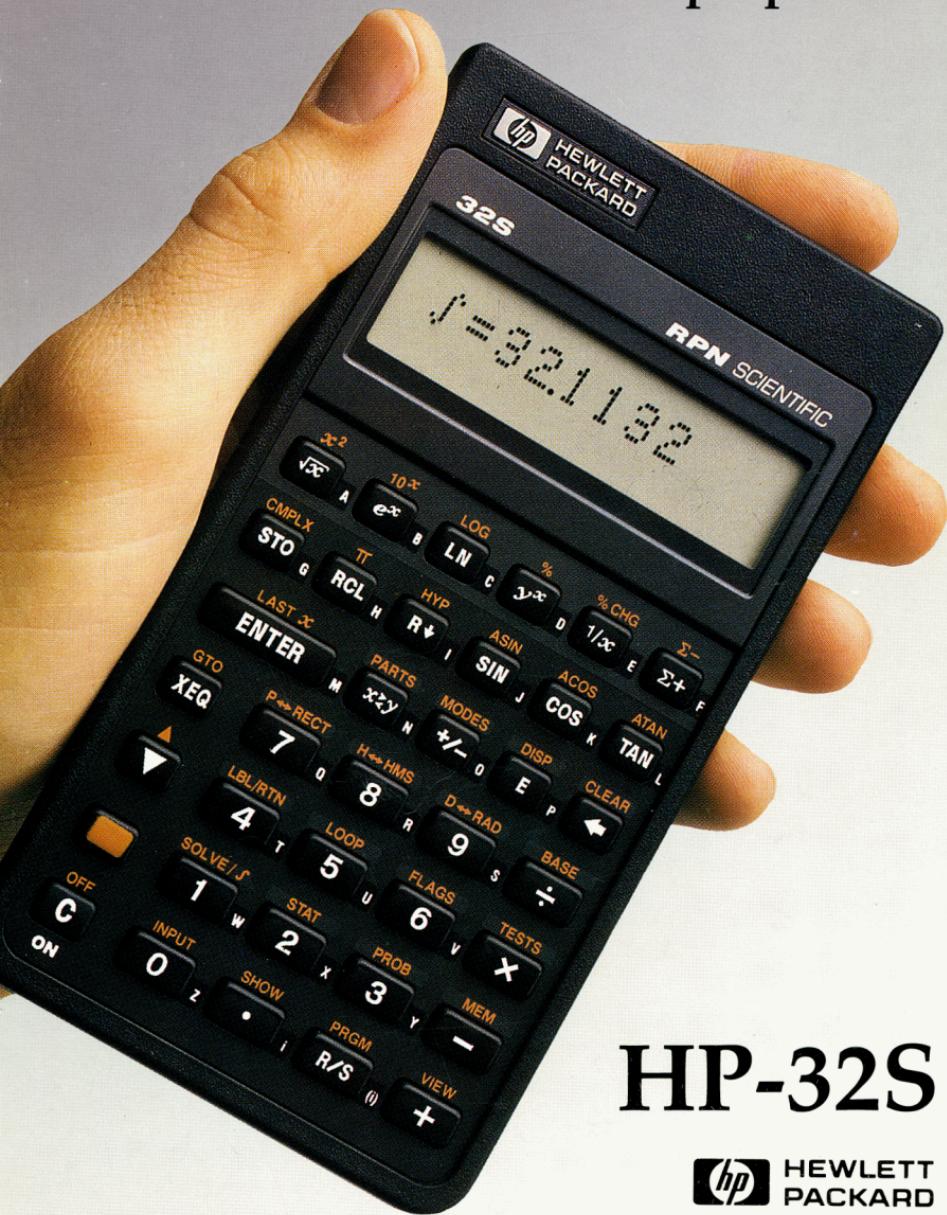


HEWLETT-PACKARD

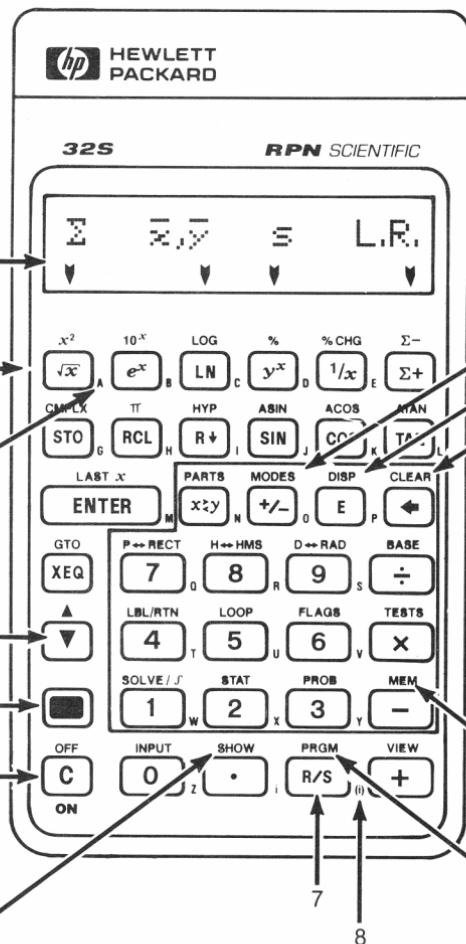
RPN Scientific Calculator

Manual del propietario



HP-32S

 HEWLETT
PACKARD



1. Menú y teclas de menú.
2. Teclas alfabéticas para variables y rótulos.
3. Ejecuta paso a paso los programas y las listas.
4. Tecla de Cambio.
5. Encendido; cancela la pantalla, los menús y el ingreso del programa.
6. Muestra todos los lugares decimales.
7. Comutador Ejecución/Parada para programas.
8. Para direccionamiento indirecto por vía de *i*.
9. Entra y sale del modo de ingreso del programa.
10. Memoria del usuario; almacena variables y programas.
11. Teclas de menú (área marcada con recuadro)
12. Borra toda la memoria o partes de ella.
13. Formatos de presentación.
14. Modos angulares, puntos y comas.

¡Ayúdenos a ayudarle!

Sírvase tomar un momento y llene esta tarjeta para ayudarnos a captar mejor sus necesidades. Por favor lea primero las cinco preguntas y luego marque la casilla correspondiente. Muchas gracias.

¡Ayúdenos a ayudarle!

Modelo: HP-32S Fecha de adquisición _____

Nombre _____

Dirección _____

Ciudad, Estado o Provincia, Código Postal y País _____

Edad _____ Teléfono (_____) _____ Oficina _____ o Domicilio _____

1. ¿Cuál es su PROFESION U OCUPACION? (Una sola respuesta, por favor)

- | | | |
|--|--|--|
| <input type="checkbox"/> Estudiante | <input type="checkbox"/> Gerente general | <input type="checkbox"/> Independiente |
| <input type="checkbox"/> Educador/Investigador | <input type="checkbox"/> Propietario, Director | <input type="checkbox"/> Jubilado |
| <input type="checkbox"/> Personal profesional | <input type="checkbox"/> Agente, representante | <input type="checkbox"/> Otro _____ |
| <input type="checkbox"/> Sub-jefe | <input type="checkbox"/> Técnico | |

2. ¿Cuál es su AREA DE ACTIVIDAD O CAMPO DE TRABAJO/ESTUDIO? (Una sola respuesta, por favor)

- | | |
|---|---|
| <input type="checkbox"/> Ingeniería mecánica | <input type="checkbox"/> Compras, organización, control de inventario |
| <input type="checkbox"/> Ingeniería civil | <input type="checkbox"/> Contaduría, auditoría |
| <input type="checkbox"/> Ingeniería eléctrica | <input type="checkbox"/> Finanzas, análisis de inversiones |
| <input type="checkbox"/> Ingeniería química | <input type="checkbox"/> Administración general, gerencia |
| <input type="checkbox"/> Otra ingeniería | <input type="checkbox"/> Mercadotecnia |
| <input type="checkbox"/> Agrimensura | <input type="checkbox"/> Ventas |
| <input type="checkbox"/> Procesamiento de datos | <input type="checkbox"/> Servicio a clientes, mantenimiento |
| <input type="checkbox"/> Control de calidad | <input type="checkbox"/> Otro _____ |

3. ¿En qué INDUSTRIA trabaja Ud.? (No conteste si es estudiante o jubilado. Una sola respuesta por favor.)

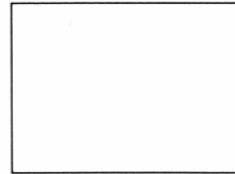
- | | |
|--|--|
| <input type="checkbox"/> Educación | <input type="checkbox"/> Química, refinería |
| <input type="checkbox"/> Banco, finanzas, inversiones | <input type="checkbox"/> Agricultura, silvicultura, ganadería |
| <input type="checkbox"/> Seguros | <input type="checkbox"/> Alimentación, distribución |
| <input type="checkbox"/> Bienes raíces | <input type="checkbox"/> Manufactura de bienes industriales |
| <input type="checkbox"/> Negocios/servicios de consultoría | <input type="checkbox"/> Manufactura de bienes de consumo |
| <input type="checkbox"/> Consultoría técnica | <input type="checkbox"/> Transporte |
| <input type="checkbox"/> Software, servicios de computación | <input type="checkbox"/> Comunicaciones, servicios públicos |
| <input type="checkbox"/> Construcción, arquitectura | <input type="checkbox"/> Administración pública/Gobierno/Militar |
| <input type="checkbox"/> Minería, perforación petrolífera, exploración | <input type="checkbox"/> Otro _____ |

4. ¿Dónde adquirió su calculadora HP? (Una sola respuesta, por favor)

- | | |
|--|---|
| <input type="checkbox"/> Tienda minorista de computación | <input type="checkbox"/> Pedido por correo |
| <input type="checkbox"/> Tienda de equipos de oficina | <input type="checkbox"/> Tienda de especialidades |
| <input type="checkbox"/> Librería | <input type="checkbox"/> Comprada por la compañía/escuela |
| <input type="checkbox"/> Tienda de departamentos | <input type="checkbox"/> Directamente de HP |
| <input type="checkbox"/> Tienda de ventas por catálogo | <input type="checkbox"/> Otro _____ |

5. ¿Cómo se enteró de la existencia de este modelo?

- | | |
|--|---|
| <input type="checkbox"/> Propietario de una calculadora HP previamente | <input type="checkbox"/> Publicidad por correo |
| <input type="checkbox"/> Consejo de amigos, colegas, profesor | <input type="checkbox"/> Vendedor |
| <input type="checkbox"/> Publicidad en revista o periódico | <input type="checkbox"/> Folleto o material existente en una tienda |
| <input type="checkbox"/> Artículo de la prensa | <input type="checkbox"/> Otro _____ |



HEWLETT-PACKARD COMPANY
INQUIRIES DEPARTMENT
1000 NE CIRCLE BLVD.
CORVALLIS OR 97330-9988
U.S.A.

Comentarios sobre el manual del propietario de la HP-32S

Le agradecemos la evaluación que haga de este manual. Sus comentarios y sugerencias nos ayudarán a mejorar nuestras publicaciones.

HP-32S RPN Scientific Calculator

Fecha de impresión del manual (se encuentra en la 1a. página) _____

Sírvase señalar con un círculo su respuesta a cada uno de los enunciados que se encuentran a continuación. Puede utilizar el espacio de los **Comentarios** para agregar sus opiniones.

- 1 = Completamente de acuerdo
2 = De acuerdo
3 = Neutral
4 = En desacuerdo
5 = Completamente en desacuerdo

■ El manual está bien organizado.	1	2	3	4	5
■ Puedo encontrar la información que deseo.	1	2	3	4	5
■ La información del manual es correcta.	1	2	3	4	5
■ Puedo entender las instrucciones con facilidad.	1	2	3	4	5
■ El manual contiene ejemplos suficientes.	1	2	3	4	5
■ Los ejemplos son apropiados y útiles.	1	2	3	4	5
■ La presentación y el formato son atractivos y útiles.	1	2	3	4	5
■ Las ilustraciones son claras y útiles.	1	2	3	4	5
■ El manual es:	demasiado largo	apropiado	demasiado corto.		
■ El/Los capítulo(s) y apéndice(s) que consulto con más frecuencia son:					

Comentarios: _____

Nombre:

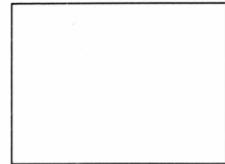
Dirección:

Ciudad:

Estado/Provincia/Departamento:

País:

Profesión:



HEWLETT-PACKARD COMPANY
DOCUMENTATION DEPARTMENT
PORTABLE COMPUTER DIVISION
1000 NE CIRCLE BLVD.
CORVALLIS OR 97330-9988
U.S.A.

HP-32S

RPN Scientific Calculator

Manual del propietario



Edición 1 mayo de 1988
Número de pedido 00032-90047

Nota

Para obtener información sobre la garantía y regulaciones, vea las páginas 248 y 252.

Este manual y los varios programas de secuencias de teclas contenidos en él se proveen **“tal como están”**, y se encuentran sujetos a cambios sin previo aviso. **La Cía. Hewlett-Packard no ofrece garantía de ninguna clase sobre este manual o los programas de secuencias de teclas contenidos en él, incluyendo, pero no limitándose a las garantías implícitas de comercialización o de aptitud del producto para fines específicos.** La Cía. Hewlett-Packard no se hará responsable por ningún error o por los daños incidentales o consecuentes asociados con la provisión, funcionamiento o uso de este manual o de los programas de secuencias de teclas aquí contenidos.

© 1988 por la Cía. Hewlett-Packard. Todos los derechos son reservados. La reproducción, adaptación o traducción de este manual, incluyendo cualquier programa, está prohibida sin el consentimiento previo de la Cía. Hewlett-Packard, excepto en circunstancias permisibles bajo la ley de derechos de autor. La Cía. Hewlett-Packard le otorga el derecho de utilizar en esta calculadora Hewlett-Packard cualquier programa contenido en este manual.

Los programas que controlan su calculadora están protegidos por los derechos de autor y todos los derechos son reservados. La reproducción, adaptación o traducción de estos programas sin consentimiento previo de la Cía. Hewlett-Packard está también prohibida.

**Corvallis Division
1000 N.E. Circle Blvd.
Corvallis, OR 97330, U.S.A.**

Impresión

Edición 1

mayo de 1988 No. de manufactura 00032-90048

Bienvenido a la HP-32S

Su calculadora HP-32S refleja la calidad superior y la atención al detalle en el diseño y la manufactura que han distinguido a los productos de Hewlett-Packard durante los últimos 40 años. Hewlett-Packard respalda completamente esta calculadora: por esa razón ofrecemos ayuda experta para asistir en su utilización (vea la contratapa), accesorios y servicios de reparación en el mundo entero.

La calidad Hewlett-Packard

Nuestras calculadoras han sido hechas para destacarse, para durar y para utilizarse con facilidad.

- Esta calculadora ha sido diseñada para soportar los golpes corrientes, vibraciones, sustancias contaminantes (smog, ozono), temperaturas extremas y variaciones de humedad que ocurren con el uso diario normal.
- La calculadora y el manual correspondiente han sido diseñados y probados para lograr facilidad de uso. Usamos encuadernación con espiral para que el manual permanezca abierto en cualquiera de las páginas, e incluimos muchos ejemplos que ilustran los usos variados de la unidad.
- Los materiales modernos y las letras permanentemente moldeadas en las teclas proporcionan un teclado de larga vida útil junto con comodidad de uso.
- La electrónica CMOS (baja tensión) y la pantalla de cristal líquido permiten que la HP-32S conserve información mientras se encuentra apagada. Al mismo tiempo, hace posible que las baterías duren más.

- El microprocesador ha sido mejorado para lograr cálculos rápidos y correctos. La calculadora emplea 15 dígitos en forma interna para llegar a resultados precisos.
- Luego de intensa investigación hemos creado un diseño que disminuye al mínimo los efectos adversos de la electricidad estática, la cual es causa potencial de problemas de funcionamiento y pérdida de información en las calculadoras.

Prestaciones

La serie de prestaciones de esta calculadora refleja las necesidades y las solicitudes de nuestros clientes. La HP-32S ofrece:

- Todas las funciones a su disposición ya sea en el teclado o en los menús: Ud. no tiene que escribir sus nombres.
- Mensajes y líneas de programa claramente especificados, tales como **DIVIDE BY 0** en lugar de **ERR 21**. Almacenamiento de datos en variables *A* a la *Z*.
- Nuestra lógica tradicional RPN, la cual reduce la cantidad de pulsaciones de tecla.
- 390 bytes de memoria para almacenar datos y programas.
- Rendimiento avanzado para estadísticas, conversión de bases, aritmética de números complejos, integración y resolución para la variable incógnita de una ecuación.
- Gran capacidad de programación HP, incluyendo edición, ingreso y salida rotulados, subrutinas, bucles (iteración), instrucciones condicionales, señaladores y direccionamiento indirecto.

Contenido

Parte 1: Operación básica

1	14	Cómo comenzar a utilizar la HP-32S
	14	Consideraciones preliminares importantes
	14	Encendido y apagado de la calculadora
	14	Ajuste del contraste de la pantalla
	15	Características notables del teclado y de la pantalla
	15	Pulsaciones de teclas “de cambio”
	15	Teclas alfabéticas
	15	Retroceso y borrado
	16	Uso de los menús
	19	Cómo salir de los menús
	20	Anunciadores
	21	Ingreso numérico
	21	Números negativos
	22	Exponentes de diez
	23	Cómo funciona el ingreso de dígitos
	24	Amplitud numérica y OVERFLOW (desbordamiento)
	24	Cálculos aritméticos
	24	Funciones uninuméricas
	25	Funciones binuméricas
	26	Cálculos en cadena
	29	Ejercicios
	29	Cómo controlar el formato de presentación
	29	Puntos y comas en los números
	30	Número de lugares decimales (DISP)
	31	Cómo mostrar (SHOW) la precisión completa de 12 dígitos
	32	Mensajes
	33	Memoria de la calculadora
	33	Verificación de memoria disponible
	34	Cómo borrar toda la memoria

2	35	Pila de memoria automática
	35	La pila
	36	Cómo verificar el contenido de la pila ()
	37	Intercambio del registro de X y de Y en la Pila ()
	38	Aritmética en la pila
	39	Cómo funciona ENTER
	40	Cómo funciona CLEAR x
	41	El registro LAST X
	42	Cómo corregir errores con  
	43	Cómo volver a utilizar números con  
	44	Cálculos en cadena
	45	Orden de cálculo
	46	Ejercicios
3	47	Cómo almacenar datos en las variables
	48	Almacenamiento y recuperación de números
	49	Verificación de variables en el Catálogo VAR
	50	Borrado de variables
	50	Aritmética con variables almacenadas
	50	Aritmética de almacenamiento
	51	Aritmética de recuperación
	53	La variable "i"
4	54	Funciones con números reales
	55	Funciones exponenciales y logarítmicas
	56	Función de elevación a potencia (y^x)
	56	Trigonometría
	56	Cómo ingresar π
	56	Cómo establecer el Modo angular
	57	Funciones trigonométricas
	59	Funciones hiperbólicas
	59	Funciones de porcentaje, (%, %CHG)
	60	Funciones de conversión
	60	Conversión de coordenadas (P↔RECT)
	63	Conversión de fracciones (H↔HMS)
	64	Conversión de ángulos (D↔RAD)
	65	Funciones de probabilidad
	67	Partes numéricas
	67	Nombres de funciones

Parte 2 Programación

5	70	Programación sencilla
	71	Cómo crear un programa
	71	Límites de programa (LBL y RTN)
	72	Ingreso del programa (PRGM)
	75	Ejecución de un programa
	75	Ejecución de un programa (XEQ)
	76	Comprobación del funcionamiento de un programa
	77	Ingreso y salida de datos
	77	Ingreso de datos en las variables (INPUT)
	79	Presentación de datos en las variables (VIEW)
	82	Cómo detener o interrumpir un programa
	82	Cómo programar una parada o pausa (STOP, PSE)
	82	Cómo interrumpir la ejecución de un programa
	82	Paradas de error
	83	Cómo editar un programa
	84	Memoria de programa
	84	Visualización de la memoria de programa
	84	Uso de la memoria
	85	El catálogo de programas (MEM)
	85	Borrado de uno o más programas
	86	Suma de verificación
	87	Funciones no programables
	87	Expresiones polinómicas y método de Horner
6	90	Técnicas de programación
	90	Rutinas de programa
	91	Cómo llamar a subrutinas (XEQ, RTN)
	92	Subrutinas incluidas
	93	Bifurcación (GTO)
	95	Instrucción condicional
	96	Pruebas de comparación (TESTS)
	97	Señaladores
	99	Bucles (GTO, LOOP)
	100	Bucles condicionales (GTO)
	101	Bucles con contadores (DSE, ISG)
	103	Direccionamiento indirecto de variables y de rótulos
	103	La variable “ <i>i</i> ”
	104	Dirección indirecta, (<i>i</i>)
	105	Control de programa con (<i>i</i>)

Parte 3: Operación avanzada

- 7 110 Resolución de una variable incógnita en una ecuación**
- 111 Uso de SOLVE**
 - 112 Cómo escribir programas para SOLVE**
 - 113 Ejemplos del uso de SOLVE**
 - 118 Funcionamiento y control de SOLVE**
 - 119 Verificación del resultado**
 - 119 Interrupción del cálculo de SOLVE**
 - 120 Selección de los estimados iniciales para SOLVE**
 - 124 Uso de SOLVE en un Programa**
 - 125 Información adicional**
- 8 126 Integración numérica**
- 127 Uso de la integración ($\int FN$)**
 - 128 Cómo escribir programas para $\int FN$**
 - 128 Ejemplos del uso de $\int FN$**
 - 131 Exactitud de la integración**
 - 132 Especificación de exactitud**
 - 132 Interpretación de exactitud**
 - 134 Uso de la integración en un programa**
 - 136 Información adicional**
- 9 137 Operaciones con números complejos**
- 138 Pila de números complejos**
 - 139 Operación de números complejos**
 - 142 Uso de números en la notación de coordenadas polares**
- 10 144 Conversiones de base y aritmética**
- 146 Aritmética en las bases 2, 8 y 16**
 - 147 La representación numérica**
 - 148 Números negativos**
 - 149 Amplitud numérica**
 - 149 Ventanas para números binarios largos**
 - 150 Cómo mostrar (SHOW) números parcialmente ocultos**
 - 151 Programación con BASE**
 - 151 Selección de un Modo de base en un programa**
 - 151 Números ingresados en líneas de programa**

11	153	Operaciones estadísticas
	153	Ingreso de datos estadísticos ($\Sigma+$, $\Sigma-$)
	154	Ingreso de datos de una sola variable
	154	Ingreso de datos de dos variables
	155	Corrección de errores en el ingreso de datos
	156	Cálculos estadísticos
	156	Media aritmética y desviación estándar
	158	Regresión lineal
	160	Limitaciones en la precisión de los datos
	161	Valores de sumatoria y los registros estadísticos
	161	Estadísticas de sumatoria
	162	Registros estadísticos en la Memoria de la calculadora

Parte 4: Programas de aplicación

12	164	Programas de matemáticas
	164	Operaciones con vectores
	175	Soluciones de ecuaciones simultáneas – método de determinantes
	183	Soluciones de ecuaciones simultáneas – método de inversión de matrices
	191	Ecuación cuadrática
	198	Transformación de coordenadas
13	204	Programas de estadísticas
	204	Ajuste de curva
	215	Distribución normal y distribución normal inversa
14	222	Programas varios
	222	Valor del dinero en función del tiempo
	229	Conversiones de unidad
	235	Generador de números primos

Parte 5: Apéndices y referencia

A	240	Asistencia técnica, baterías y servicio de reparación
	240	Cómo obtener ayuda en la operación de la calculadora
	240	Respuestas a preguntas comunes
	242	Información sobre la tensión y las baterías
	242	Indicador de baja carga de baterías
	243	Cómo instalar las baterías
	245	Límites ambientales
	245	Cómo determinar si la calculadora necesita servicios de reparación
	246	Verificación del funcionamiento de la calculadora—la autocomprobación
	248	Garantía limitada por un año
	248	Lo que la garantía cubre
	248	Lo que la garantía no cubre
	249	Transacciones del consumidor en el Reino Unido
	249	Servicios de reparación
	250	Cómo obtener servicios de reparación
	250	Costo de la reparación
	251	Instrucciones de envío
	251	Garantía sobre el servicio de reparación
	251	Contratos por servicios de reparación
	252	Información sobre regulaciones
	252	Interferencia de frecuencia radial
B	253	Memoria del usuario y la pila
	253	Manejo de la memoria de la calculadora
	254	Restauración de la calculadora
	255	Borrado de la memoria
	256	El estado de la pila elevada
	257	Operaciones que la deshabilitan
	257	Operaciones neutrales
	258	El estado del registro LAST X
C	259	Información adicional sobre la resolución de ecuaciones
	259	Cómo halla SOLVE una raíz
	261	Cómo interpretar los resultados
	267	Qué hacer cuando SOLVE no puede hallar una raíz
	272	Error de redondeo y “número insignificante”

D

273 **Información adicional sobre la integración**

273 Cómo se evalúa la integral

274 Condiciones que podrían producir resultados incorrectos

279 Condiciones que prolongan el tiempo de cálculo

281 **Mensajes**

286 **Índice de funciones**

299 **Índice temático**

Parte 1

Operación básica

Página 14	1: Cómo comenzar a utilizar la HP-32S
35	2: Pila de memoria automática
47	3: Cómo almacenar datos en las variables
54	4: Funciones con números reales

Cómo comenzar a utilizar la HP-32S

Notas preliminares importantes

Cómo encender y apagar la calculadora

Para encender la calculadora, oprima **C**. Observe la palabra ON impresa debajo de la tecla.

Para apagar la calculadora, oprima **■ OFF**. Es decir, oprima y suelte la tecla de cambio (**■**), luego oprima **C** (la cual tiene la palabra OFF impresa encima de ella). Ya que la calculadora cuenta con *Memoria continua*, el apagarla no afecta la información almacenada.

Como medida de conservación de energía, la calculadora se apaga automáticamente después de unos 10 minutos si no se la utiliza.

Bajo la mayoría de las condiciones, las baterías de la calculadora durarán más de un año. Si se le presenta el indicador de baja carga (**■**) en la pantalla, reemplace las baterías lo más pronto posible. Vea el Apéndice A para obtener detalles e instrucciones.

Cómo ajustar el contraste de la pantalla

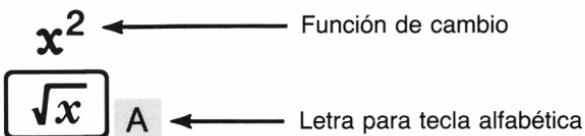
El brillo de la pantalla depende de la luz ambiental, del ángulo de visualización y de la especificación de contraste. Para oscurecer o iluminar la pantalla, mantenga oprimida la tecla **C** y oprima **+** o **-**.

Características notables del teclado y de la pantalla

Pulsaciones de teclas “de cambio”

Cada tecla cuenta con dos funciones: una de ellas aparece impresa en la cara de la tecla y la otra, *de cambio*, aparece impresa en color sobre la tecla. Oprima la tecla de Cambio (■) antes de ejecutar tales funciones. Por ejemplo, para encender la calculadora, oprima y libere ■ y luego oprima [C]. Este comando lo escribimos ■[OFF].

Al oprimir ■ se enciende el anunciador de Cambio (▲), el cual se mantiene encendido hasta que Ud. oprime la tecla siguiente. Para cancelar ▲, simplemente oprima ■ nuevamente.



Teclas alfabéticas

La mayoría de las teclas tienen una letra impresa junto a ellas, según lo muestra la ilustración precedente. Cuando Ud. necesite escribir una letra—la cual se utiliza para identificar una variable o un rótulo—aparece el Anunciador **A..Z** en la pantalla, el cual indica que las teclas alfabéticas están activadas. (En el capítulo 3 encontrará más información sobre las variables.)

Retroceso y borrado

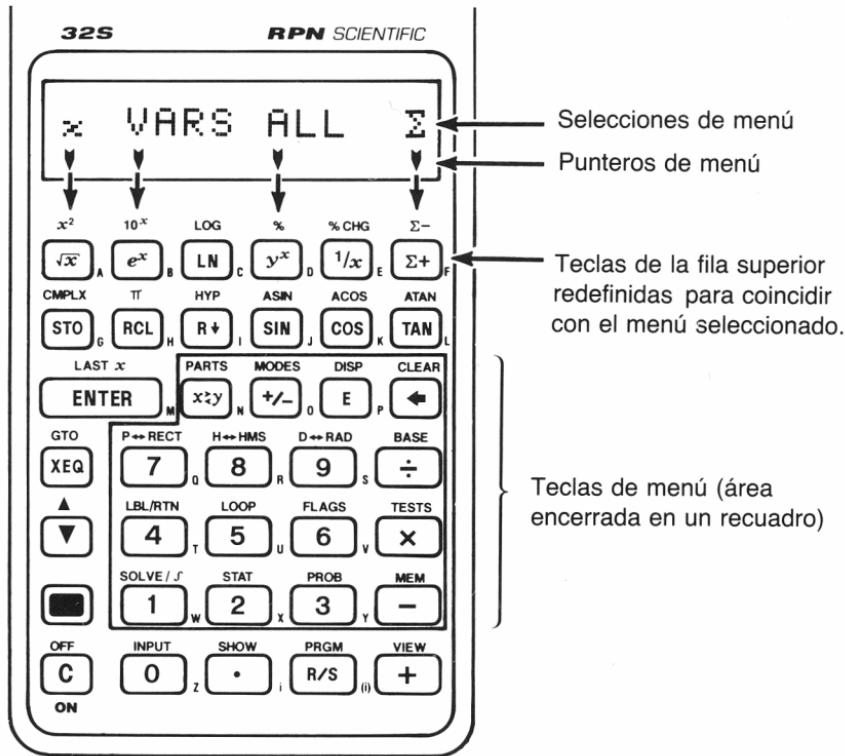
Una de las primeras cosas que Ud. debe conocer es la manera de *borrar*: cómo corregir números, cómo despejar la pantalla, y en general, cómo volver a empezar cualquier proceso.

Teclas de borrado

Tecla	Descripción de las teclas
◀	<i>Retroceso.</i> Borra el carácter que se encuentra inmediatamente antes del cursor (_) o sale del menú en uso. En el caso de un número completo (sin cursor), ▶ borra el número entero. También borra los mensajes de error.
C	Durante el ingreso de un programa: borra la línea de programa. <i>Borrar o cancelar.</i> Borra el número exhibido igualándolo a cero o cancela la situación en curso (tal como un menú, un mensaje, una solicitud de información, un catálogo o una entrada de programa).
█ [CLEAR]	<i>El menú de BORRADO.</i> Le ofrece varias opciones para borrar la información: {x}, {VARS}, {ALL} y {Σ}. Estas teclas borran, respectivamente: el número actualmente en uso (llamado "x"), todas las variables, toda la memoria y los datos estadísticos. Durante el ingreso de programas, el menú incluye {PGM}, el cual borra toda la memoria de programa.

Uso de los menús

Existen muchas más prestaciones en la HP-32S de las que Ud. puede ver impresas en el teclado. Esto se debe a que casi la mitad de las teclas sirven una función secundaria como *teclas de menú*, las cuales, al oprimirlas, le ofrecen varias funciones adicionales—u ofrecen más opciones para más funciones. Esta capacidad extraordinaria es más fácil de utilizar que si cada función tuviera su propia tecla.



Las funciones de cambio impresas contra fondos más claros en la calculadora (tales como **CLEAR**) son teclas de menú. Al oprimir una tecla de menú aparece un *menú* en la pantalla—es decir una serie de opciones.

Menús de la HP-32S

Menú	Descripción	Capítulo
Funciones numéricas		
PARTS	Funciones de alteración numérica (parte entera, valor absoluto, etc.).	4
P↔RECT	Conversiones entre coordenadas polares y rectangulares.	4
H↔HMS	Conversiones entre horas y horas-minutos-segundos.	4
D↔RAD	Conversiones entre grados y radianes.	4
BASE	Conversiones de base.	10
SOLVE/J	Funciones para resolución de raíces e integración.	7, 8
STAT	Funciones estadísticas.	11
PROB	Funciones de probabilidad.	4
Instrucciones de programación		
LBL/RTN	Rótulo, retorno (final) y pausa.	5
LOOP	Bucle condicional y funciones de conteo.	6
FLAGS	Funciones para fijar, borrar y probar señaladores.	6
TESTS	Pruebas condicionales.	6
Otras funciones		
MODES	Modos angulares y convención de signos decimales.	4, 1
DISP	Formatos de presentación.	1
CLEAR	Funciones para borrar información.	1, 3, 5
MEM	Estado de la memoria: memoria utilizada para variables individuales y programas. Catálogos para variables y programas.	1

Por ejemplo, para hallar el factorial de 25 haga lo siguiente:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
25	25 –	Presenta el número.
 [PROB]	Cn , r Pn , r x! R	Exhibe el menú de probabilidad.
{x!} (la tecla )	1 , 5511 E25	25! es $1,5511 \times 10^{25}$.

De esta manera, los menús le ayudan a ejecutar docenas de funciones al conducirle a ellos por medio de selecciones de menú. No hay necesidad de recordar los nombres exactos de las muchas funciones que se encuentran disponibles en la HP-32S, ni tampoco es necesario buscar entre todos los nombres impresos en el teclado.

Cómo salir de los menús

Siempre que Ud. ejecuta una función mediante un menú, éste desaparece automáticamente, igual que en el ejemplo anterior. Si Ud. desea salir de un menú sin ejecutar una función, tiene tres opciones para hacerlo:

- Al oprimir  **saldrá del menú** paso a paso.

123	123_
 [PROB]	Cn , r Pn , r x! R
{R}	RANDOM SEED
	Cn , r Pn , r x! R
	123 ,0000

- Al oprimir  **se cancela el menú**.

123	123_
 [PROB]	Cn , r Pn , r x! R
{R}	RANDOM SEED
	123 ,0000

- Al oprimir cualquier otra tecla de menú se reemplaza el menú anterior con el nuevo.

123

123_

[] PROB

Cn , r Pn , r x ! R

{R}

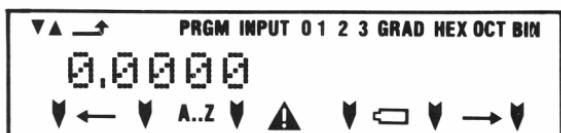
RANDOM SEED

[] CLEAR

x VARS ALL Σ

Anunciadores

Los símbolos que aparecen a continuación reciben el nombre de anunciantes. Cada uno de ellos tiene un significado especial al aparecer en la pantalla.



Anunciador	Significado
▼▲	▼ y ▲ se activan para ejecutar paso a paso un programa o recorrer una lista (vea las páginas 33, 76).
→	La tecla de cambio (→) está activada (vea la página 15).
PRGM	El modo de ingreso de programas está activado (vea las páginas 72, 75).
INPUT	El programa espera ingreso de información; ingrese el número y oprima [R/S] para reanudar el programa (vea la página 77).
0 1 2 3	Especifica cuáles son los señaladores que están establecidos (vea la página 98).
RAD GRAD	Fija el modo angular para radianes o grados decimales (vea la página 57).
HEX OCT BIN	Especifica cuál es la base numérica activa (página 144).
↓	Las teclas de la fila superior se redefinen según los rótulos de menú que se encuentran sobre los punteros de menú (vea la página 17).

Anunciador	Significado
← , →	Hay más dígitos hacia la izquierda o hacia la derecha. Utilice SHOW para ver el resto de un número decimal; use las teclas de rotación hacia la izquierda o hacia la derecha (\sqrt{x} , $\Sigma+$) para ver el resto de un número binario (vea la página 150).
A..Z	Las teclas alfabéticas están activadas (vea la página 48).
▲	¡Atención! Indica una condición especial o un error (vea las páginas 21, 32).
■	La carga de las baterías está baja (vea la página 242).

Ingreso numérico

Ud. puede ingresar números que tengan hasta un máximo de 12 dígitos más un exponente de 3 dígitos hasta ± 499 . Si trata de ingresar un número más grande que esto, el ingreso de dígitos se interrumpe y aparece brevemente el anunciador ▲.

Si comete un error mientras está ingresando un número, oprima para retroceder y borrar el último dígito, u oprima para despejar el número íntegro.

Números negativos

La tecla cambia el signo de un número.

- Para ingresar un número negativo, escriba el número y luego oprima .
- Para cambiar el signo de un número ingresado previamente, simplemente oprima la tecla . (Si el número tiene un exponente, el comando sólo afecta la *mantisa*, o sea la parte *no* exponencial.)

Exponentes de diez

Presentación de exponentes en la pantalla. Los números que tienen exponentes de diez (tales como 4.2×10^{-5}) aparecen en la pantalla con una E antes del exponente (por ejemplo: $4,2000E-5$). Un número cuya magnitud sea demasiado grande o demasiado pequeño para el formato de presentación, aparecerá automáticamente en la forma exponencial. Por ejemplo, en el formato FIX 4 (cuatro lugares decimales), observe el efecto de las siguientes pulsaciones de tecla:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
.000062	0,000062_	Muestra el número ingresado.
ENTER	0,0001	Redondea el número para que se ajuste al formato de presentación.
.000042 ENTER	4,2000E-5	Utiliza automáticamente la notación científica porque de lo contrario no aparecería ningún dígito significativo.

Ingreso de los exponentes de diez. Utilice **E** (exponente) para ingresar números multiplicados por potencias de diez. Por ejemplo, tome la constante de Planck, $6,6262 \times 10^{-34}$.

1. Ingrese la mantisa (la parte no exponencial) del número. Si esta parte es negativa, oprima **+/-**.

6.6262 6,6262_

2. Oprima **E**. Observe que el cursor se desplaza hasta quedar detrás de la E.

E 6,6262E_

3. Ingrese el exponente. (El mayor exponente posible es ± 499). En caso de ser un número negativo, oprima **+/-**.

34 **+/-** 6,6262E-34_

En el caso de una potencia de diez sin un multiplicador, tal como 10^{34} , oprima simplemente **E** 34. La calculadora exhibirá entonces 1E34.

Otras funciones exponenciales. Para especificar un exponente de diez mientras ingresa un número, utilice **[E]**. Para calcular un exponente de diez (el antilogaritmo de base 10), use **[10^x]** (vea el capítulo 4). Para calcular el resultado de cualquier otro número elevado a una potencia (exponente), use **[y^x]** (vea el capítulo 4).

Cómo funciona el ingreso de dígitos

Al ingresar un número, el *cursor* (_) aparece en la pantalla. El cursor le muestra dónde se encontrará el próximo dígito, indicando por lo tanto que el número no está aún completo. En la jerga técnica, decimos que *el ingreso de dígitos no está terminado*.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
123	123_	El ingreso de dígitos no está terminado, así que el número no está completo.

Si Ud. ejecuta una función para calcular un resultado, el cursor desaparece entonces porque el número se considera completo. El ingreso de dígitos está terminado.

[\sqrt{x}]	11 ,08905	El ingreso de dígitos está terminado.
--------------------------------	-----------	---------------------------------------

Al oprimir **[ENTER]** también se completa el ingreso de dígitos. Por esta razón Ud. debe separar dos números por medio del comando **[ENTER]**: debe terminar de ingresar un número antes de comenzar con otro.

123 [ENTER]	123 ,0000	Número completo.
5 [+]	128 ,0000	Otro número completo.

Si el ingreso de dígitos no está terminado (el cursor se encuentra presente), **[◀]** retrocederá para borrar el último dígito. Si el ingreso de dígitos está terminado (no hay cursor presente), la tecla **[◀]** actúa como **[C]** y borra el número íntegro. ¡Póngalo a prueba!

Amplitud numérica y OVERFLOW (desbordamiento)

La magnitud numérica más pequeña ofrecida por la calculadora es 1×10^{-499} . La magnitud mayor es $9,9999999999 \times 10^{499}$ (exhibido como $1,0000E500$ a causa del redondeo).

- Si un cálculo produce un resultado que excede la magnitud más grande posible, la calculadora presenta entonces el número $9,9999999999 \times 10^{499}$, apareciendo así el mensaje OVERFLOW.
- Si un cálculo produce un resultado más pequeño que la magnitud más pequeña posible, la calculadora presentará entonces un cero, sin que haya ningún mensaje de advertencia.

Cálculos aritméticos

Cuando oprime una tecla de función, la calculadora inmediatamente ejecuta la función que aparece escrita en la tecla. Por lo tanto, todos los operandos (números) deben de encontrarse presentes *antes* de oprimir la tecla de función.

Todos los cálculos pueden reducirse a funciones uninuméricas y binuméricas.

Función uninumérica

Para utilizar una función uninumérica (tal como $\boxed{1/x}$, $\boxed{\sqrt{x}}$, $\boxed{\boxed{x^2}}$ y $\boxed{\sqrt[3]{x}}$), haga lo siguiente:

1. Ingrese el número. (*No es necesario oprimir ENTER.*)
2. Oprima la tecla de función. (En el caso de una función de cambio, oprima la tecla de Cambio primero.)

Por ejemplo, calcule $1/32$ y $\sqrt{148,84}$. Luego eleve al cuadrado el último resultado y cámbiele el signo.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
32	32_	Operando.
$\boxed{1/x}$	0,0313	Recíproco.
148.84 $\boxed{\sqrt{x}}$	12,2000	Raíz cuadrada.

 x^2

148 ,8400

Cuadrado de 12,2.

 \pm

-148 ,8400

Negativo de 148,84.

Las funciones uninuméricas también incluyen las funciones trigonométricas, las logarítmicas, las hiperbólicas y las funciones relacionadas con partes de números; todas éstas se describen en el capítulo 4.

Funciones binuméricas

Para usar una función binumérica (tal como $[+]$, $[-]$, $[\times]$ y $[\div]$), haga lo siguiente:

1. Ingrese el primer número.
2. oprima **ENTER** para separar el primer número del segundo.
3. Ingrese el segundo número (*sin oprimir ENTER*).
4. Oprima la tecla de función. (En el caso de una función de cambio, oprima la tecla de Cambio primero.)

Recuerde que debe ingresar ambos números antes de ejecutar la función.

Por ejemplo:

Para calcular:	Oprima:	La pantalla mostrará:
$12 + 3$	12 ENTER 3 $[+]$	15 ,0000
$12 - 3$	12 ENTER 3 $[-]$	9 ,0000
12×3	12 ENTER 3 $[\times]$	36 ,0000
$12 \div 3$	12 ENTER 3 $[\div]$	4 ,0000

Obviamente, el orden en que se ingresan los números es esencial para las funciones no commutativas tales como $[-]$ y $[\div]$. Si se han ingresado los números en el orden incorrecto, Ud. puede aún obtener la respuesta correcta sin reingresar las cantidades; para esto oprima **[x₂y]**, lo cual *intercambiará el orden numérico*. Luego ejecute la función deseada. (Verá una explicación más detallada de este punto en el capítulo 2 bajo la sección "Manejo de la pila".)

Cálculos en cadena

La velocidad y simplicidad de los cálculos en la HP-32S se ponen de manifiesto durante los *cálculos en cadena* (o sea, cálculos que tienen más de una operación). Aun durante los cálculos más largos, *Ud. estará trabajando con sólo dos números*; la pila de memoria automática almacena los resultados intermedios hasta que Ud. los necesite, insertándolos luego en el cálculo.*

- Este método requiere menos pulsaciones de teclas que los requeridos por otros sistemas de lógica de calculadoras, y se adapta a la programación con naturalidad.
- El proceso de solucionar un problema se efectúa de la misma manera que si lo estuviera haciendo sobre papel, pero en este caso la calculadora se encarga de la parte complicada.

Por ejemplo, resuelva $(12 + 3) \times 7$.

Se trabaja desde los paréntesis hacia afuera. Si Ud. estuviera resolviendo este problema en forma escrita, primero calcularía el resultado intermedio de $(12 + 3)$...

$$\begin{array}{r} 15 \\ (12 + 3) \times 7 = \end{array}$$

... y luego multiplicaría el resultado intermedio por 7.

$$15 \times 7 = 105$$

Resuelva el problema en la misma manera con la HP-32S, comenzando con el contenido de los paréntesis.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
12 ENTER 3 +	15,0000	Calcula primero el resultado intermedio.

No es necesario oprimir **ENTER** para almacenar este resultado intermedio antes de continuar con la operación, ya que es un resultado calculado y se guarda automáticamente.

*No se preocupe en este momento de la *pila de memoria automática (RPN)* y de la forma en que ésta funciona. En el capítulo 2 le explicaremos en detalle el funcionamiento de la pila.

7 [x]

105,0000

Al oprimir la tecla de función, la calculadora produce la respuesta. Este resultado se podrá utilizar en otros cálculos.

Estudie ahora estos ejemplos. Observe que sólo se debe oprimir **[ENTER]** para separar los números ingresados *en forma consecutiva*, como suele suceder al comienzo de un problema. Las operaciones mismas (**[+]**, **[-]**, etc.) separan números consecutivos y guardan resultados intermedios. El último resultado guardado es el primero que se recupera, según sea necesario para continuar con el cálculo.

Calcule primero $\frac{2 + 3}{10}$:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
2 [ENTER] 3 [+] 10 [÷]	0,5000	$(2 + 3) \div 10$.

Ahora calcule $\frac{2}{3 + 10}$:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
3 [ENTER] 10 [+]	13,0000	Calcula $(3 + 10)$ primero.
2 [x₂y] [÷]	0,1538	Coloca 2 antes de 13 para que la división sea correcta: $2 \div 13$.

Calcule $\frac{14 + 7 + 3 - 2}{4}$.

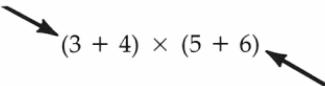
Teclas:	Pantalla:	Descripción:
14 [ENTER] 7 [+] 3 [+] 2 [-]	22,0000	Calcula $(14 + 7 + 3 - 2)$ primero.
4 [÷]	5,5000	$22 \div 4$.

Ahora calcule $\frac{4}{14 + (7 \times 3) - 2}$.

7 [ENTER] 3 [x]	21 ,0000	Calcula (7×3) .
14 [+] 2 [-]	33 ,0000	Luego calcula el denominador de la fracción.
4 [x ^y]	33 ,0000	Coloca 4 <i>antes</i> de 33 para facilitar la división.
[÷]	0 ,1212	Calcula la respuesta, $4 \div 33$.

Los problemas que contienen más de un par de paréntesis pueden resolverse de la misma manera sencilla, mediante el almacenamiento y la recuperación automáticos de los resultados intermedios. Por ejemplo, para resolver sobre papel, $(3 + 4) \times (5 + 6)$ Ud. haría lo siguiente:

primero calcularía la cantidad encerrada entre estos paréntesis...


...y luego la cantidad encerrada entre estos paréntesis...

...entonces multiplicaría los dos resultados intermedios.

Ud. soluciona el problema de la misma manera con la HP-32S, con la excepción de que no tiene que escribir respuestas intermedias sino que la calculadora se las recuerda.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
3 [ENTER] 4 [+]	7 ,0000	Suma primero $(3 + 4)$.
5 [ENTER] 6 [+]	11 ,0000	Luego suma $(5 + 6)$.
[x]	77 ,0000	Luego multiplica las respuestas intermedias para llegar a la respuesta definitiva.

Recuerde. Este método de ingreso de números, llamado Notación Polaca Inversa, evita la ambigüedad y por lo tanto no hace uso de los paréntesis.

- Ud. nunca utilizará más de dos números al mismo tiempo.
- Utilice **ENTER** para separar dos números ingresados en forma consecutiva.
- Al oprimir una tecla de función, se ejecuta inmediatamente esa función.
- Los resultados intermedios aparecen a medida que se calculan, de manera que Ud. puede verificar cada paso a medida que avanza.
- Los resultados intermedios se almacenan automáticamente, reapareciendo automáticamente más tarde según sea necesario para realizar el cálculo. El último resultado almacenado es el primero en reaparecer.
- Ud. puede efectuar el cálculo en el mismo orden en que lo haría con lápiz y papel.

Ejercicios

Calcule: $\frac{\sqrt{(16,3805 \times 5)}}{0,05} = 18,000$

Solución: 16.3805 **ENTER** 5 **x** **√x** .05 **÷**

Calcule: $\sqrt{[(2+3) \times (4+5)]} + \sqrt{[(6+7) \times (8+9)]} = 21,5743$

Solución: 2 **ENTER** 3 **+** 4 **ENTER** 5 **+** **x** **√x** 6 **ENTER** 7 **+** 8
ENTER 9 **+** **x** **√x** **+**

Calcule: $(10 - 5) \div [(17 - 12) \times 4] = 0,2500$

Solución: 17 **ENTER** 12 **-** 4 **x** 10 **ENTER** 5 **-** **x²y** **÷**

o bien

10 **ENTER** 5 **-** 17 **ENTER** 12 **-** 4 **x** **÷**

Cómo controlar el formato de presentación

Uso de puntos y comas en los números

Para intercambiar los puntos y comas utilizados como el signo decimal (marca de base) y como separadores de dígitos en un número, haga lo siguiente:

1. Oprima **MODES** para exhibir el menú MODES.

- 2.** Especifique el signo decimal oprimiendo {,} o {,}. Por ejemplo, el número que representa un millón puede aparecer así:
- 1 , 000 , 000 , 0000 si Ud. oprime {,}, o bien
 - 1 . 000 , 000 , 0000 si Ud. oprime {,}.

Número de lugares decimales (■ DISP)

Todos los números se *almacenan* con una precisión de 12 dígitos*, pero Ud. puede seleccionar el número de lugares decimales que deben de *aparecer* en la pantalla utilizando la función ■ DISP (presentación). El número exhibido se *redondea* de acuerdo al formato de presentación. El menú DISP le brinda cuatro opciones:

FX SC EN ALL

Formato de decimal fijo ({FX}). El formato FIX presenta un número con un máximo de 11 lugares decimales (siempre que éstos quepan en la pantalla). Después del mensaje FIX_, especifique el número de lugares decimales que se deberán presentar en la pantalla. Si desea 10 u 11 lugares, oprima □ 0 ó □ 1.

Lugares decimales

123 , 456 , $\overbrace{0000}$

Cualquier número que sea demasiado grande o demasiado pequeño para ser exhibido en la pantalla según el formato en uso, se presentará automáticamente en el formato científico.

Formato científico ({SC}). El formato SCI exhibe los números en la notación científica (un dígito antes del signo decimal) con un máximo de 11 lugares decimales (si es que caben en la pantalla) y un máximo de tres dígitos en el exponente. Luego del mensaje SCI_, especifique el número de lugares decimales. (La parte entera será siempre menor que 10.) Si desea 10 u 11 lugares, oprima □ 0 6 □ 1.

Lugares decimales	Potencia de 10
$\overbrace{1 , 2346}$ E5	
Mantisa	

*Durante algunos cálculos complejos, la calculadora utiliza una precisión de 15 dígitos para lograr resultados intermedios.

Formato Técnico ({EN}). El formato ENG exhibe los números en una manera similar a la notación científica, pero el exponente es un múltiplo de tres (y por lo tanto puede haber dos o tres dígitos antes del signo decimal). Este formato es el más útil para los cálculos científicos y técnicos que hacen uso de unidades especificadas en múltiplos de 10^3 (tales como micro-, mili- y kilo-unidades).

Después del mensaje ENG __, especifique el número de dígitos que Ud. desea que aparezca después del primer dígito significativo. (La parte entera será siempre menor que 1.000.) Si desea exhibir 10 u 11 dígitos, oprima $\boxed{\cdot} 0$ ó $\boxed{\cdot} 1$.

Dígitos que siguen al primer dígito significativo Potencia de 10 (Múltiplo de 3)

123,46E3
Mantisa

Formato ALL ({ALL}). El formato ALL presenta los números de la manera más precisa posible (máximo de 12 dígitos). Si todos los dígitos no caben en la pantalla, el número se exhibe automáticamente en el formato científico.

123.456

Cómo mostrar (SHOW) la precisión completa de 12 dígitos

El cambio de la cantidad de lugares decimales presentados afecta lo que Ud. ve en la pantalla, pero no tiene ningún efecto sobre la representación interna de los números. El número almacenado en forma interna siempre tiene 12 dígitos.

14,8745632019
En el formato {FIX} 2 ... pero estos dígitos también
Ud. ve sólo estos dígitos... están presentes internamente.

Para exhibir un número en forma temporaria con su precisión completa, oprima \boxed{SHOW} . Esto exhibirá únicamente la mantisa (no el exponente) del número, mientras Ud. mantenga oprimida la tecla \boxed{SHOW} .

Tecclas:	Pantalla:	Descripción:
■ [DISP] {FX} 4		Presenta cuatro lugares decimales.
45 [ENTER] 1,3 [x]	58,5000	Se exhiben cuatro lugares decimales.
■ [DISP] {SC} 2	5,85E1	Formato científico: dos lugares decimales y un exponente.
■ [DISP] {ALL}	58,5	Se exhiben todos los dígitos significativos; se borran todos los ceros a la derecha del signo decimal.
■ [DISP] {FX} 4	58,5000	Se exhiben cuatro lugares decimales, sin exponente.
[1/x]	0,0171	
■ [SHOW] (mantener oprimida)	170940170940	Muestra la precisión completa en forma momentánea.

Mensajes

La calculadora responde a ciertas condiciones o pulsaciones de tecla exhibiendo un mensaje. El símbolo **▲** se enciende entonces para llamarle la atención e indicarle que existe un mensaje.

- Para borrar un mensaje, oprima **C** o **◀**.
- Para borrar el mensaje y ejecutar otra función, oprima cualquiera de las otras teclas.

Si no aparece ningún mensaje, pero el signo de **▲** sí aparece, quiere decir que Ud. ha oprimido una *tecla inactiva* (una tecla que no tiene significado en la situación actual, tal como la tecla **[3]** en el modo binario).

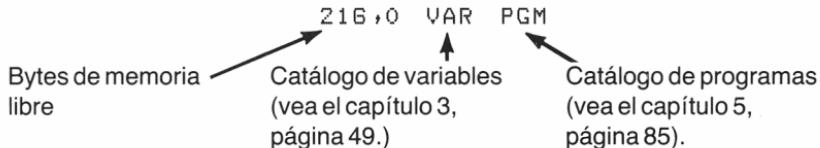
Todos los mensajes presentados aparecen explicados en la lista de mensajes de la página 281.

Memoria de la calculadora

La HP-32S provee 390 bytes de memoria del usuario, los cuales están disponibles para su empleo en cualquier combinación de datos almacenados (variables o líneas de programa). Los requisitos de la memoria para actividades específicas aparecen explicados en la sección "Manejo de la memoria de la calculadora" del Apéndice B.

Verificación de la memoria disponible

Al oprimir **[MEM]** aparece la cantidad de memoria que aún se encuentra libre:



1. Para ingresar al catálogo de variables, oprima {VAR}. Para ingresar al catálogo de programas, oprima {PGM}.
2. Para visualizar los catálogos, oprima **[▼]** o **[▲]**.
3. Para borrar una variable o un programa, oprima **[CLEAR]** mientras lo ve en el catálogo.
4. Para salir del catálogo, oprima **[C]**.

Cómo borrar toda la memoria

Al *borrar* toda la memoria se borran todos los números y líneas de programa que Ud. ha almacenado. Este proceso no afecta las especificaciones (modos y formatos). (Para borrar las especificaciones al mismo tiempo que la información, vea la sección "Borrado de la memoria" en el Apéndice B.)

Para borrar toda la memoria, haga lo siguiente:

- 1.** Oprima  [CLEAR] {ALL}. Verá entonces el pedido de confirmación CLR ALL? Y N, el cual actúa como una protección contra el borrado accidental de la memoria.
- 2.** Oprima {Y} (sí).

Pila de memoria automática

Este capítulo explica la forma en que se llevan a cabo los cálculos en la pila de memoria automática y la razón por la cual este método reduce al mínimo la cantidad de pulsaciones de tecla necesarias para los cálculos más complejos. *No es necesario que Ud. lea y comprenda este material para poder utilizar la calculadora.* Sin embargo, Ud. verá que la comprensión de este material le ayudará en gran manera a aprovechar la calculadora, especialmente durante la programación.

En la segunda parte, "Programación", verá cómo la pila le ayuda a manejar y organizar los datos para los programas.

La pila

El almacenamiento automático de resultados intermedios constituye la razón por la cual la HP-32S procesa con facilidad los cálculos más complejos sin utilizar paréntesis. La clave para el almacenamiento automático es la *pila de memoria automática RPN*.*

Esta pila de memoria consta de cuatro áreas de almacenamiento, llamadas *registros*, "apiladas" una encima de la otra, constituyendo de esta forma una zona de trabajo para efectuar cálculos. Estos registros, rotulados X, Y, Z y T almacenan y manejan cuatro números en uso. El número "más viejo" es el que se encuentra en el registro T (*tope*).

*La lógica operativa de HP se basa en un método carente de ambigüedad y de paréntesis conocido como "Notación Polaca", creada por el científico polaco Jan Lukasiewicz (1878-1956). Mientras que la notación algebraica convencional coloca los operadores *entre* los números o las variables de relevancia, la notación de Lukasiewicz los coloca *delante* de los números o variables. Para lograr la eficiencia óptima de la pila, hemos modificado esa notación para especificar los operadores después de los números. De ahí entonces el término *Notación Polaca Inversa*, o RPN (según sus siglas en inglés).

T	0.0000	Número “más viejo”
Z	0.0000	
Y	0.0000	
X	0.0000	Número exhibido

El número más “reciente” se encuentra en el registro X: *este es el número que Ud. ve en la pantalla.*

En la programación, la pila se utiliza para efectuar cálculos, para almacenar en forma temporal los resultados intermedios, para pasar datos almacenados (variables) entre los programas y subrutinas, para aceptar ingresos y para procesar salidas.

El registro X se encuentra en la pantalla. El registro X es el que Ud. ve en la pantalla, *excepto* cuando se exhibe un menú, mensaje o línea de programa. Es posible que Ud. haya observado que varios nombres de funciones incluyen una x o una y. Esto no constituye una coincidencia, pues estas letras se refieren a los registros X e Y. Por ejemplo, **[10^x]** eleva diez a la potencia del número que se encuentra en el registro X (o sea el número exhibido).

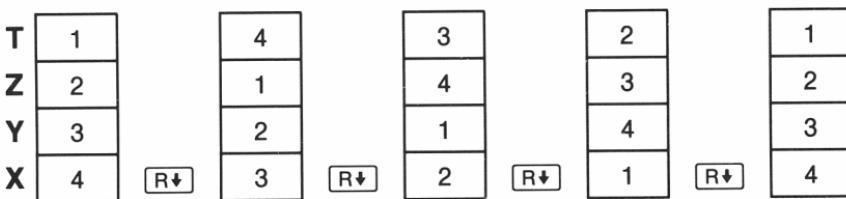
[CLEAR] {x} versus [C]. Al oprimir **[CLEAR] {x}** siempre iguala el registro X a cero; también se utiliza para programar esta instrucción. La tecla **[C]**, por su parte, es sensible al contexto en el que Ud. la utiliza. Esta tecla borra o cancela la presentación actual en pantalla, según cual sea la situación: actúa como **[CLEAR] {x}** únicamente cuando aparece el registro X.* Cancela cualquier otra información exhibida, incluyendo menús, números rotulados, mensajes y datos de programación.

Cómo verificar el contenido de la pila (**R↓**)

La tecla **R↓** (*rotar hacia abajo*) le permite verificar el contenido íntegro de la pila “rotando” el contenido hacia abajo de registro en registro. Ud. podrá ver cada uno de los números al ingresarlos en el registro X.

***[R↓]** también actúa igual que **[CLEAR] {x}** cuando el registro X aparece en la pantalla y el ingreso de dígitos se ha finalizado (el cursor no está presente).

Supongamos que la pila contiene 1,2,3,4 (oprime 1 **ENTER** 2 **ENTER** 3 **ENTER** 4) Al oprimir **R↓** cuatro veces los números se desplazan en forma cíclica hasta volver al comienzo:



Lo que estaba en el registro X rota hasta entrar en el registro T. Observe que el *contenido* de los registros ha girado dentro de la pila. Los registros mismos mantienen su posición, con el registro X siempre exhibido en la pantalla.

Intercambio de los registros de X y de Y en la Pila (x_zy**)**

Otra tecla que maneja el contenido de la pila es **x_zy** (*intercambio xy*), la cual intercambia el contenido de los registros X e Y sin afectar el resto de la pila. Al oprimir **x_zy** dos veces, por supuesto, se restaura el orden original del contenido.

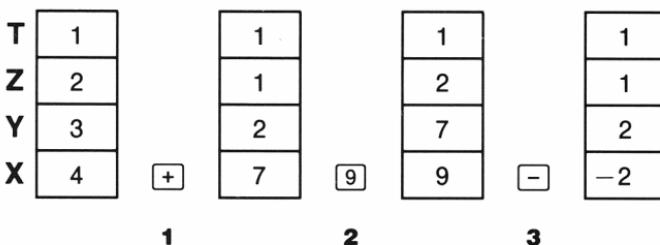
La función **x_zy** se utiliza en principio con dos propósitos, a saber:

- Para visualizar y y volverla a colocar en el registro Y (oprime **x_zy** dos veces). Algunas funciones presentan dos resultados: una en el registro X y una en el registro Y. Un ejemplo de esto es {y + x →θ + r}, el cual convierte las coordenadas rectangulares que se encuentran en los registros X e Y en coordenadas polares almacenadas en los mismos registros.
- Para intercambiar el orden de los números en un cálculo. Por ejemplo, una manera fácil de calcular $9 \div (13 \times 8)$ es oprimiendo 13 **ENTER** 8 **x** 9 **x_zy** **÷**.

Aritmética en la pila

El contenido de la pila se desplaza hacia arriba y hacia abajo automáticamente a medida que se ingresan nuevos números en el registro X (*elevando la pila*) y a medida que los operadores combinan dos números para producir un número nuevo (*bajando la pila*) en el registro X. Supongamos que la pila se encuentra aún llena, y que contiene los números 1, 2, 3, 4. Observe cómo la pila baja y eleva su contenido a medida que se efectúan cálculos.

$$3 + 4 - 9:$$

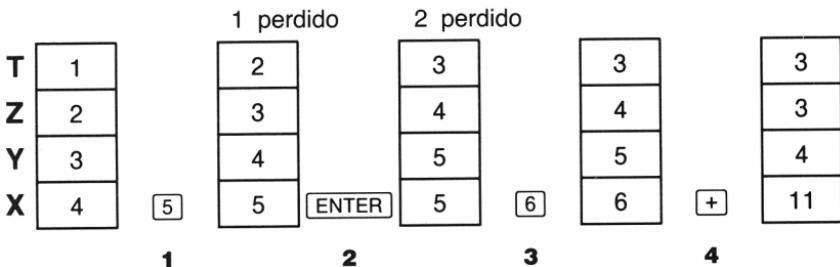


- 1 La pila “baja” su contenido. (El registro superior duplica su contenido.)
 - 2 La pila “eleva” su contenido. (Se pierde la información que se encontraba en el registro superior.)
 - 3 La pila se baja.
- Observe que cuando la pila se eleva, empuja el contenido del registro T hacia afuera, y el número se pierde. Puede entonces darse cuenta que la memoria de la pila está limitada a cuatro números para los cálculos.
 - Cuando la pila baja, duplica el contenido del registro T.
 - Debido al movimiento automático de la pila, *no* es necesario que Ud. borre la pantalla antes de efectuar un nuevo cálculo.
 - La mayoría de las funciones preparan la pila para elevar su contenido *cuando el próximo número ingresa al registro X*. Vea el apéndice B para ver listas de funciones que afectan la elevación de la pila.

Cómo funciona ENTER

Ud. sabe que **ENTER** separa dos números ingresados uno después del otro. ¿Cómo es que la pila hace esto? Supongamos que la pila contiene otra vez 1,2,3,4. Ahora ingrese y sume dos números nuevos:

5 + 6:



- 1** Eleva la pila.
- 2** Eleva la pila y duplica el registro X.
- 3** No eleva la pila.
- 4** Baja la pila y duplica el contenido del registro T.

ENTER duplica el contenido del registro X en el registro Y. El próximo número que Ud. ingresa (o recupera) se escribe sobre la copia del primer número existente en el registro X. El efecto de este proceso es simplemente separar los números entrados consecutivamente.

Ud. puede utilizar el efecto de duplicación de **ENTER** para borrar la pila rápidamente: para esto oprima 0 **ENTER** **ENTER** **ENTER**. Todos los registros ahora contienen cero. Observe, sin embargo, que *no es necesario* borrar la pila antes de efectuar cálculos.

Uso de un número dos veces seguidas. Ud. podrá utilizar la acción de duplicación de **ENTER** para lograr otros resultados. Si desea sumar un número a sí mismo, oprima **ENTER** **+**.

Cómo llenar la pila con una constante. La acción de duplicación de **ENTER**, junto con la acción de bajar la pila, también de efecto duplicador (de T a Z) le permitirá a Ud. llenar la pila con una constante numérica para sus cálculos.

Ejemplo: Crecimiento constante y acumulativo. Dado un cultivo de bacteria con un índice de crecimiento constante del 50%, ¿cuán grande llegará a ser una población de 100 en 3 días?

Duplica el registro T

	T 1.5 <input type="button" value="ENTER"/> Y <input type="button" value="ENTER"/> X	Z 1.5 <input type="button" value="ENTER"/>	1.5 100	1.5 100	1.5 150	1.5 225	1.5 337.5
1							
2							
3				x			
4					x		
5						x	

- 1 Llena la pila con el índice de crecimiento.
- 2 Ingresa la población inicial.
- 3 Calcula la población existente después de 1 día.
- 4 Calcula la población existente después de 2 días.
- 5 Calcula la población existente después de 3 días.

Cómo funciona CLEAR x

Al despejar la pantalla (registro X) se coloca un cero en el registro X, y el siguiente número que Ud. ingrese (o recupere) se escribirá sobre este cero.

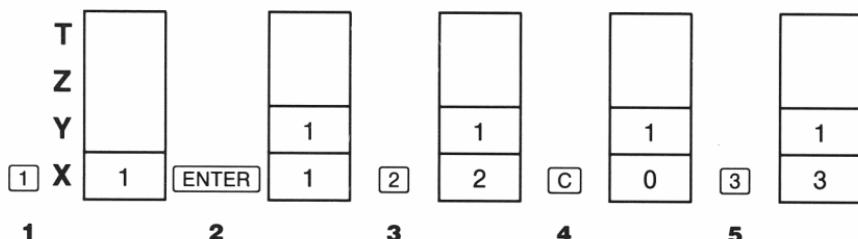
Existen tres maneras de eliminar el número que se encuentra en el registro X, o dicho de otra manera, de *borrar x*:

- Oprima **C**.
- Oprima **◆**.
- Oprima **[CLEAR] {x}**. (Estas pulsaciones de tecla se utilizan sobre todo durante el ingreso del programa.)

Observe, sin embargo, estas excepciones:

- Durante el ingreso del programa, **[C]** borra las líneas de programa y **[C]** cancela el ingreso del programa.
- Durante el ingreso de dígitos, **[C]** retrocede sobre el número.
- Si la pantalla presenta un número *rotulado* (tal como $A=2,0000$), al oprimir **[C]** o **[C]** ese número se cancela y aparece el registro X.

Por ejemplo, si Ud. desea ingresar 1 y 3 pero por error ingresó 1 y 2, podrá corregir la situación de esta manera:



- 1 Eleva la pila.
- 2 Eleva la pila y duplica el registro X.
- 3 Se escribe sobre el registro X.
- 4 Borra x sustituyéndolo por cero.
- 5 Sustituye x (reemplaza el cero).

El registro LAST X

El registro LAST X funciona en conjunto con la pila; conserva el número que se encontraba en el registro X antes que fuese ejecutada la última función numérica. (Una función numérica es un operador que produce un resultado a partir de otro número o números, como por ejemplo **[\sqrt{x}]**). Al oprimir **[LASTx]** este valor regresa al registro X. Esta capacidad de recuperar el “último valor de x” tiene dos usos principales, a saber: la corrección de errores y la posibilidad de volver a utilizar el valor en un cálculo.

En el apéndice B encontrará una lista completa de las funciones que guardan *x* en el registro LAST X.

Cómo corregir errores con LAST_x

Función uninumérica equivocada. Si Ud. ejecuta la función uninumérica equivocada, utilice  LAST_x para recuperar el número, de manera que pueda ejecutar la función correcta. (Oprima  primero si desea borrar el resultado incorrecto de la pila.)

Dado que  y  no hacen bajar la pila, Ud. puede recuperarse de estas funciones de la misma forma que con las funciones uninuméricas.

Ejemplo: Supongamos que Ud. acaba de calcular $\ln 4,7839 \times (3,879 \times 10^5)$ y desea hallar la raíz cuadrada, pero por error oprime la tecla  . No es necesario hacer todo de nuevo. Para hallar el resultado correcto, oprima simplemente  .

Errores con funciones binuméricas. Si Ud. comete un error con una operación binumérica (, , , , o ) , podrá corregirlo por medio del comando  y el inverso de la función binumérica ( o ,  o ,  o ):

1. Oprima  para recuperar el segundo número (x justamente antes de la operación).
2. Ejecute la operación inversa. De esta manera obtendrá el número que originalmente se encontraba en primer lugar. El segundo número se encuentra todavía en el registro LAST X. Entonces haga lo siguiente:
 - Si ha utilizado la *función equivocada*, oprima  nuevamente para restaurar el contenido original de la pila. Ejecute ahora la función correcta.
 - Si ha utilizado el *segundo número equivocado*, ingrese el número correcto y ejecute la función.

Si ha utilizado el *primer número equivocado*, ingrese el primer número correcto, oprima  para recuperar el segundo número y ejecute la función nuevamente. (Oprima  primero si desea borrar el resultado incorrecto de la pila.)

Ejemplo: Supongamos que Ud. cometió un error al calcular

$$16 \times 19 = 304$$

Puede haber cometido una de tres clases de errores:

Cálculo equivocado	Error	Corrección
16 [ENTER] 19 [–]	Función equivocada.	[LASTx] + [LASTx] [x]
15 [ENTER] 19 [x]	Primer número equivocado.	16 [LASTx] [x]
16 [ENTER] 18 [x]	Segundo número equivocado.	[LASTx] ÷ 19 [x]

Cómo volver a utilizar números con LAST_x

Ud. podrá utilizar **LASTx** para volver a usar un número (tal como una constante) en un cálculo. Recuerde que debe ingresar una segunda constante, justamente antes de ejecutar la operación aritmética, de manera que la constante sea el último número del registro X; por lo tanto, será posible guardarla y recuperarla por medio de **LASTx**.

Ejemplo: Calcule $\frac{96.704 + 52.3947}{52.3947}$.

<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>T</td><td>t</td></tr> <tr><td>Z</td><td>z</td></tr> <tr><td>96,704 Y</td><td>96,704</td></tr> <tr><td>ENTER X</td><td>96,704</td></tr> </table>	T	t	Z	z	96,704 Y	96,704	ENTER X	96,704	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>t</td></tr> <tr><td>z</td></tr> <tr><td>96,704</td></tr> <tr><td>52,3947</td></tr> </table>	t	z	96,704	52,3947	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>t</td></tr> <tr><td>z</td></tr> <tr><td>t</td></tr> <tr><td>149,0987</td></tr> </table>	t	z	t	149,0987
T	t																	
Z	z																	
96,704 Y	96,704																	
ENTER X	96,704																	
t																		
z																		
96,704																		
52,3947																		
t																		
z																		
t																		
149,0987																		
<p>LAST X</p>	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>l</td></tr> </table>	l	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>l</td></tr> </table>	l														
l																		
l																		
<p>LASTx</p>	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>52,3947</td></tr> </table>	52,3947	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>52,3947</td></tr> </table>	52,3947														
52,3947																		
52,3947																		
<p>LAST X</p>	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>52,3947</td></tr> </table>	52,3947	<table border="1" style="border-collapse: collapse; width: 100px;"> <tr><td>52,3947</td></tr> </table>	52,3947														
52,3947																		
52,3947																		

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
96.704 [ENTER]	96 ,7040	
52,3947 [+]	149 ,0987	Resultado intermedio.
[] [LASTx]	52 ,3947	Recupera la presentación existente antes de oprimir [+].
[÷]	2 ,8457	Resultado final.

Ejemplo: Dos de las estrellas vecinas a la Tierra son Rigel Centauro (a 4,3 años luz de distancia) y Sirio (a 8,7 años luz de distancia). Utilice c , la velocidad de la luz ($9,5 \times 10^{15}$ metros por año) para convertir las distancias a metros.

$$\begin{aligned} \text{a Rigel Centauro} &= 4,3 \text{ años} \times (9,5 \times 10^{15} \text{ m/año}) \\ \text{a Sirio} &= 8,7 \text{ años} \times (9,5 \times 10^{15} \text{ m/año.}) \end{aligned}$$

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
4.3 [ENTER]	4 ,3000	Años luz a R. Centauro.
9.5 [E] 15	9 ,5E15 __	Velocidad de la luz, c .
[×]	4 ,085E16	Distancia a R. Centauro.
8.7 [] [LASTx]	9 ,5000E15	Recupera c .
[×]	8 ,2650E16	Distancia a Sirio.

Cálculos en cadena

La acción de elevar y bajar el contenido de la pila automáticamente le permite a Ud. conservar los resultados intermedios sin tener que almacenarlos o volver a ingresarlos, y sin tener que utilizar paréntesis. Esta constituye una gran ventaja que la pila RPN tiene sobre otros métodos de procesamiento de datos.

Orden de cálculo

En el capítulo 1 le recomendábamos que resolviera los cálculos en cadena trabajando con el contenido de los paréntesis interiores primero y luego desplazándose hacia afuera. Sin embargo, Ud. también puede solucionar los problemas de izquierda a derecha.

Por ejemplo, en el capítulo 1 Ud. calculó lo siguiente:

$$4 \div [14 + (7 \times 3) - 2]$$

comenzando con el paréntesis interior (7×3) y desplazándose hacia afuera, o sea lo mismo que haría trabajando con lápiz y papel. La secuencia de pulsaciones de tecla era:

7 **ENTER** 3 **x** 14 **+** 2 **-** 4 **x₂y** **÷**.

Al solucionar el problema de izquierda a derecha, la solución será:

4 **ENTER** 14 **ENTER** 7 **ENTER** 3 **x** **+** 2 **-** **÷**

la cual requiere una pulsación de tecla adicional. Observe que el primer resultado intermedio es todavía el contenido del paréntesis interior: (7×3). La ventaja de solucionar un problema de izquierda a derecha es que no es necesario utilizar **x₂y** para reubicar los operandos de las funciones no commutativas (**-** y **÷**).

El primer método (que comienza con el paréntesis interior) a menudo resulta preferible porque:

- Requiere menos pulsaciones de tecla.
- Requiere menos registros de la pila.

Al utilizar el método de izquierda a derecha, asegúrese que no se necesitarán más de cuatro resultados intermedios en una instancia determinada, dado que la pila no puede contener más de cuatro números a la vez. Este ejemplo, al resolverlo de izquierda a derecha, utilizó en cierto momento todos los registro de la pila.

$$4 \div [14 + (7 \times 3) - 2]$$

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
4 [ENTER] 14 [ENTER]	14 ,0000	Almacena 4 y 14 como números intermedios en la pila.
7 [ENTER] 3	3 __	En este momento la pila se encuentra llena con los números correspondientes a este cálculo.
[x]	21 ,0000	Resultado intermedio.
[+]	35 ,0000	Resultado intermedio.
2 [-]	33 ,0000	Resultado intermedio.
[÷]	0 ,1212	Resultado final.

Ejercicios

A continuación le presentamos algunos problemas adicionales para que Ud. practique el uso de la RPN.

Calcule: $(14 + 12) \times (18 - 12) \div (9 - 7) = 78,0000$

Solución: 14 [ENTER] 12 [+] 18 [ENTER] 12 [-] [x] 9 [ENTER] 7 [-] [÷]

Calcule: $23^2 - (13 \times 9) = \frac{1}{2} = 412,1429$

Solución: 23 [x²] 13 [ENTER] 9 [x] [-] 7 [1/x] [+]

Calcule: $\sqrt{(5,4 \times 0,8) \div (12,5 - 0,7^3)} = 0,5961$

Solución: 5.4 [ENTER] .8 [x] .7 [ENTER] 3 [y^x] 12.5 [x²y] [-] [÷] [√x]
o bien

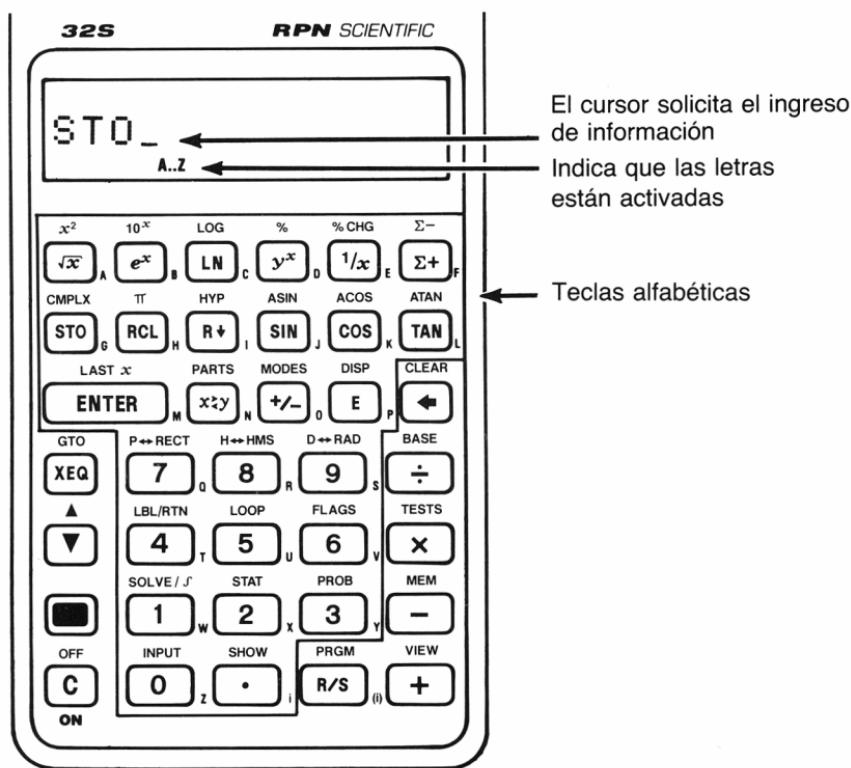
5.4 [ENTER] .8 [x] 12.5 [ENTER] .7 [ENTER] 3 [y^x] [-] [÷] [√x]

Calcule: $\sqrt{\frac{8,33 \times (4 - 5,2) \div [(8,33 - 7,46) \times 0,32]}{4,3 \times (3,15 - 2,75) - (1,71 \times 2,01)}} = 4,5728$

Solución: 4 [ENTER] 5.2 [-] 8.33 [x] [LASTx] 7.46 [-] 0.32 [x] [÷]
3.15 [ENTER] 2.75 [-] 4.3 [x] 1.71 [ENTER] 2.01 [x] [-] [÷] [√x]

Cómo almacenar datos en las variables

La HP-32-S tiene 390 bytes de *memoria del usuario*, la cual constituye espacio de memoria que Ud. puede utilizar para almacenar números o líneas de programa. Los números se almacenan en áreas llamadas *variables*, cada una con un nombre formado por una letra de la A a la Z. (Ud. puede escoger la letra para que le recuerde qué es lo que tiene almacenado allí, como por ejemplo S para el *saldo del banco* y C para la *velocidad de la luz*).*



*Observe que las variables X, Y, Z y T constituyen áreas de almacenamiento *diferentes* al registro X, registro Y, registro Z y registro T de la pila.

Cada letra blanca está asociada con una tecla y una variable única. Las teclas alfabéticas se activan automáticamente cuando son necesarias. (Esto será confirmado por el Anunciador **A..Z** que aparece en la pantalla.)

Almacenamiento y recuperación de números

Los números se almacenan y se recuperan en variables designadas por medio de letras y por medio de las funciones **STO** (almacenamiento) y **RCL** (recuperación).

Para transferir una copia de un número desde la pantalla (registro X) a una variable, haga lo siguiente: oprima **STO** tecla alfabética.

Para transferir la copia de un número desde una variable a la pantalla, haga lo siguiente: oprima **RCL** tecla alfabética.

Ejemplo: Almacenamiento numérico. Almacene el número de Avogadro (aproximadamente $6,0225 \times 10^{23}$) en A.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
6.0225 E 23	6,0225E23__	
STO	STO__	Solicita la variable.
A (fx tecla)	STO A	Exhibe las funciones mientras se mantiene oprimida la tecla.
	6,0225E23	Almacena una copia del número de Avogadro en A. Esto también finaliza el ingreso de dígitos (el cursor no se encuentra presente).
C	0,0000	Borra el número que se encuentra en la pantalla.
RCL	RCL__	Solicita el nombre de la variable.
A	6,0225E23	Copia el número de Avogadro desde A a la pantalla.

Cómo visualizar una variable sin recuperarla. La función **[VIEW]** le muestra el contenido de una variable sin colocar tal número en el registro X. El contenido de la pantalla se rotula para la variable, tal como:

A = 1234 , 5678

Si el número es demasiado grande para presentarse en la pantalla con el rótulo correspondiente, se redondea y los dígitos que se encuentran en el extremo derecho se eliminan. (El exponente se exhibe íntegro.) Para visualizar la mantisa completa, oprima **[SHOW]**.

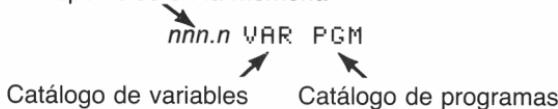
[VIEW] se utiliza frecuentemente en la programación, pero resulta útil en cualquier ocasión en que Ud. desea visualizar el valor de una variable sin afectar el contenido de la pila.

Para cancelar la presentación VIEW, oprima **[C]** o **[C]** una vez.

Verificación de las variables en el Catálogo VAR

La función **[MEM] (memoria)** proporciona información acerca de la memoria:

Número de bytes disponibles en la memoria



Para verificar los valores de cualquiera o de todas las variables distintas de cero, haga lo siguiente:

1. Oprima **[MEM] {VAR}**.
2. Oprima **[▼]** o **[▲]** para desplazar la lista y exhibir la variable deseada. (Observe el anunciador **▼▲**, el cual indica que las teclas direccionales están activadas.)
Para ver todos los dígitos significativos del número exhibido en el catálogo {VAR}, oprima **[SHOW]**. (Si se trata de un número binario con más de 12 dígitos, utilice las teclas **[Σ]** y **[Σ+]** para ver el resto.)
3. Para copiar una variable exhibida desde el catálogo al registro X, oprima **[ENTER]**.
4. Para igualar una variable a cero, oprima **[CLEAR]** mientras ésta se encuentra exhibida en el catálogo.
5. Oprima **[C]** para cancelar el catálogo (o **[◀]** para retirarse hacia el menú).

Borrado de variables

Los valores de las variables se conservan en la Memoria Continua hasta que Ud. los reemplace o los borre. Al *borrar* una variable se almacena allí un cero; un valor de cero no ocupa nada de la memoria.

Para borrar una sola variable, almacene un cero en ella.

Para borrar las variables seleccionadas, haga lo siguiente:

1. Oprima **[MEM] {VAR}** y utilice **[▼]** o **[▲]** para borrar la variable.
2. Oprima **[CLEAR]**.
3. Oprima **[C]** para cancelar el catálogo o **[♦]** para salir.

Para borrar todas las variables al mismo tiempo, oprima **[CLEAR] {VARS}**.

Aritmética con variables almacenadas

La aritmética de almacenamiento y de recuperación le permite efectuar cálculos con el número almacenado en una variable sin tener que recuperarla en la pila. El cálculo hace uso de un número proveniente del registro X y un número de la variable especificada.

Aritmética de almacenamiento

La aritmética de almacenamiento emplea **[STO] [+]**, **[STO] [-]**, **[STO] [x]**, o **[STO] [÷]** para efectuar cálculos aritméticos en la variable misma, y para almacenar allí el resultado. Para eso utiliza el valor que se encuentra en el registro X sin afectar la pila.

Valor nuevo de la variable = Valor previo de la variable $\{+, -, \times, \div\} x$

Por ejemplo, supongamos que Ud. desea restar del valor que se encuentra en A (15) el número que se encuentra el registro X (3, exhibido). Oprima **[STO] [-]** A. Ahora A = 12, mientras que 3 se encuentra aún en la pantalla.

A 15

A 12

Resultado: 15–3,
o sea A–x.

T t
Z z
Y y
X 3

[STO] [–] [A]

T t
Z z
Y y
X 3

Aritmética de recuperación

La aritmética de recuperación emplea **RCL +**, **RCL –**, **RCL ×**, o **RCL ÷** para efectuar cálculos aritméticos en el registro X utilizando para eso un número recuperado; a la vez coloca el resultado en la pantalla. Solamente se ve afectado el registro X; los demás no serán afectados.

Nuevo $x = \text{Variable } x \text{ previa } \{+, -, \times, \div\} \text{ variable}$

Por ejemplo, supongamos que Ud. desea dividir el número que se encuentra en el registro X (3, exhibido) entre el valor que se encuentra en A (12). Oprima **RCL ÷ A**. Ahora $x = 0,25$, mientras 12 se encuentra aún en A.*

A 12

A 12

T t
Z z
Y y
X 3

[RCL] [÷] [A]

T t
Z z
Y y
X 0.25

Resultado: $3 \div 12$,
o sea $x \div A$.

*La aritmética de recuperación ahorra espacio de memoria en los programas. El uso de **RCL +** (una instrucción) emplea la mitad de la memoria que emplea **RCL A, +** (dos instrucciones).

Ejemplos adicionales. Supongamos que las variables D , E y F contienen los valores 1, 2 y 3. Utilice la aritmética de almacenamiento para sumar valores a cada una de estas variables.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
1 [STO] D 2 [STO] E 3 [STO] F	3,0000	Almacena los valores correspondientes en las variables.
1 [STO] + D [STO] + E [STO] + F	1,0000	Suma 1 a D , a E y a F .
[■] [VIEW] D	$D = 2,0000$	Exhibe el valor actual de D .
[■] [VIEW] E	$E = 3,0000$	
[■] [VIEW] F	$F = 4,0000$	
[◀]	1,0000	Despeja la pantalla VIEW: exhibe nuevamente el registro X.

Supongamos las variables D , E y F contienen los valores 2, 3 y 4 del último ejemplo. Divida 3 entre D , multiplíquelo por E y súmele F al resultado.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
3 [RCL] ÷ D	1,5000	Calcula $3 \div D$.
[RCL] × E	4,5000	$3 \div D \times E$.
[RCL] + F	8,5000	$3 \div D \times E + F$.

La variable “i”

Existe una variable No. 27, la variable *i*. (La **i** está ubicada en la tecla **[.]**.) Aunque almacena números de la misma forma que otras variables, la “*i*” es especial porque se puede utilizar (por medio de la función **[0]**) para referirse a *otras* variables. Esta es una técnica llamada *direcciónamiento indirecto*. Dado que esta es una técnica de programación, se explicará en más detalle en el capítulo 6 bajo el título “Direcciónamiento indirecto de variables y rótulos”.

4

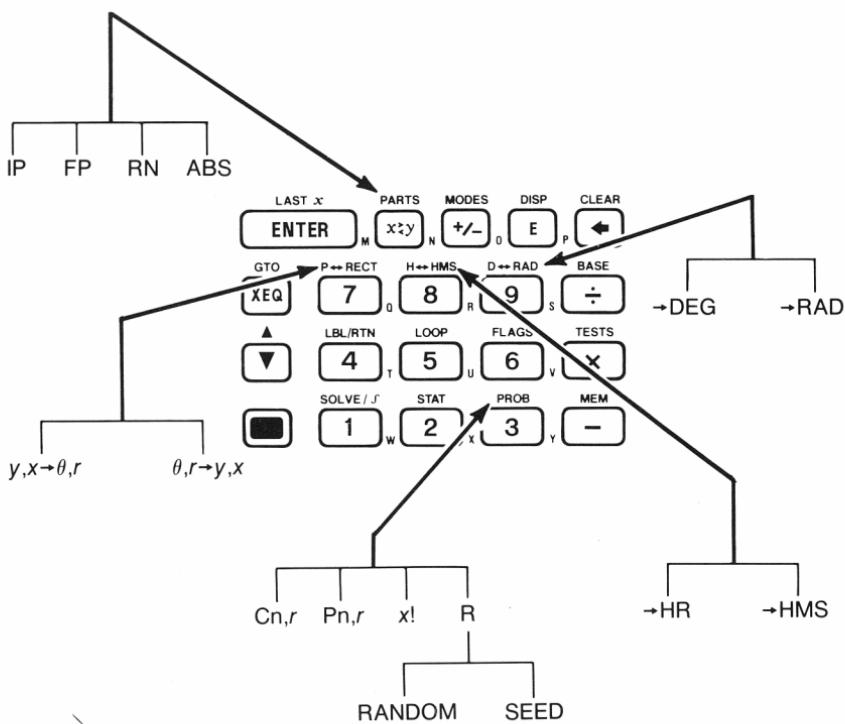
Funciones con números reales

Este capítulo cubre la mayoría de las funciones de la calculadora que efectúan cálculos con números reales, incluyendo algunas funciones numéricas para el uso de programas (por ejemplo la función de valor absoluto):

- Funciones exponenciales y logarítmicas.
- Funciones trigonométricas.
- Funciones hiperbólicas.
- Funciones de porcentaje.
- Funciones de conversión para coordenadas, ángulos y fracciones.
- Funciones de probabilidad.
- Partes numéricas (funciones de alteración numérica).

Las funciones y cálculos aritméticos ya fueron descritos en los capítulos 1 y 2. Las operaciones numéricas avanzadas (radicación, integración, números complejos, conversiones de base y estadísticas) se encuentran en la parte 3 de este manual.

Muchas de las funciones numéricas aparecen en las teclas que se encuentran en las dos filas superiores del teclado. El resto aparece en uno de estos menús:



Funciones exponenciales y logarítmicas

Coloque primero el número en la pantalla y luego ejecute la función. No hay necesidad de oprimir **ENTER**.

Para calcular:	Oprima:
Logaritmo natural (base e)	LN
Logaritmo decimal (base 10)	LOG
Antilogaritmo natural	e^x
Antilogaritmo decimal	10^x

La función potencial (y^x)

Para calcular un número, y , elevado a una potencia, x , ingrese y [ENTER] x [y^x].

Para $y > 0$, x puede ser cualquier número racional. Para $y < 0$, x debe ser un entero. Para $y = 0$, x debe ser positivo.

Por ejemplo:

Para calcular:	Oprima:	Resultado:
15^2	15 [■] [x^2]	225,0000
$2^{-1.4}$	2 [ENTER] 1.4 [+/-] [y^x]	0,3789
$(-1.4)^3$	1.4 [+/-] [ENTER] 3 [y^x]	-2,7440
$\sqrt[3]{2}$ ó $2^{1/3}$	2 [ENTER] 3 [1/x] [y^x]	1,2599

Trigonometría

Cómo ingresar π

Oprima [■] [π] para colocar los primeros 12 dígitos de π en el registro X. (El número exhibido depende del formato de presentación en pantalla.) Dado que se trata de una función, no es necesario separar π de otro número por medio de [ENTER].

Observe que una calculadora no puede representar exactamente el número π , dado que π es un número irracional.

Especificación del modo angular

El modo angular especifica cuál será la unidad de medida utilizada en los ángulos de las funciones trigonométricas. El modo *no* convierte los números que ya se encuentran presentes (vea la sección “Funciones de conversión” en este mismo capítulo).

360 grados sexagesimales = 2π radianes = 400 grados centesimales

Para especificar un modo angular, oprima **MODES**. Seleccione entonces una opción.

Opción	Descripción	Anunciador
{DG}	Especifica el modo Grados (DEG). Utiliza las fracciones decimales, no los minutos y segundos.	ninguna
{RD}	Especifica el modo Radianes (RAD).	RAD
{GR}	Especifica el modo Grados centesimales (GRAD).	GRAD

Funciones trigonométricas

Con x en la pantalla:

Para calcular:	Oprima:
Seno de x .	SIN
Coseno de x .	COS
Tangente de x .	TAN
Arco seno de x .	ASIN
Arco coseno de x .	ACOS
Arco tangente de x .	ATAN



Los cálculos en los cuales interviene el número irracional no se pueden expresar *exactamente* con la precisión interna de 12 dígitos de la calculadora. Esto se nota particularmente en la trigonometría; por ejemplo, el cálculo

Nota de seno de π no es cero sino $-2,0676 \times 10^{-13}$, un número muy pequeño cercano a cero.

Ejemplo. Demuestre que el coseno de $(5/7)\pi$ radianes y el coseno de $128,57^\circ$ son iguales.*

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
MODES {RD}		Especifica el modo Radianes; el anunciador RAD está encendido.
5 [ENTER] 7 \div π \times COS	-0,6235	$\cos(5/7)\pi$.
MODES {DG} 128.57 COS	-0,6235	Cambia al modo Grados (sin anunciador) y calcula el coseno de $128,57^\circ$, el cual es igual al coseno de $(5/7)\pi$.

Nota sobre la programación. Las ecuaciones que emplean funciones trigonométricas inversas para determinar un ángulo, θ , a menudo tienen esta apariencia:

$$\theta = \arco \operatorname{tangente}(y/x).$$

Si $x = 0$, entonces $y \div x$ no está definida, dando como resultado el mensaje de error DIVIDE BY 0. Para un programa, entonces, sería mejor determinar θ por medio de una *conversión de rectangular a polar*, la cual convierte x,y a r, θ . Vea la sección “Conversión de coordenadas” en este mismo capítulo.

*De hecho, estos resultados calculados son iguales únicamente hasta cuatro dígitos significativos, debido a la representación inexacta de π . (Oprima **SHOW** para ver más dígitos.)

Funciones hiperbólicas

Con x en la pantalla:

Para calcular:	Oprima:
Seno hiperbólico de x (SINH).	[HYP] [SIN]
Coseno hiperbólico de x (COSH).	[HYP] [COS]
Tangente hiperbólica de x (TANH).	[HYP] [TAN]
Arco seno hiperbólico de x (ASINH).	[HYP] [ASIN]
Arco coseno hiperbólico de x (ACOSH).	[HYP] [ACOS]
Arco tangente hiperbólica de x (ATANH).	[HYP] [ATAN]

Funciones de porcentaje (% , %CHG)

Las funciones de porcentaje son especiales (en comparación con \times y \div) porque conservan el valor del número base (en el registro Y) cuando presentan el resultado del cálculo de porcentaje (en el registro X). Ud. podrá entonces continuar con cálculos subsecuentes utilizando tanto el número de base como el resultado sin tener que reingresar el número de base.

Para calcular:	Ingrese:
$x\%$ de y	y [ENTER] x [%]
Porcentaje de cambio de y a x . ($y \neq 0$)	y [ENTER] x [%CHG]

Ejemplo. Halle el impuesto sobre la venta del 6% y el costo total de un artículo que cuesta \$15,76. Utilice el formato de presentación FIX 2 de manera que los costos se redondeen en forma apropiada.

Teclas:

[DISP] {FX} 2

Pantalla:

4: Funciones con números reales

Descripción:

Redondea la cantidad exhibida a dos lugares decimales.

59

15.76 [ENTER] 6 [] %	0 , 95	Calcula el impuesto del 6%.
[+]	16 , 71	Costo total (precio de base + impuesto).

Supongamos que el artículo de \$15,76 costaba \$16,12 el año pasado. ¿Cuál es el porcentaje de cambio entre el precio del año pasado y el del año en curso?

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
16.12 [ENTER] 15.76 [] %CHG	-2 , 23	El precio de este año bajó aproximadamente un 2,2% en comparación con el del año pasado.
[] DISP {FX} 4	-2 , 2333	Restaura el formato de presentación FIX 4.

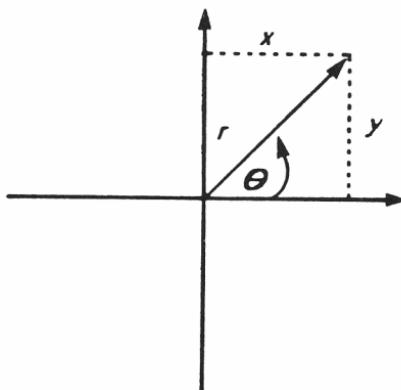
Observe que el orden de los dos números es importante para la función %CHG. El orden producirá un porcentaje de cambio positivo o negativo.

Funciones de conversión

Existen tres tipos de conversiones: de coordenadas (polar/rectangular), de ángulos (grados/radianes) y de fracciones (decimal/minutos-segundos).

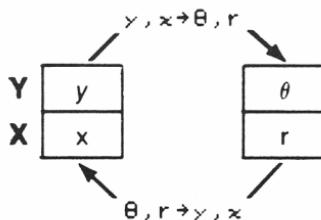
Conversiones de coordenadas (**P↔RECT**)

Las coordenadas rectangulares (x, y) y las coordenadas polares (r, θ) se miden de la manera ilustrada. Las funciones que se encuentran en el menú **P↔RECT** (*polar de/a rectangular*) efectúan conversiones entre las dos. El ángulo θ emplea las unidades especificadas por el modo angular en uso. Un resultado calculado para θ se hallará entre -180° y 180° , entre $-\pi$ y π radianes, o entre -200 y 200 grados centesimales.

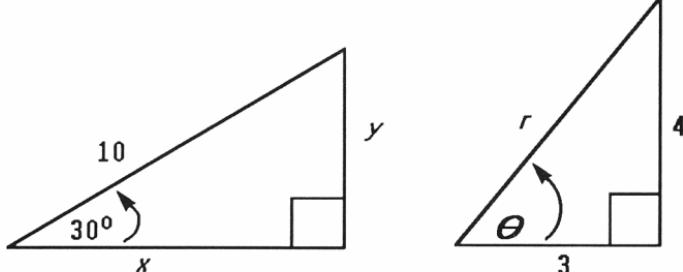


Para convertir entre coordenadas rectangulares (x, y) y polares (r, θ), haga lo siguiente:

1. Ingrese primero las coordenadas (en forma rectangular o polar) que Ud. desea convertir. El orden es y **ENTER** x o θ **ENTER** r .
2. Oprima **[P \leftrightarrow RECT]**.
3. Ejecute la conversión deseada: $\{y, x \rightarrow \theta, r\}$ (*rectangular a polar*) o $\{\theta, r \rightarrow y, x\}$ (*polar a rectangular*). Las coordenadas convertidas ocupan los registros X e Y.
4. La pantalla resultante muestra r (resultado polar) o x (resultado rectangular). Oprima **[xy]** para ver θ o y .



Ejemplo: Conversión polar a rectangular. Halle x e y en el triángulo rectángulo que se encuentra a la izquierda. Halle r y θ para el triángulo rectángulo que se encuentra a la derecha.



Teclas:

Pantalla:

Descripción:

MODES {DG}

Especifica el modo Grados.

30 **ENTER** 10

Calcula x .

P↔RECT {θ, r → y, x} 8,6603

x↔y 5,0000

Exhibe y .

4 **ENTER** 3

Calcula la hipotenusa (r).

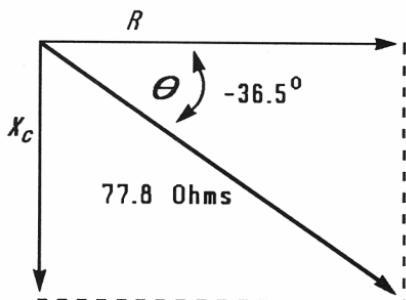
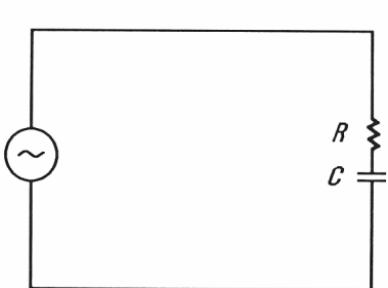
P↔RECT {y, x → θ, r} 5,0000

x↔y 53,1301

Exhibe θ .

Ejemplo. Conversión con vectores. El ingeniero Sergio Sosa ha determinado que en el circuito RC ilustrado abajo a la izquierda, la impedancia total es de 77,8 ohms y que ocurre un retardo de tensión de 36,5° con respecto a la corriente. ¿Cuáles son los valores de la resistencia, R y de la reactancia capacitiva, X_c , en el circuito?

Utilice un diagrama de vector según se muestra, con la impedancia igual a la magnitud polar, r , y el retardo de tensión igual al ángulo, θ , en grados. Cuando los valores se convierten a coordenadas rectangulares, el valor de x da como resultado R , en ohms, mientras que el valor de y da como resultado X_c , en ohms.



Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[MODES] {DG}		Especifica el modo Grados.
36.5 [+/-] [ENTER]	-36,5000	Ingresa θ , grados de retardo de tensión.
77.8	77,8__	Ingresa r , ohms de impedancia total.
[P\leftrightarrowRECT] {θ, r\rightarrowy, x}	62,5401	Calcula x , ohms de resistencia, R .
[x\leftrightarrowy]	-46,2772	Exhibe y , ohms de reactancia, X_c .

Para operaciones más sofisticadas con vectores (adición, sustracción, producto vectorial y producto escalar), vea el programa “Operaciones con vectores” en el capítulo 12 (“Programas de matemáticas”).

Conversiones fraccionales (H \leftrightarrow HMS)

Los valores correspondientes al tiempo (en horas, H) o a ángulos (en grados, D) se pueden convertir entre un formato de fracción decimal ($H.h$ o $D.d$) y un formato de minutos-segundos ($H.MMSSss$ o $D.MMSSss$) utilizando el menú H \leftrightarrow HMS (*horas de/a horas-minutos-segundos*).

Para convertir entre fracciones decimales y minutos-segundos, haga lo siguiente:

1. Ingrese el tiempo o el ángulo (en la forma decimal o en minutos-segundos) que Ud. quiere convertir.
2. Oprima **[DISP] H↔HMS**.
3. Seleccione {→HR} (horas-minutos-segundos a horas) o {HMS} (horas a horas-minutos-segundos). El resultado aparecerá en la pantalla.

Ejemplo: Conversión de los formatos de hora. ¿Cuántos minutos y segundos hay en la séptima parte de una hora? Utilice el formato de presentación FIX 6.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[DISP] {FX} 6		
7 [1/x]	0,142857	Un séptimo como fracción decimal.
[H↔HMS] {→HMS}	0,083429	Igual a 8 minutos y 34,29 segundos.
[DISP] {FX} 4		Restaura el formato de presentación FIX 4.

Conversiones de ángulos (D↔RAD)

El menú D↔RAD (*grados de/a radianes*) funciona en forma independiente del modo angular. Al convertir a radianes, se supone que el número que se encuentra en el registro X está en grados. De igual manera, al convertir a grados, se supone que el número que se encuentra en el registro X está en radianes.

Para convertir un ángulo entre grados y radianes, haga lo siguiente:

1. Ingrese el ángulo (en grados decimales o en radianes) que Ud. desea convertir.
2. Oprima **[D↔RAD]**.
3. Seleccione {DEG} (radianes a grados) o {RAD} (grados a radianes). Se exhibirá entonces el resultado.

Funciones de probabilidad

El menú PROB (probabilidad) tiene funciones que calculan factoriales, combinaciones y permutaciones, y que obtienen números aleatorios.

El menú PROB

Rótulo de menú	Descripción
{Cn , r}	<i>Combinaciones.</i> Ingrese n primero, luego r . (Sólo enteros no negativos.) Calcula la cantidad de conjuntos posibles de n elementos considerados en grupos de r elementos. Ningún elemento se encuentra más de una vez en un grupo, y los órdenes diferentes de los mismos r elementos <i>no</i> se cuentan separadamente.
{Pn , r}	<i>Permutaciones.</i> Ingrese n primero, luego r . (Sólo enteros no negativos.) Calcula el número de arreglos posibles de n elementos considerados en grupos de r elementos. Ningún elemento se encuentra más de una vez en un arreglo, pero los distintos órdenes de los mismos r elementos <i>sí</i> se cuentan en forma separada.
{x ! }	<i>Factorial y Gamma.</i> Calcula el factorial del entero positivo exhibido ($0 \leq x \leq 253$). Para calcular la función gamma de a , $\Gamma(a)$, ingrese $(a - 1)$ y oprima PROB {x ! }. La función {x ! } calcula $\Gamma(x + 1)$. El valor de x no puede ser un entero negativo.
{R}	<i>Generador de números aleatorios.</i> Ofrece dos opciones. Al oprimir {RANDOM} se genera un número aleatorio en la gama $0 \leq x < 1$.* Al oprimir {SEED} se comienza una nueva secuencia con el número que se encuentra en el registro X.

*El generador de números aleatorios de la HP-32S da como resultado un número que es parte de una secuencia de números seudoaleatorios uniformemente distribuida, la cual pasa el examen espectral (D. Knuth, *Seminumerical Algorithms*, vol. 2. London: Addison Wesley, 1981).

{RANDOM} utiliza un germen para generar un número aleatorio. Cada número aleatorio generado se convierte así en el germen para el próximo. Por lo tanto, una secuencia de números aleatorios se puede repetir comenzando con el mismo germen. Ud. puede almacenar un nuevo germen con la función {SEED}. Si se borra la memoria, el germen se repone en cero.

Ejemplo: Combinaciones de personas. Una compañía que emplea a 14 mujeres y a 10 hombres desea formar un comité de seguridad de 6 personas. ¿Cuántas diferentes combinaciones de personas son posibles?

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
24 [ENTER] 6	6__	Veinticuatro personas agrupadas de a seis cada vez.
[PROB]	Cn , r Pn , r x! R	Menú de probabilidad.
{Cn , r}	134 , 596 ,0000	Número total de combinaciones posibles.

Si los empleados se escogen al azar, ¿cuál es la probabilidad de que el comité contenga seis mujeres? Para hallar la *probabilidad* de que algo ocurra, divide el número de combinaciones *para tal acontecimiento* entre el número *total* de combinaciones.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
14 [ENTER] 6	6__	Catorce mujeres agrupadas de a seis cada vez.
[PROB] {Cn , r}	3 ,003 ,0000	Número de combinaciones de seis mujeres en el comité.
[x _y]	134 , 596 ,0000	Trae nuevamente al registro X el número total de combinaciones.
[÷]	0 ,0223	Divide las combinaciones de mujeres entre el total de combinaciones para hallar la probabilidad de que una combinación determinada consista totalmente de mujeres.

Partes numéricas

Las funciones del menú PARTS emplean mecanismos sencillos para alterar el número que se encuentra en el registro X. Estas funciones se utilizan en la programación.

El menú PARTS

Rótulo de menú	Descripción
{IP}	<i>Parte entera.</i> Elimina la parte fraccional de x y la reemplaza con ceros. (Por ejemplo, la parte entera de 14,2300 es 14,0000.)
{FP}	<i>Parte fraccional.</i> Elimina la parte entera de x y la reemplaza con ceros. (Por ejemplo, la parte fraccional de 14,2300 es 0,2300.)
{RN}	<i>Redondeo</i> (RND). Redondea x <i>internamente</i> según el número de dígitos especificado por el formato de presentación. (Si no se redondea, el número interno se representa con 12 dígitos.)
{ABS}	<i>Valor absoluto.</i> Sustituye x por su valor absoluto.

Nombres de funciones

Quizás Ud. haya observado que el nombre de una función aparece en la pantalla cuando Ud. oprime y mantiene oprimida la tecla que la ejecuta. (El nombre permanecerá en la pantalla mientras Ud. mantenga oprimida la tecla.) Por ejemplo, al oprimir $\boxed{\sqrt{x}}$, la pantalla mostrará SQRT. "SQRT" es el nombre de la función según aparecerá en las líneas de programa; también es el nombre por el cual se alfabetiza la función en el índice de funciones.

Parte 2

Programación

Página 70 5: Programación sencilla
90 6: Técnicas de programación

5

Programación sencilla

En la Parte 1 de este manual se le presentaron las funciones y operaciones que Ud. puede utilizar en forma *manual*, es decir oprimiendo una tecla para cada operación individual. Un *programa* le permitirá repetir operaciones o cálculos sin tener que repetir la secuencia de pulsaciones de tecla. En este capítulo le enseñaremos cómo programar una serie de operaciones para que se ejecuten automáticamente. En el próximo capítulo, "Técnicas de programación", Ud. aprenderá el uso de subrutinas y de instrucciones condicionales.

Introducción: Ejemplo de programación sencilla. Para hallar el área de un círculo con un radio de 5, Ud. deberá utilizar la fórmula $A = \pi r^2$ y oprimir

5

para obtener el resultado: 78,5398.

¿Qué pasaría si Ud. quisiera hallar el área de varios círculos diferentes? En lugar de repetir las pulsaciones de tecla cada vez (variando únicamente el "5" para los diferentes radios), Ud. puede ingresar las pulsaciones de teclas repetibles en un programa:

001 x^2
002 π
003 \times

Este programa tan sencillo supone que el valor correspondiente al radio se encuentra en el registro X (la pantalla) cuando el programa comienza su ejecución. Así, calcula el área y deja el resultado en el registro X.

Para ingresar este programa en la memoria de programas, haga lo siguiente:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
	PRGM TOP	Esto repone el puntero de programa.
	001 x^2 002 π 003 x	

Trate ahora de ejecutar este programa para hallar el área de un círculo con un radio de 5.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
		Esto dirige el programa a su comienzo.
5	78 ,5398	¡Aquí está la respuesta!

Cómo crear un programa

Continuaremos utilizando el programa que calcula el área de un círculo, a fin de ilustrar los conceptos y métodos de programación.

Límites de programa (LBL y RTN)

Si Ud. desea tener más de un programa almacenado en la memoria de programas, necesitará un *rótulo* que marque el comienzo (tal como A01 LBL A) y un *retorno* para marcar el final (tal como A05 RTN). Observe que los números de línea adquieren una A para coincidir con su rótulo.

Rótulos de programa. Los programas y segmentos de programas (llamados rutinas) deben comenzar con un rótulo. Para registrar un rótulo, oprima:

{LBL} tecla alfabética

El rótulo se utiliza como medio de identificación para ejecutar un programa o rutina específico. El rótulo es una sola letra desde la A a la Z. Las letras alfabéticas se utilizan de la misma forma que para las variables (según se explicó en el capítulo 3). Ud. no podrá asignar el mismo rótulo más de una vez (esto produce el mensaje DUPLICAT+LBL), pero el rótulo puede emplear la misma utilizada por una variable.

Es posible tener un programa (el superior) en la memoria sin ningún tipo de rótulo. Sin embargo, los programas contiguos necesitan un rótulo entre ellos para mantenerlos aparte.

Números de línea de programa. Los números de línea van precedidos de una letra para el rótulo, tal como A01. Si la rutina correspondiente de un rótulo cuenta con más de 99 líneas, entonces el número de línea aparecerá con un signo decimal en lugar del número de la extrema izquierda, tal como A,01 para la línea 101 en A. Si hay más de 199 líneas, el número de línea hace uso de una coma, tal como A,01 para la línea 201.

Retornos de programa. Los programas y subrutinas deberán terminar con una instrucción de retorno. La secuencia de pulsaciones de tecla es la siguiente:

[LBL/RTN] {RTN}

Cuando termina la ejecución de un programa, la última instrucción RTN dirige el puntero de programa a PRGM TOP, el principio de la memoria de programa.

Ingreso de programa (PRGM)

Al oprimir [PRGM] se activa y desactiva el modo de ingreso de programas (el anunciador **PRGM** se enciende). Las pulsaciones de tecla que toman lugar durante el ingreso del programa se almacenan como líneas de programa en la memoria. Cada instrucción o número ocupa una línea de programa y no existe límite (excepto por el de la memoria libre) para el número de líneas de un programa.

Para entrar un programa en la memoria, haga lo siguiente:

1. Oprima [PRGM] para el ingreso del programa.

- 2.** Oprima **[GTO]** para exhibir PRGM TOP. De esta manera Ud. sitúa el *puntero de programa* en un lugar conocido, antes de los demás programas. Al ingresar las líneas de programa, éstas se insertan *antes* de todas las demás líneas de programa.
- Si Ud. no necesita utilizar ningún otro programa que se encuentre en la memoria, despeje la memoria de programa oprimiendo **[CLEAR]** {PGM}. Para confirmar que Ud. desea borrar *todos* los programas, oprima {Y} luego de ver el mensaje CL PGMS? Y N.
- 3.** Asígnele un *rótulo* al programa, una sola letra de la A a la Z. Oprima para esto **[LBL/RTN]** {LBL} *letra*. Escoja una letra que le ayude a recordar el propósito del programa, como por ejemplo "A" para "área".
- 4.** Para registrar operaciones de cálculo como instrucciones de programa, oprima las mismas teclas que usaría para efectuar la operación en forma manual. Acuérdese que muchas funciones no aparecen en el teclado; podrá lograr acceso a ellas utilizando los menús.
- 5.** Finalice el programa con una instrucción de *retorno*, la cual fijará el puntero de programa nuevamente en PRGM TOP luego de la ejecución del programa. Oprima **[LBL/RTN]** {RTN}.
- 6.** Oprima **C** (o **[PRGM]**) si desea cancelar el ingreso del programa.

Los números exhibidos en las líneas de programa aparecen en forma tan precisa como Ud. los ingresó, utilizando el formato ALL o SCI. (Si un número largo contiene dígitos ocultos por el número de línea o por un exponente, oprima **[SHOW]** para visualizarlos.)

Ingreso y salida de datos. Para los programas que necesitan el ingreso de más de un dato, o que presentan más de un resultado, existen instrucciones de programa que solicitarán una variable específica (INPUT) y exhibirán una variable rotulada (VIEW). Encontrará una descripción de éstas en este mismo capítulo bajo el título "Ingreso y salida de datos".

C, [C] y [CLEAR] {x} en el ingreso del programa. Observe que estas condiciones especiales ocurren durante el ingreso de un programa:

- **[C]** siempre cancela el ingreso del programa. Este comando nunca iguala un número a cero.
- **[C]** borra la línea de programa en uso. Este comando retrocede si se está ingresando un dígito (si el cursor se encuentra presente).
- Para *programar* una función que despeje el registro X, utilice **[CLEAR]** {x}.

Nombres de función en programas. El nombre de la función utilizada en una línea de programa no es necesariamente el mismo que el que aparece en la tecla o en el menú. El nombre que se utiliza en un programa por lo general es una abreviatura más completa que la que aparece en una tecla o menú. Este nombre más completo aparece brevemente en la pantalla cada vez que Ud. ejecuta una función, y permanecerá exhibida mientras Ud. mantenga oprimida la tecla.

Ejemplo: Ingreso de un programa rotulado. Las siguientes pulsaciones de tecla borran el programa previo correspondiente al área de un círculo e ingresan uno nuevo que incluye un rótulo y una instrucción de retorno. Si Ud. comete un error durante el ingreso, oprima para borrar la línea de programa actual y luego vuelva a ingresarla correctamente.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[PRGM]		Activa el ingreso del programa (PRGM encendido).
[CLEAR] {PGM} {Y}	PRGM TOP	Borra toda la memoria de programa.
[LBL/RTN] {LBL} A	A01 LBL A	Le asigna a esta rutina el rótulo A (para área).*
 	A02 x^2 A03 π A04 \times	Ingresá las tres líneas de programa.
[LBL/RTN] {RTN}	A05 RTN	Finaliza el programa.
		Cancela el ingreso del programa (anunciador PRGM apagado).

*Si aparece el mensaje DUPLICAT.LBL, utilice entonces una letra diferente o despeje el programa A existente.

Ejecución de un programa

Para ejecutar un programa, el modo ingreso de programas no puede estar activo (no debe haber en la pantalla ningún número de línea; **PRGM** apagado). Al oprimir **C** se cancelará el ingreso del programa.

Ejecución de un programa (XEQ)

Oprima **XEQ** rótulo para ejecutar el programa rotulado con tal letra.* El anunciador **PRGM** parpadeará mientras el programa se encuentra en ejecución.

Si es necesario, ingrese los datos antes de ejecutar el programa.

Ejemplo. Ejecute el programa con el rótulo A para hallar las áreas de tres círculos diferentes con radios de 5; 2,5 y 2π . Recuerde que debe ingresar el radio antes de ejecutar A.

Teclas:

5 **XEQ** A

Pantalla:

78,5398

Descripción:

Ingresa el radio y luego inicia el programa A. Se exhibe entonces el resultado.

2,5 **XEQ** A

19,6350

Calcula el área del segundo círculo.

2 **[** **π** **]** **x**
XEQ A

124,0251

Calcula el área del tercer círculo.

*Si sólo hay un programa en la memoria, Ud. también puede ejecutarlo oprimiendo **GTO** **•** **R/S** (ejecución/parada).

Comprobación del funcionamiento de un programa

Si Ud. sabe que hay un error en un programa, pero no está seguro dónde se encuentra el error, una buena manera de comprobar el funcionamiento del programa es ejecutándolo paso a paso. También es una buena idea comprobar el funcionamiento de un programa largo o complicado antes de utilizarlo con confianza. Al avanzar paso a paso en su ejecución, de línea en línea, Ud. podrá ver el resultado después de ejecutar cada línea de programa. Así Ud. podrá verificar el progreso de los datos conocidos cuyos resultados correctos también son conocidos.

1. Al igual que en la ejecución corriente, asegúrese que el modo de ingreso del programa no esté activo (anunciador **PRGM** apagado).
2. Oprima **[GTO] rótulo** para fijar el puntero de programa al comienzo del programa (o sea, en su instrucción LBL). La instrucción *go to* desplaza el puntero de programa sin iniciar la ejecución. (Si el programa es el primero o el único programa, Ud. puede oprimir **[GTO] []** para dirigirse hasta su comienzo.)
3. Oprima y mantenga oprimida la tecla **[▼]**. Esto exhibe la línea de programa en uso. Al liberar **[▼]**, la línea será ejecutada. El resultado de la ejecución aparecerá entonces en la pantalla (en el registro X). Para desplazarse a la línea *precedente*, Ud. puede oprimir **[▲]**. En este caso no ocurre ninguna ejecución.
4. El puntero de programa pasa hasta la siguiente línea. Repita el paso 3 hasta que Ud. encuentre un error (un resultado incorrecto) o llegue al final del programa.

Si el modo de ingreso de programas está activo, entonces **[▼]** (o **[▲]**) simplemente cambia el puntero de programa sin ejecutar las líneas. Al mantener oprimida la tecla direccional durante el ingreso del programa, las líneas rotan automáticamente.

Ejemplo: Comprobación del funcionamiento de un programa. Ejecute paso a paso el programa rotulado A. Utilice un radio de 5 para los datos de verificación. Asegúrese que el modo de ingreso de programa no esté activo antes de comenzar.

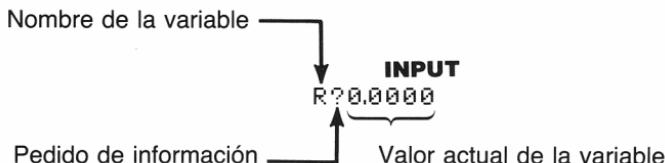
Teclas:	Pantalla:	Descripción:
5	5__	
[GTO] A	5,0000	Desplaza el contador del programa al rótulo A.
[▼] (oprime) (libere)	A01 LBL A 5,0000	
[▼] (oprime) (libere)	A02 x^2 25,0000	Eleva al cuadrado la cantidad ingresada.
[▼] (oprime) (libere)	A03 π 3,1416	Valor de π .
[▼] (oprime) (libere)	A04 \times 78,5398	25π .
[▼] (oprime) (libere)	A05 RTN 78,5398	Fin del programa. El resultado es correcto.

Ingreso y salida de datos

Las *variables* de la calculadora se utilizan para almacenar datos, resultados intermedios y resultados finales. (Las variables, según lo explicado en el capítulo 3, se identifican con una letra desde la A a la Z, pero los *nombres de las variables no tienen ninguna relación con los rótulos de programa*.)

Ingreso de datos en las variables (INPUT)

La instrucción INPUT (**[INPUT] variable**) detiene la ejecución del programa y exhibe un pedido para la variable deseada. Lo exhibido incluye el valor existente de la variable, tal como



Oprima **R/S** (*run/stop*) o **▼** para reiniciar el programa. El valor ingresado se escribe entonces sobre el contenido del registro X y se almacena en la variable indicada. Si Ud. no ha cambiado el valor exhibido, entonces ese valor se conserva en el registro X.

El programa para el área de un círculo con una instrucción INPUT tiene esta apariencia:

```
A01 LBL A
A02 INPUT R
A03 x2
A04 π
A05 ×
A06 RTN
```

Uso de INPUT en un programa

1. Decida qué valores necesitará y asígneles nombres. (En el ejemplo del área de un círculo, la única información que Ud. necesita es el radio, el cual puede asignarse a R.)
2. Al comienzo del programa, inserte una instrucción INPUT para cada variable cuyo valor será necesario más tarde. Más adelante en el programa, cuando Ud. escriba la parte del cálculo que requiere un valor dado, inserte una instrucción **RCL variable** para traer ese valor nuevamente a la pila.*

Por ejemplo: Vea el programa “Valor del dinero en función del tiempo” en la página 222 de la parte 4. Lo primero que la rutina T hace es recoger la información necesaria para las variables N, I, B, P y F (líneas T02 hasta T06).

*Dado que la instrucción INPUT también deja el valor que Ud. acaba de entrar en el registro X, no es *necesario* recuperar la variable en un momento posterior. Ud. podría ingresarla (INPUT) y utilizarlo cuando lo considere necesario. De esta forma, es probable que pueda ahorrar algo de espacio en la memoria. Sin embargo, en un programa largo es más fácil ingresar toda la información de una sola vez y luego recuperar las variables individuales a medida que sea necesario.

Recuerde también que el usuario del programa puede efectuar cálculos mientras el programa se encuentra detenido, esperando información. Esto puede alterar el contenido de la pila, lo cual puede afectar el próximo cálculo que el programa debe ejecutar. Por lo tanto, el programa no debería suponer que el contenido de los registros X, Y y Z será igual antes y después de la ejecución de la instrucción INPUT. Si Ud. reúne toda la información al comienzo y luego la recupera cuando la necesita para un cálculo, podrá así evitar que el contenido de la pila se vea alterado justamente antes de un cálculo.

Cuando el programa se encuentra en ejecución. Cuando Ud. ejecuta el programa, éste se detendrá ante cada INPUT, encenderá el anunciador **INPUT** y le pedirá la variable, por ejemplo: R?0 ,0000. El valor exhibido (el cual se encuentra también en el registro X) constituirá el contenido actual de R.

- **Para cambiar el número,** ingrese el nuevo número y oprima **R/S**.* Si necesita calcular un número, puede hacerlo antes de oprimir **R/S**.
- **Para conservar el número sin ningún cambio,** oprima **R/S**.
- **Para efectuar un cálculo con el número exhibido,** oprima **ENTER** antes de ingresar otro número.
- **Para cancelar el pedido INPUT,** oprima **C**.† El valor actual de la variable se conserva en el registro X. Si Ud. oprime **R/S** para continuar con el programa, el pedido INPUT cancelado se repite.
- **Para exhibir los dígitos ocultos por el pedido,** oprima **SHOW**. (Si se trata de un número binario con más de 12 dígitos, utilice las teclas **fx** y **S+** para ver el resto.)

Presentación de datos en las variables (VIEW)

La intrucción VIEW programada (**VIEW variable**) detiene un programa en ejecución, exhibe e identifica el contenido de una variable dada, tal como

$$A = 78 ,5398$$

Esto sólo se presenta en la pantalla sin copiar el número en el registro X.

- Al oprimir **ENTER** se copia este número en el registro X.
- Si el número tiene más de 10 dígitos, al oprimir **SHOW** se exhibe el número íntegro. (Si se trata de un número binario con más de 12 dígitos, utilice las teclas **fx** y **S+** para ver el resto.)
- Al oprimir **C** (o **◀**) se borra la pantalla VIEW y aparece el registro X.

*El número nuevo se escribe sobre el valor anterior existente en el registro X.

†Si Ud. oprime **C** durante el ingreso de dígitos, el número se igualará a cero. Oprímala nuevamente para cancelar el pedido INPUT.

- Al oprimir se borra el contenido de la variable exhibida.

Oprima para continuar con el programa.

Por ejemplo: Vea el programa que aparece en la sección “Soluciones de ecuaciones simultáneas—Método de determinantes”, en la página 175 de la parte 4. Las líneas S24 a S29 que están al final de la rutina S exhiben el resultado para X, Y y Z. Observe también que cada instrucción VIEW de este programa—al igual que en los programas de aplicación—va precedida de una instrucción RCL. La instrucción RCL no es necesaria, pero es conveniente porque trae la variable visualizada (VIEW) al registro X, poniéndola a disposición suya para los cálculos manuales. (Al oprimir mientras aparece una pantalla VIEW se logra el mismo resultado.)

Ejemplo: Ingreso (INPUT) y visualización (VIEW) de variables en un programa. Escriba una ecuación para hallar la superficie y el volumen de un cilindro, contando con el radio y la altura. Asígnele al programa el rótulo C (para *cilindro*) y utilice las variables S (*superficie*), V (*volumen*), R (*radio*) y A (*altura*). Utilice estas fórmulas

$$V = \pi R^2 A$$

$$S = 2\pi R^2 + 2\pi RA = 2(\pi R^2 + \pi RA).$$

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
{LBL} C 	PRGM TOP	Ingreso del programa; fija el puntero en el principio de la memoria.
{LBL} C (C está ubicada en la tecla)	C01 LBL C	Rotula el programa.
R A R A V	C02 INPUT R C03 INPUT A C04 RCL R C05 x ² C06 RCL × A C07 π C08 × C09 STO V	Instrucciones para solicitar el radio y la altura, para calcular el volumen y para almacenar el volumen en V.
÷ A	C10 RCL ÷ A	Convierte $\pi R^2 A$ a πR^2 .

[RCL] R	C11 RCL R	
[RCL] \times A	C12 RCL \times A	
[π]	C13 π	
[x]	C14 \times	Calcula πRA .
[+]	C15 $+$	Calcula $\pi R^2 + \pi RA$.
2	C16 2 __	Calcula $2(\pi R^2 + \pi RA)$
[x]	C17 \times	y almacena la superficie
[STO] S	C18 STO S	resultante en S.
[VIEW] V	C19 VIEW V	Exhibe el volumen y la
[VIEW] S	C20 VIEW S	superficie.
[LBL/RTN] {RTN}	C21 RTN	Finaliza el programa.
[C]		Cancela el ingreso del programa.
[MEM] {PGM}	LBL C 031,5	Verifica el uso de la memoria y la suma de verificación.
[SHOW] (mantenga oprimida)	CKSUM = 4602	Una suma de verificación diferente significa que el programa no ha sido ingresado exactamente tal como aparece aquí.

Halle ahora el volumen y la superficie de un cilindro con un radio de 2,5 cm y una altura de 8,0 cm.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] C (C está ubicada en la tecla [LN])	R?0,0000	Comienza con la ejecución de C; solicita el valor de R. (Exhibe el valor que se encuentre en R.)
2.5 [R/S]	A?0,0000	Solicita el valor de A. (Exhibe el valor que se encuentra en A.)
8 [R/S]	V=157,0796	Volumen resultante en cm^3 .
[R/S]	S=164,9336	Superficie resultante en cm^2 .

Cómo detener o interrumpir un programa

Cómo programar una parada o pausa (STOP, PSE)

- Al oprimir **R/S** (*run/stop*) durante el ingreso del programa se inserta una instrucción de parada (STOP). Esto detendrá el programa en ejecución hasta que Ud. lo reinicie oprimiendo **R/S** en el teclado. Ud. puede utilizar STOP en lugar de RTN para finalizar un programa sin devolver el puntero de programa al principio de la memoria.
- Al oprimir **LBL/RTN** {PSE} durante el ingreso del programa se inserta una instrucción de *pausa* (PSE). Esto suspenderá la ejecución de un programa durante 1 segundo aproximadamente, y exhibirá el contenido del registro X.

Cómo interrumpir un programa en ejecución

Ud. puede interrumpir un programa en ejecución en cualquier momento; para esto oprima **C** o **R/S**. El programa completará la instrucción en curso antes de detenerse. Oprima **R/S** (*run/stop*) para reiniciar el programa.

Si Ud. interrumpe un programa y luego oprime **XEQ**, **GTO**, o {**RTN**}, *no podrá* reiniciar el programa con **R/S**. En lugar de eso, vuelva a ejecutar el programa (**XEQ** rótulo).

Paradas de error

Si llega a ocurrir un error en el curso de un programa en ejecución, la ejecución se detiene y aparece un mensaje de error en la pantalla. (Encontrará una lista de mensajes y condiciones antes de los índices.)

Para ver la línea del programa que contiene la instrucción que ha ocasionado el error, oprima **PRGM**. En ese momento, el programa se habrá detenido. (Por ejemplo, es posible que haya sido una instrucción la causante de una división incorrecta entre cero.)

Cómo editar un programa

Ud. puede modificar un programa en la memoria de programa insertando y borrando líneas de programa. Aunque la línea de programa solamente requiera un cambio menor, Ud. debe borrar la línea e insertar una nueva.

Para borrar una línea de programa, haga lo siguiente:

1. Seleccione el programa o rutina relevante (**[■ GTO rótulo]**), active el modo de ingreso del programa (**[■ PRGM]**) y oprima **▼** o **▲** para localizar la línea de programa que debe de cambiar. Mantenga oprimida la tecla direccional y continúe desplazándose en el programa. (Si ya sabe cuál es la línea que busca, oprima **[■ GTO nn]** para desplazar el puntero del programa hasta allí.)
2. Borre la línea que desea cambiar oprimiendo **◀**. El puntero se desplaza entonces hasta la línea *precedente*. (Si Ud. desea borrar más de una línea consecutiva de programa, comience con la *última* línea del grupo.)
3. Ingrese la nueva instrucción, si es que existe alguna. De esta manera se reemplaza la que Ud. borró.
4. Salga del modo ingreso de programa (**[C]** o **[■ PRGM]**).

Para insertar una línea de programa, haga lo siguiente:

Localice y exhiba la línea de programa que se encuentra *antes* del punto donde Ud. quiere insertar la línea. Ingrese la nueva instrucción: ésta se inserta *después* de la línea exhibida en ese momento.

Por ejemplo, si Ud. desea insertar una nueva línea entre las líneas A04 y A05 del programa, primero debe exhibir la línea A04 y luego debe ingresar la instrucción o instrucciones. Las líneas de programa subsecuentes, comenzando con la línea A05 original, se desplazan *hacia abajo* y se renumeran en forma correspondiente.

Memoria de programa

Visualización de la memoria de programa

Al oprimir **[PRGM]** la calculadora entra y sale del modo de ingreso de programas (el anunciador **PRGM** se enciende, se exhiben las líneas de programa). Cuando se activa el modo de ingreso de programas, se exhibe el contenido de la memoria de programa.

La memoria de programa comienza con **PRGM TOP**. La lista de líneas de programa es circular, de manera que Ud. puede pasar el puntero de programa directamente del final al comienzo de la lista y viceversa. Mientras el modo de ingreso de programas se encuentra activo, hay tres maneras de cambiar el puntero de programa (la línea exhibida):

- Utilice las teclas direccionales, **▼** y **▲**. Al oprimir **▼** en la última línea se pasa el puntero hacia **PRGM TOP**, mientras que al oprimir **▲** en **PRGM TOP** se pasa el puntero hacia la última línea de programa.

Para desplazarse más de una línea cada vez ("rotación"), continúe manteniendo oprimida la tecla **▼** o **▲**.

- Oprima **GTO** **•** para desplazar el puntero de programa hacia **PRGM TOP**.
- Oprima **GTO** **•** *rótulo nn* para desplazarse hacia un número de línea rotulado menor de 100.

Si el modo de ingreso de programas no se encuentra activo (no se exhiben líneas), Ud. podrá también desplazar el puntero de programa oprimiendo el **GTO** *rótulo*.

La cancelación del ingreso del programa *no* cambia la posición del puntero de programa.

Uso de la memoria

Cada línea de programa ocupa ya sea 1,5 ó 9,5 bytes.

- Los números ocupan 9,5 bytes, excepto por los números enteros de cero a 99, los cuales ocupan sólo 1,5.
- Todas las demás instrucciones ocupan 1,5 bytes.

Si Ud. ve el mensaje MEMORY FULL durante el ingreso del programa, significa que no hay suficiente lugar en la memoria de programa para acomodar la línea que Ud. está tratando de ingresar. Ud. podrá hacer más sitio borrando programas u otra información. Vea más adelante la sección "Borrado de uno o más programas" o la sección "Manejo de la memoria de la calculadora" en el apéndice B.

El catálogo de programas (MEM)

El catálogo de programas es una lista que presenta todos los rótulos de programa junto con el número de bytes de memoria utilizados por cada rótulo y las líneas asociadas con él. Oprima **[MEM] {PGM}** para exhibir el catálogo y oprima **[▼]** o **[▲]** para desplazarse dentro de la lista. Ud. podrá utilizar este catálogo para:

- Verificar los rótulos de la memoria de programa y la cantidad de memoria ocupada por cada programa o rutina rotulados.
- Ejecutar un programa rotulado. (Oprima **[XEQ]** o **[R/S]** mientras se exhibe el rótulo en la pantalla.)
- Exhibir un programa rotulado. (Oprima **[PRGM]** mientras se exhibe el rótulo.)
- Borrar programas específicos. (Oprima **[CLEAR]** mientras se exhibe el rótulo.)
- Ver la suma de verificación asociada con el segmento de programa dado. (Oprima **[SHOW]**.)

El catálogo le muestra la cantidad de bytes de memoria ocupados por cada programa rotulado. Los programas se identifican por medio de rótulos de programa:

LBL C 031.5



Número de bytes utilizados por el programa C.

Cómo borrar uno o más programas

Para borrar (despejar de la memoria) un programa específico, haga lo siguiente:

1. Oprima **[MEM] {PGM}** y exhiba (por medio de **[▼]** y **[▲]**) el rótulo del programa.

- Oprima **[CLEAR]**.
- Oprima **C** para cancelar el catálogo o **◀** para salir.

Para borrar todos los programas de la memoria, haga lo siguiente:

- Oprima **[PRGM]** para exhibir las líneas de programa (el anunciador **PRGM** está encendido).
- Oprima **[CLEAR] {PGM}** para borrar la memoria de programa.
- El mensaje **CL PGMS? Y N** le solicitará la confirmación. Oprima **{Y}**.
- Oprima **[PRGM]** para cancelar el ingreso de programa.

Al despejar toda la memoria (**[CLEAR] {ALL}**) también se borran todos los programas.

La suma de verificación

La *suma de verificación* es un valor hexadecimal único asignado a cada rótulo de programa y a las líneas asociadas con él (hasta el próximo rótulo). Este número resulta útil para efectuar una comparación con la suma de verificación de un programa existente que Ud. haya ingresado en la memoria de programa. Si la suma de verificación conocida y la que aparece en su calculadora son iguales, significa que Ud. ha ingresado correctamente todas las líneas del programa. Para ver las sumas de verificación, haga lo siguiente:

- Oprima **[MEM] {PGM}** para obtener el catálogo de rótulos de programa.
- Exhiba el rótulo apropiado utilizando las teclas direccionales, si es necesario.
- Oprima y mantenga oprimida la tecla **[SHOW]** para exhibir **CHKSUM = valor**.

Por ejemplo, para ver la suma de verificación correspondiente al programa en uso (el programa "cilindro"), haga lo siguiente:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[MEM] {PGM}	LBL C 031,5	Exhibe el rótulo C, el cual ocupa 31,5 bytes.
[SHOW] (mantenga oprimida)	CHKSUM = 4602	Si su suma de verificación no coincide con este número, significa entonces que Ud. no ha ingresado este programa correctamente.

Ud. verá que todos los programas de aplicación que aparecen en la parte 4 incluyen los valores CHKSUM con cada rutina rotulada, de manera que Ud. puede verificar la exactitud del ingreso del programa.

Funciones no programables

Las siguientes funciones de la HP-32S no son programables:

CLEAR {PGM}	GTO . .
CLEAR {ALL}	GTO . rótulo nn
	MEM
, ,	SHOW
PRGM	

Expresiones polinómicas y método de Horner

Algunas expresiones, tales como las polinómicas, emplean la misma variable muchas veces para llegar a la solución. Por ejemplo, la expresión

$$f(x) = Ax^4 + Bx^3 + Cx^2 + Dx + E$$

emplea la variable x cuatro veces. Un programa que resuelva tal ecuación podría recuperar una copia de x desde la variable repetidas veces. Un método de programación más corto, sin embargo, consistiría en llenar la pila con la constante (vea la sección "Cómo llenar la pila con una constante" en la página 39 del capítulo 2).

El método de Horner es una manera útil de reconfigurar las expresiones polinómicas y reducir las etapas y el tiempo de cálculo. Esto resulta especialmente útil con SOLVE y *sfn*, dos operaciones de relativa complejidad que emplean subrutinas.

Este método incluye el replanteamiento de la expresión polinómica en forma de paréntesis intercalados a fin de eliminar los exponentes mayores que 1:

$$Ax^4 + Bx^3 + Cx^2 + Dx + E$$

$$(Ax^3 + Bx^2 + Cx + D)x + E$$

$$((Ax^2 + Bx + C)x + D)x + E$$

$$(((Ax + B)x + C)x + D)x + E$$

Ejemplo. Escriba un programa para $5x^4 + 2x^3$ expresado como $((5x + 2)x)x$, y luego evalúela para $x = 7$.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[PRGM] [GTO] [•] [•]	PRGM TOP	Ud. puede omitir el comando [GTO] si la pantalla muestra PRGM TOP.
[LBL/RTN] {LBL} P	P01 LBL P	
[INPUT] X [ENTER] [ENTER] [ENTER]	P02 INPUT X P03 ENTER P04 ENTER P05 ENTER	Llena la pila con x y luego calcula $5x$.
5	P06 5	
[x]	P07 x	
2	P08 2	
[+] [x]	P09 + P10 x	$(5x + 2)x$.
[x] [x]	P11 x P12 x	$(5x + 2)x^3$.
[LBL/RTN] {RTN}	P13 RTN	
[C]		Cancela el ingreso del programa.

Evalúe ahora este polinomio para $x = 7$.

XEQ P	x? valor	Pide el valor de x .
7 R/S	12.691,0000	Resultado.

Una forma más general de este programa, aplicable a cualquier ecuación de la forma $((Ax + B)x + C)x + E$ sería:

```
P01 LBL P
P02 INPUT A
P03 INPUT B
P04 INPUT C
P05 INPUT D
P06 INPUT E
P07 INPUT X
P08 ENTER
P09 ENTER
P10 ENTER
P11 RCLx A
P12 RCL+ B
P13 x
P14 RCL+ C
P15 x
P16 RCL+ D
P17 x
P18 RCL+ E
P19 RTN
```

Técnicas de programación

El capítulo 5 cubría los conceptos básicos de la programación. En este capítulo le presentaremos técnicas de programación más sofisticadas, pero útiles:

- Uso de subrutinas para simplificar programas, separando y rotulando porciones del programa dedicadas a tareas particulares. El uso de subrutinas también acorta programas que deben ejecutar una serie de pasos más de una vez.
- Uso de instrucciones condicionales (comparaciones y señaladores) para determinar cuáles son las instrucciones o subrutinas que se deben utilizar en un caso particular.
- Uso de bucles con contadores para ejecutar una serie de instrucciones un número determinado de veces.
- Uso de direccionamiento indirecto para lograr acceso a diferentes variables utilizando la misma instrucción de programa.

Rutinas de programa

Un programa está compuesto de una o más rutinas. Una rutina es una unidad funcional que lleva a cabo algún proceso específico. Los programas complejos necesitan rutinas para agrupar y separar tareas, lo cual hace más fácil el trabajo de escribir, leer, entender y alterar un programa.

Por ejemplo, considere el programa para “Distribución normal y distribución normal inversa” en la página 215 de la parte 4. Este programa tiene cuatro rutinas, rotuladas S, D, N y F. La rutina S “inicializa” el programa reuniendo la información para la media aritmética y la desviación estándar. La rutina D fija un límite de integración, ejecuta la rutina N y exhibe el resultado. La rutina N integra la función definida en la rutina F y termina el cálculo de probabilidad de $Q(x)$.

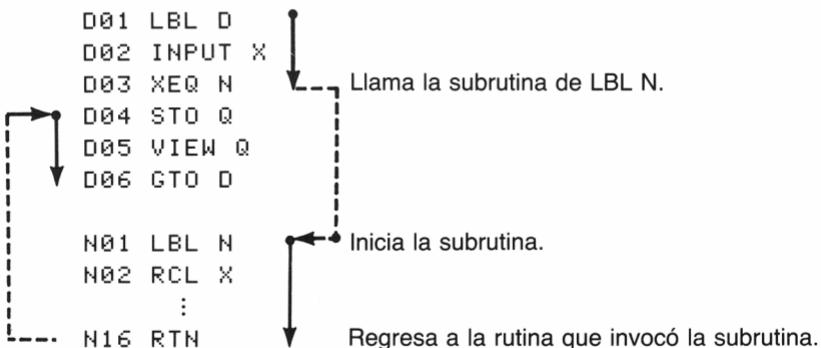
Una rutina comienza generalmente con un rótulo (LBL) y termina con una instrucción que altera o detiene la ejecución del programa, tal como RTN, GTO o STOP, o quizás otro rótulo.

Cómo llamar a subrutinas (XEQ, RTN)

Una *subrutina* es una rutina que es *llamada* a partir de otra rutina y que *regresa* a la misma rutina cuando ha terminado. La subrutina *debe* comenzar con LBL y terminar con RTN. Una subrutina es en sí misma una rutina que puede ejecutar otras subrutinas.

- XEQ debe bifurcarse hacia un rótulo (LBL) para la subrutina. (No puede bifurcarse hacia un número de línea.)
- Al encontrar el próximo RTN, la ejecución del programa regresa a la línea después del XEQ.

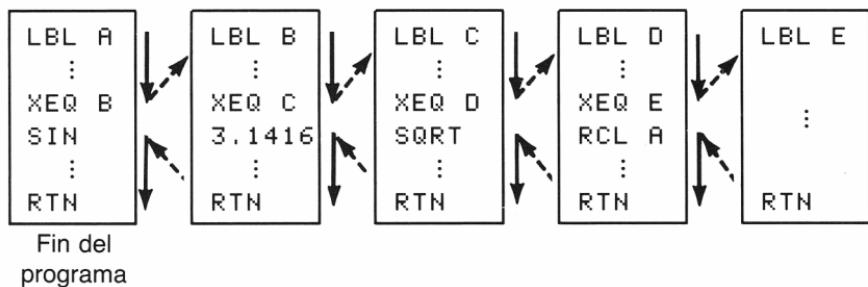
Por ejemplo, la rutina N del programa de “Distribución normal y distribución normal inversa” es una subrutina (para calcular $Q(x)$) que se invoca desde la rutina D por medio de la línea D03 XEQ N. La rutina N termina con una instrucción RTN, la cual envía la ejecución del programa de regreso a la rutina D (para almacenar y exhibir el resultado) de la línea D04.



Subrutinas incluidas

Una subrutina puede ejecutar otra subrutina, y esta subrutina puede a su vez ejecutar otra subrutina. Esta “intercalación” de subrutinas —la ejecución de una subrutina dentro de otra subrutina—está limitada a una pila de subrutinas de siete niveles (sin contar el nivel del extremo superior del programa). A continuación le presentamos una ilustración del funcionamiento de las subrutinas incluidas:

Programa principal
(Nivel superior)



El intentar ejecutar una subrutina incluida de más de siete niveles produce un error de desbordamiento XEQ OVERFLOW.

Ejemplo: Una subrutina incluida. La siguiente subrutina, rotulada S, calcula el valor de la expresión

$$\sqrt{a^2 + b^2 + c^2 + d^2}$$

como parte de un cálculo más largo en un programa más grande. La subrutina llama a otra subrutina (una subrutina incluida), rotulada Q, para calcular los cuadrados y sumar en forma repetitiva. De esta manera se conserva más corto el programa que si no existiera la subrutina.

Regresa al
menú principal

Desde el programa principal,
XEQ S

Líneas de programa:

S01 LBL S	Comienza la subrutina principal.
S02 INPUT A	Ingresa A.
S03 INPUT B	Ingresa B.
S04 INPUT C	Ingresa C.
S05 INPUT D	Ingresa D.
S06 RCL D	Recupera la información para el cálculo que sigue.
S07 RCL C	
S08 RCL B	
S09 RCL A	
S10 \times^2	Calcula A^2 .
S11 XEQ Q	Calcula B^2 seguido de $A^2 + B^2$.
1 → S12 XEQ Q	Calcula $A^2 + B^2 + C^2$.
2 → S13 XEQ Q	Calcula $A^2 + B^2 + C^2 + D^2$.
3 → S14 SQRT	Calcula $\sqrt{A^2 + B^2 + C^2 + D^2}$
S15 RTN	Finaliza la subrutina principal; regresa a la ejecución del programa principal.
001 LBL Q	Inicia la subrutina incluida.
002 $\times < > y$	Eleva el número al cuadrado y lo añade a la suma actual de los cuadrados.
003 \times^2	
004 +	
005 RTN	Finaliza la subrutina incluida, Q; regresa a la primera subrutina, S.

Bifurcación (GTO)

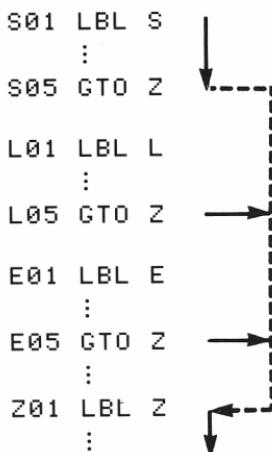
Al igual que sucede con las subrutinas, a menudo resulta conveniente transferir la ejecución a una parte del programa que no sea la línea siguiente. Esto recibe el nombre de *bifurcación*.

La bifurcación incondicional emplea la instrucción GTO (*vaya a*) para dirigir la ejecución hacia un rótulo de programa. No es posible bifurcarse hacia un número específico de línea dentro de un programa.

■ [GTO] rótulo

Instrucción GTO programada. La instrucción GTO *rótulo* transfiere la ejecución de un programa a la línea de programa que contiene tal rótulo, sea donde sea que éste se encuentre. El programa continúa su ejecución desde la nueva ubicación, *sin* regresar automáticamente a su punto de origen, por lo que GTO no se utiliza para subrutinas.

Por ejemplo, considere el programa de "Ajuste de curva" que se encuentra en la página 204 de la parte 4. La instrucción GTO Z dirige la ejecución desde cualquiera de las tres rutinas de inicialización independientes hacia LBL Z, la rutina que constituye el punto de ingreso común en el núcleo del programa:



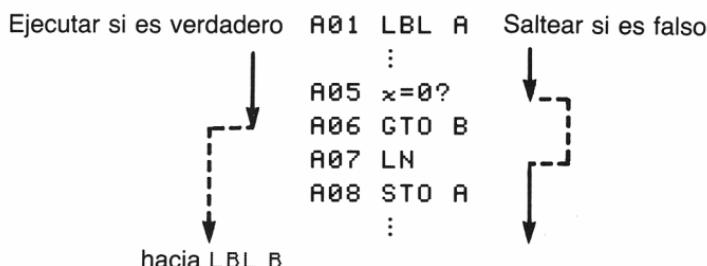
Cómo utilizar ■[GTO] desde el teclado. Si el modo de ingreso de programas *no* está activado (no se exhiben líneas de programa; PRGM apagado), Ud. podrá utilizar ■[GTO] para desplazar el puntero de programa hacia un rótulo o número de línea específico *sin* iniciar la ejecución del programa.

- Hacia un rótulo: ■[GTO] rótulo (Ejemplo: ■[GTO] A.)
- Hacia un número de línea: ■[GTO] □ rótulo nn ($nn < 100$. Ejemplo: ■[GTO] □ A05.)
- Hacia PRGM TOP: ■[GTO] □ □

Instrucciones condicionales

Otra forma de alterar la secuencia de ejecución de un programa es a través de una *prueba condicional*, una prueba del tipo verdadero/falso que compara dos números y saltea la próxima instrucción de programa si la proposición es falsa.

Por ejemplo, si una instrucción condicional ubicada en la línea A05 es $x = 0$? (o sea, *¿es x igual a 0?*) entonces el programa compara el contenido del registro X con cero. Si el registro X no contiene cero, el programa pasa entonces a la línea siguiente. Si el registro X no contiene cero, el programa *saltea* entonces la línea siguiente, bifurcándose así a la línea A07. Esta regla se conoce comúnmente como "Do if true" (Ejecutar si es verdadero).



El ejemplo arriba mostrado señala una técnica corriente utilizada con las pruebas condicionales: la línea que se encuentra inmediatamente después de la prueba (la cual se ejecuta únicamente en caso de ser "verdadero") es una *bifurcación* hacia otro rótulo. Así es que el efecto neto de la prueba es bifurcarse hacia una rutina diferente bajo ciertas circunstancias.

Existen tres categorías de instrucciones condicionales:

- Pruebas de comparación. Estas comparan los registros X e Y, o el registro X y cero.
 - Pruebas de señalador. Estas verifican el estado de los señaladores, los cuales pueden estar fijados o quitados.
 - Contadores de bucle. Estos se utilizan por lo general para ejecutar un bucle (ciclo de instrucciones) una cantidad determinada de veces.

Pruebas de comparación (TESTS)

En el menú TESTS existen ocho comparaciones disponibles para programación. Al oprimir  TESTS se exhiben dos categorías de pruebas:

$x?y$



Para pruebas que comparan x e y .

$x?0$



Para pruebas que comparan x y 0.

Recuerde que x se refiere al número que se encuentra en el registro X e y se refiere al número que se encuentra en el registro Y. Estas *no* comparan las *variables* X e Y.

Seleccione la categoría de comparación y luego oprima la tecla de menú correspondiente a la instrucción condicional deseada:

Las teclas del menú TESTS

$\{x?y\}$	$\{x?0\}$
$\{\neq y\}$ para $x \neq y?$	$\{\neq 0\}$ para $x \neq 0?$
$\{< y\}$ para $x < y?$	$\{< 0\}$ para $x < 0?$
$\{> y\}$ para $x > y?$	$\{> 0\}$ para $x > 0?$
$\{= y\}$ para $x = y?$	$\{= 0\}$ para $x = 0?$

Aunque Ud. puede exhibir estos menús fuera del ingreso del programa, estas funciones carecen de significado fuera de los programas.

Por ejemplo: El programa de la “Función cuadrática” que se encuentra en la página 191 de la parte 4 emplea las pruebas condicionales $x = 0?$ y $x < 0?$ en la rutina Q.

```
Q01 LBL Q  
Q02 INPUT A  
Q03 x=0?  
Q04 GTO Q  
Q05 INPUT B  
    :
```

Verifica la validez de A, que no puede ser cero.

Si $A = 0$, entonces el programa comienza de nuevo.

Si $A \neq 0$, el programa continúa.

Las líneas Q14 a Q19 calculan $B^2 - 4AC$. Las líneas siguientes efectúan la prueba para un valor negativo (el cual produciría una raíz imaginaria).

Q20 $x < 0?$	¿El resultado es negativo?
Q21 GTO I	En caso afirmativo, se bifurca hacia una rutina diferente.
Q22 SQRT	Si es positivo, toma la raíz cuadrada.
:	

Señaladores

Un señalador es un indicador de estado que puede estar *fijado o puesto (verdadero)* o *quitado (falso)*. La prueba de señalador es otra prueba condicional que sigue la regla “Ejecutar si es verdadero”; la ejecución del programa continúa directamente si el señalador probado se encuentra fijado, y saltea una línea si el señalador está quitado.

Significado de los señaladores. La HP-32S tiene siete señaladores numerados del 0 al 6. Todos estos señaladores se pueden fijar, quitar y probar con una instrucción de programa. También es posible fijar y quitar señaladores por medio del teclado.*

- Los señaladores 0,1,2,3 y 4 no tienen significados asignados de antemano. Esto significa que su estado tendrá el significado que Ud. defina en un programa dado. (Vea el ejemplo citado más adelante.)
- El señalador 5, cuando está fijado, interrumpe un programa cuando ocurre un desbordamiento dentro del programa, exhibiendo el mensaje OVERFLOW y el símbolo \blacktriangle .† Si el señalador está quitado, el programa que produce el desbordamiento no se interrumpe, aunque aparece brevemente el mensaje OVERFLOW cuando el programa finalmente se detiene.
- El señalador 6 lo fija *automáticamente* la calculadora cada vez que ocurre un desbordamiento (aunque Ud. también puede fijar el señalador 6). Este no tiene ningún efecto, pero se puede probar de todas maneras.

*La única otra acción que quita los señaladores es la operación de borrado de memoria ejecutada con tres teclas, la cual se describe en el Apéndice B.

†El desbordamiento ocurre cuando un resultado excede el número más grande que la calculadora puede procesar. El número más grande posible sustituye entonces el resultado desbordado.

Los señaladores 5 y 6 le permiten controlar las condiciones de desbordamiento que ocurren durante la ejecución de un programa. Al fijar el señalador 5, se detiene el programa en la línea que se encuentra justamente antes de la que produce el desbordamiento. Al efectuar la prueba del señalador 6 en un programa, Ud. puede alterar el flujo del programa o cambiar el resultado siempre que ocurre el desbordamiento.

Anunciadores de señaladores fijos. Los anunciadores 0, 1, 2 y 3 cuentan con anunciadores en la pantalla que se encienden al fijar el señalador correspondiente. La presencia o ausencia de **0, 1, 2 ó 3** le permite a Ud. saber en cualquier momento si alguno de estos señaladores está fijado o no. Sin embargo, tal indicación no existe para el estado de los señaladores 4, 5 y 6. El estado de estos señaladores se puede determinar únicamente por medio de una instrucción FS? (Vea más abajo "Prueba de señaladores (FS?)").

Funciones para señaladores. Al oprimir **■ [FLAGS]** se exhibe el menú FLAGS.

SF CF FS?

Luego de seleccionar la función que Ud. desea, el sistema le solicitará el número de señalador, de 0 a 6. Por ejemplo, para fijar el señalador 0, oprime **■ [FLAGS] {SF} 0**.

El menú FLAG

Menú Tecla	Descripción
{SF} n	Fijar Señalador. Fija señalador n.
{CF} n	Quitar señalador. Borra señalador n.
{FS?} n	¿Está fijado el señalador? Prueba el estado del señalador n.

Prueba de señaladores de verificación (FS?). Una prueba de señalador es una prueba condicional que afecta la ejecución del programa de la misma manera que las pruebas de comparación. La instrucción FS? n prueba si un señalador dado está fijado. Si lo está, se ejecutará la próxima línea del programa. En caso contrario, la próxima línea se pasa por alto. Esta es la regla "Ejecutar si es verdadero", ilustrado en la página 95 bajo el título "Instrucciones condicionales".

Aunque Ud. puede ejecutar {FS?} fuera del ingreso del programa, la prueba de señaladores no tiene propósito fuera de los programas.

Es una buena idea practicar con un programa para asegurarse que las condiciones que Ud. está probando se inicien en un estado conocido. Las especificaciones en curso de los señaladores dependen de la forma en que han quedado luego de la ejecución de programas anteriores. No deberá Ud. *suponer* que cualquier señalador dado esté quitado y que se fijará únicamente si el programa lo hace. Ud. debería de *asegurarse* de esto quitando el señalador antes que surja la condición que pueda fijarlo. Vea el ejemplo que le brindamos a continuación.

Ejemplo: Uso de los señaladores. El programa de la “Ecuación cuadrática” que se encuentra en la página 191 de la parte 4 emplea el señalador 0 junto con la comparación $x < 0?$ para recordar el signo de B. Observe que la línea Q11 quita el señalador 0 para asegurarse que será fijado para la condición deseada *solo*.

Q11 CF 0	Asegúrese que el señalador 0 esté quitado.
Q12 x<0?	¿Es B (registro X) negativo?
Q13 SF 0	Fija el señalador 0 si B es negativo.
:	
Q23 FS? 0	¿Está fijado el señalador 0 (si B es negativo)?
Q24 +/-	En caso afirmativo, cambie el signo.
Q25 +	Sea cual fuere el caso, efectúe la suma.
:	

Otros programas de la parte 4 que emplean señaladores son el de “Ajuste de curva” y “Conversiones de unidad”. Ambos de estos programas emplean señaladores para recordar qué condición desea resolver el usuario (qué tipo de curva, qué tipo de conversión), afectando de esa manera las opciones o cálculos que se escogen.

Bucles (GTO, LOOP)

La bifurcación inversa—o sea, hacia el rótulo de una línea previa—hace posible la ejecución de parte de un programa más de una vez. Esto recibe el nombre de *bucle*.

```
D01 LBL D  
D02 INPUT M  
D03 INPUT N  
D04 INPUT T  
D05 GTO D
```

Esta rutina (tomada del programa “Transformación de coordenadas” que se encuentra en la página 198 de la parte 4) es un ejemplo de un *bucle infinito*. Este se utiliza para reunir los datos iniciales antes de la transformación de coordenadas. Luego de ingresar los tres valores, el usuario puede decidir si desea interrumpir en forma manual este bucle seleccionando la transformación que se debe ejecutar (oprima **[XEQ] N** para la transformación del sistema anterior al nuevo o **[XEQ] O** para el sistema nuevo al anterior).

Bucles condicionales (GTO)

Si Ud. desea ejecutar una operación hasta que se cumpla una cierta condición, pero no sabe cuántas veces el bucle debe repetirse, Ud. podrá crear un bucle con una prueba condicional y una instrucción GTO.

Por ejemplo, la siguiente rutina emplea un bucle para disminuir un valor *A* en una cantidad constante *B*, hasta que el *A* resultante sea menor o igual que *B*.

Líneas de programa: Descripción:

```
A01 LBL A  
A02 INPUT A  
A03 INPUT B  
  
S01 LBL S  
S02 RCL A
```

S03 RCL - B

Es más fácil recuperar *A* que recordar dónde se encuentra en la pila.

S04 STO A

Calcula $A - B$.

S05 RCL B

Sustituye el *A* anterior con el nuevo resultado. Recupera la constante para comparación.

S06 x<y?

¿Es $B <$ nueva *A*?

S07 GTO S

Sí: ejecuta un bucle para repetir la sustracción. No: exhibe la nueva *A*.

S08 VIEW A

S09 RTN

Bucles con contadores (DSE, ISG)

Cuando Ud. desea ejecutar un bucle un número específico de veces, utilice las funciones condicionales DSE (*decrementar; saltar si es menor que o igual*) o ISG (*incrementar; saltar si es mayor que*) del menú LOOP (■LOOP). Cada vez que una función LOOP se ejecuta en un programa, automáticamente decrementa o incrementa un valor contador almacenado en una variable. Así la función compara el valor contador en curso con un valor contador final, y luego continúa en el bucle o sale de él, según sea el resultado.

Para un bucle de cuenta descendente, utilice:

■LOOP {DSE} *variable*

Para un bucle de cuenta ascendente, utilice:

■LOOP {ISG} *variable*

Estas funciones logran el mismo resultado que un bucle FOR-NEXT en BASIC:

```
FOR variable = valor inicial TO valor final STEP incremento
  :
NEXT variable
```

Una instrucción DSE es como un bucle FOR-NEXT con un incremento negativo.

Después de oprimir la tecla de menú para {DSE} o {ISG}, el sistema le solicitará una variable que contendrá el *número de control de bucle* (descrito a continuación).

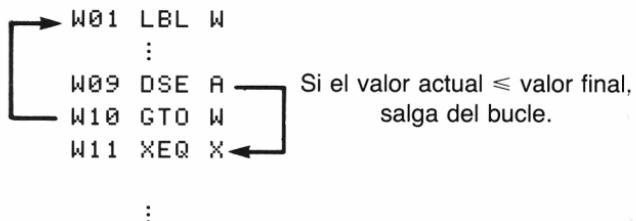
Número de control de bucle. La variable especificada debería contener un número de control de bucle $\pm ccccccc.ffffii$, donde:

- $\pm ccccccc$ es el valor en curso del contador (de 1 a 12 dígitos). Este valor *cambia* con la ejecución del bucle.
- fff es el valor final del contador (debe tener tres dígitos). Este valor *no cambia* con la ejecución del bucle.
- ii es el intervalo para el incremento o decremento (debe tener dos dígitos o dejarse sin especificar). Este valor *no cambia*. Se supone que un valor no especificado para ii es 01 (incrementar/decrementar por 1).

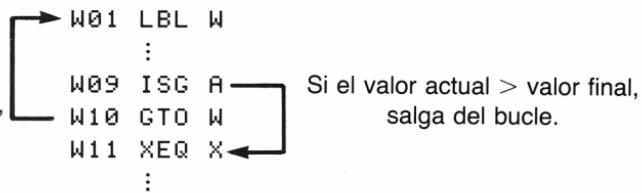
Dado el número de control de bucle *cccccc.ffffi*, DSE decrementa *cccccc* a *cccccc - ii*, compara el nuevo *cccccc* con *fff* y dirige la ejecución del programa a la línea de programa siguiente, si este *cccccc* $\leq fff$.

Dado el número de control de bucle *cccccc.ffffi*, ISG incrementa *cccccc* a *cccccc + ii*, compara el nuevo *cccccc* con *fff* y dirige la ejecución del programa a la línea de programa siguiente, si este *cccccc* $> fff$.

Si el valor actual
 $>$ valor final,
continúe con el bucle.



Si el valor actual \leq valor final,
continúe con el bucle.



Por ejemplo, el número de control de bucle 0.050 para ISG significa lo siguiente: comience a contar en cero, cuente hasta 50 y aumente el número de 1 en 1 con cada bucle.

El siguiente programa emplea ISG para ejecutar el bucle 10 veces. El contador de bucle (0000001.01000) se almacena en la variable Z. Los ceros iniciales y finales se pueden eliminar.

```
L01 LBL L
L02 1.01
L03 STO Z
M01 LBL M
M02 ISG Z
M03 GTO M
M04 RTN
```

Oprima **[VIEW]** Z para ver que el número de control de bucle ahora es 11.0100.

Direccionamiento indirecto de variables y rótulos

El *direccionamiento indirecto* es una técnica utilizada en la programación avanzada para especificar una variable o rótulo *sin especificar de antemano exactamente cuál es*. Esto se determina durante la ejecución del programa, así que depende de los resultados intermedios (o valores ingresados) del programa.

El direccionamiento indirecto emplea dos teclas diferentes: **[i]** (con **[.]**) y **[ii]** (con **[R/S]**).^{*} Estas teclas se encuentran activas para muchas de las funciones que utilizan las letras de *A* a *Z* como variables o rótulos.

- *i* es una variable cuyo contenido se puede referir a *otra* variable o rótulo. Puede conservar un número de la misma manera que cualquier otra variable (de la *A* a la *Z*).
- **[ii]** es una función de programación que contiene la siguiente instrucción: “Utilice el número que se encuentra en *i* para determinar a cuál de las variables o rótulos debe dirigirse”. Esto constituye una *dirección indirecta*. (Las letras de *A* a *Z* son *direcciones directas*.)

La **[i]** y la **[ii]** se utilizan en conjunto para crear una dirección indirecta. (Vea los ejemplos citados más abajo.) Por sí sola, *i* es simplemente otra variable. Considerada independientemente, **[ii]** está ya sea indefinida (no hay número en *i*) o sin control (utilizando cualquier valor que haya quedado almacenado en *i*).

La variable “*i*”

Ud. puede almacenar, recuperar y manejar el contenido de *i* de la misma manera que lo hace con otras variables; hasta puede resolver *i* e integrar empleando *i*.

Funciones que utilizan *i* directamente

STO <i>i</i>	INPUT <i>i</i>	DSE <i>i</i>
RCL <i>i</i>	VIEW <i>i</i>	ISG <i>i</i>
STO $+, -, \times, \div$ <i>i</i>	fFN <i>i</i>	
RCL $+, -, \times, \div$ <i>i</i>	SOLVE <i>i</i>	

*La variable *I* no tiene ninguna relación con **[ii]** o con la variable *i*.

Dirección indirecta, (i)

Varias de las funciones que utilizan las letras de A a Z (como variables o rótulos) pueden utilizar $\boxed{(i)}$ para aludir a los valores de A a Z (variables o rótulos) indirectamente. La función $\boxed{(i)}$ utiliza el valor que se encuentra en la variable i para determinar a qué variable o rótulo debe dirigirse. El siguiente cuadro le muestra cómo hacerlo:

Direccionamiento indirecto

Si i contiene:	Entonces (i) se dirigirá a:
± 1	variable A o rótulo A
\vdots	\vdots
± 26	variable Z o rótulo Z
≥ 27 o ≤ -27 o 0	error: INVALID (i)

Sólo el valor absoluto de la porción entera del número que se encuentra en i se utiliza para el direccionamiento.

A continuación le ofrecemos una lista de funciones que emplean (i) en calidad de dirección. Para GTO, XEQ y FN = , (i) se refiere al rótulo; en todas las demás funciones se refiere a una variable.

Funciones que utilizan (i) para direccionamiento indirecto

STO(i)	INPUT(i)
RCL(i)	VIEW(i)
STO +, −, ×, ÷ (i)	DSE(i)
RCL +, −, ×, ÷ (i)	ISG(i)
XEQ(i)	SOLVE(i)
GTO(i)	JFN(i)
	FN=(i)

Control de programa con (i)

Dado que el contenido de *i* puede cambiar cada vez que se ejecuta un programa—o aun en diferentes partes del mismo programa—una instrucción de programa tal como `GTO(i)` puede bifurcarse hacia diferentes rótulos en momentos distintos. Esto mantiene la flexibilidad, dejando pendientes (hasta que se ejecute el programa) la variable o rótulo de programa exactos que se necesitarán. (Vea el primer ejemplo más abajo.)

El direccionamiento indirecto es muy útil para contar y controlar bucles. La variable *i* sirve de *índice*, conservando la dirección de la variable que contiene el número de control del bucle para las funciones DSE e ISG. (Vea el segundo ejemplo citado más abajo.)

Ejemplo: Selección de subrutinas con (i). El programa de "Ajuste de curva" que se encuentra en la página 204 de la parte 4 emplea el direccionamiento indirecto para determinar qué modelo debe utilizar para calcular los valores estimados para *x* e *y*. (Las diferentes subrutinas calculan *x* e *y* para los diferentes modelos.) Observe que *i* se almacena y luego se utiliza como dirección indirecta en varias partes del programa ampliamente separadas.

Las primeras cuatro rutinas (S, L, E, P) del programa especifican el modelo de ajuste de curva que se utilizará y le asignan un número (1, 2, 3, 4) a cada uno de estos modelos. Este número se almacena entonces durante la rutina Z, la cual constituye el punto de ingreso común a todos los modelos:

```
Z03 STO i
```

La rutina Y emplea *i* para ejecutar la subrutina apropiada (según modelo) para calcular los estimados de *x* y de *y*. La línea Y03 invoca la subrutina para calcular \hat{y} :

```
Y03 XEQ(i)
```

y la línea Y08 ejecuta una subrutina diferente para calcular \hat{x} después que *i* ha sido incrementada en 6.

```
Y06 6  
Y07 STO+ i  
Y08 XEQ(i)
```

Si <i>i</i> contiene:	XEQ(<i>i</i>) ejecutará entonces:	Para:
1	LBL A	Calcular <i>y</i> para el modelo de línea recta.
2	LBL B	Calcular <i>y</i> para el modelo logarítmico.
3	LBL C	Calcular <i>y</i> para el modelo exponencial.
4	LBL D	Calcular <i>y</i> para el modelo potencial.
7	LBL G	Calcular <i>x</i> para el modelo de línea recta.
8	LBL H	Calcular <i>x</i> para el modelo logarítmico.
9	LBL I	Calcular <i>x</i> para el modelo exponencial.
10	LBL J	Calcular <i>x</i> para el modelo potencial.

Ejemplo: Control de bucle con (*i*). Un valor de índice almacenado en *i* se utiliza en el programa “Soluciones de ecuaciones simultáneas—método de determinantes” de la página 175 de la parte 4. Este programa emplea las instrucciones de bucle ISG *i* y DSE *i* junto con las instrucciones indirectas RCL(*i*) y STO(*i*) para completar y manipular una matriz.

La primera parte de este programa es la rutina A, la cual coloca el número de control de bucle inicial en *i*.

Líneas de programa: Descripción:

A01 LBL A	Punto de comienzo para el ingreso de datos.
A02 1.012	Número de control de bucle: bucle de 1 a 12 en intervalos de 1.
A03 STO i	Almacena el número de control de bucle en <i>i</i> .

La próxima rutina es L, un bucle que reúne los 12 valores conocidos para una matriz de coeficientes de 3×3 (variables A-J) y las tres constantes (J-L) para las ecuaciones.

Líneas de programa:	Descripción:
L01 LBL L	Esta rutina reúne todos los valores conocidos en tres ecuaciones.
L02 INPUT(i)	Solicita y almacena un número en la variable cuya dirección se encuentra en <i>i</i> .
L03 ISG i	Le añade 1 a <i>i</i> y repite el bucle hasta que <i>i</i> llegue a 13.012.
L04 GTO L	
L05 GTO A	Cuando <i>i</i> sobrepasa el valor final del contador, la ejecución se bifurca de nuevo hacia A.

Parte 3

Operación avanzada

Página 110	7: Resolución de una variable incógnita en una ecuación
126	8: Integración numérica
137	9: Operaciones con números complejos
144	10: Conversiones de base y aritmética
153	11: Operaciones estadísticas

Resolución de una variable incógnita en una ecuación

La operación SOLVE puede solucionar cualquier variable de una ecuación. Por ejemplo, considere la función

$$x^2 - 3y.$$

Esta función se puede igualar a cero, creando la ecuación:

$$x^2 - 3y = 0.*$$

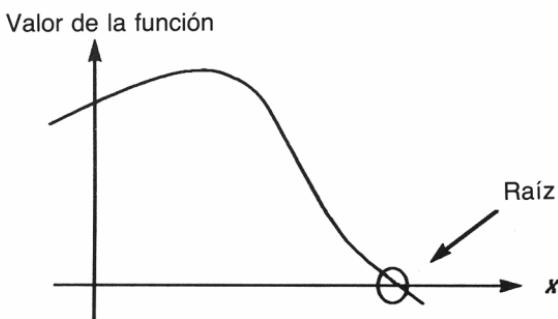
Si Ud. conoce el valor de y en esta ecuación, SOLVE puede resolver la incógnita x . Si Ud. conoce el valor de x , SOLVE podrá entonces resolver la incógnita y . Este sistema funciona con problemas expresados en palabras también:

$$\begin{aligned} \text{Margen} \times \text{Costo} &= \text{Precio} \\ \text{Margen} \times \text{Costo} - \text{Precio} &= 0 \end{aligned}$$

Si Ud. conoce dos de estas variables, SOLVE podrá calcular el valor de la tercera.

Cuando la ecuación tiene sólo una variable, o cuando existen valores conocidos para todas las variables con la excepción de una, resolver x significará entonces hallar la raíz o las raíces de la ecuación. La *raíz* de una ecuación se encuentra donde el gráfico de la función corta el eje de las x (abscisas), dado que en ese punto el valor de la función es igual a cero.

*En realidad, Ud. puede igualar la función a cualquier valor real, tal como $x^2 - y = 10$. Esto se puede expresar como $x^2 - y - 10 = 0$ a fin de poder utilizar SOLVE.



Uso de SOLVE

Para hallar la solución de una variable incógnita, haga lo siguiente:

1. Ingrese un programa que defina la función. (Vea más abajo la sección "Cómo escribir programas para SOLVE".)
2. Seleccione el programa que defina la función que desea resolver: para eso oprima **[SOLVE/ \int] {FN} rótulo.**
3. Proceda con la resolución para la variable incógnita: oprima **[SOLVE/ \int] {SOLVE} variable.**

Ud. puede interrumpir un cálculo en ejecución oprimiendo **[C]** o **[R/S]**.

Estimados iniciales. En ciertas funciones Ud. puede facilitar el cálculo proporcionando dos *estimados iniciales* (en la variable y en el registro X) para la variable incógnita antes de comenzar con el cálculo (paso 3). De esta manera se puede acelerar el cálculo, dirigir la respuesta hacia una solución realista y hallar más de una solución, en caso de ser apropiado. Vea la sección "Selección de estimados iniciales para SOLVE" en la página 120.

Resultados. El registro X y la variable misma contienen el estimado final de la raíz, el registro Y contiene el estimado previo y el registro Z contiene el valor de la función para el último estimado de la raíz (el cual debería ser cero).

En el caso de algunas condiciones matemáticas complejas, no se puede hallar ninguna solución definitiva. Vea la sección "Cómo interpretar los resultados" y "Qué hacer cuando SOLVE no puede hallar una raíz" en el apéndice C.

Para hallar la solución para una incógnita diferente en la misma ecuación, haga lo siguiente: Simplemente especifique la variable incógnita: **$\boxed{\text{SOLVE}}$** {SOLVE} variable. El mismo programa que se acaba de especificar (FN = rótulo) se utilizará nuevamente.

Cómo escribir programas para SOLVE

Antes de poder resolver una incógnita, Ud. deberá escribir un programa o subrutina que evalúe la función.*

Cómo escribir una función a partir de una ecuación. Simplifique primero la ecuación combinando todas las variables similares y todas las constantes. Luego desplace todos los términos hacia uno de los lados de la ecuación, dejando únicamente cero en el otro lado.

Por ejemplo, la ecuación correspondiente al volumen de un paralelepípedo recto es

$$\text{Longitud} \times \text{Ancho} \times \text{Altura} = \text{Volumen}$$

Al reconfigurar los términos e igualar uno de los lados a cero se obtiene:

$$\text{Longitud} \times \text{Ancho} \times \text{Altura} - \text{Volumen} = 0, \text{ o bien}$$

$$L \times N \times A - V = 0.$$

Para escribir un programa que evalúe una función, haga lo siguiente:

1. Comience con un rótulo de manera que SOLVE pueda ejecutar el programa.
2. Incluya una instrucción INPUT para cada variable, incluyendo la incógnita. (Si hay sólo una variable en la función, omita la instrucción INPUT, ya que ésta se pasa por alto en el caso de la incógnita.)[†]

*SOLVE funciona únicamente con números reales. Sin embargo, si Ud. tiene una función de valores complejos que se pueda escribir para aislar la parte real y la imaginaria, SOLVE puede entonces resolver cada parte en forma separada.

[†]Las instrucciones INPUT resultan útiles para las funciones de múltiples variables. Dado que se pasa por alto INPUT en el caso de la variable incógnita, Ud. necesitará escribir solamente *un* programa que contenga las instrucciones INPUT para todas las variables. Ud. podrá utilizar el mismo programa sin importar cuál de las variables es la incógnita.

3. Ingrese las instrucciones para evaluar la función, empleando una instrucción RCL en cualquier lugar donde se necesite el valor de una variable para un cálculo.
4. Finalice el programa con un RTN. El programa deberá terminar con el valor de la función en el registro X.

Cada vez que SOLVE ejecuta su programa (lo cual podría suceder muchas veces), el valor de la variable incógnita cambia, a la vez que cambia el valor que produce su programa. Cuando su programa da como resultado un cero, significa que se ha hallado una solución para la variable incógnita.

Ejemplos del uso de SOLVE

Ejemplo: Dimensiones de una caja. Utilice el programa siguiente para evaluar las dimensiones de una caja ($L \times N \times A = V$). Observe que el programa emplea *aritmética de recuperación*, la cual ocupa menos memoria que la recuperación de una variable y la ejecución subsiguiente de cálculos aritméticos mediante operaciones separadas.

```
B01 LBL B  
B02 INPUT L  
B03 INPUT N  
B04 INPUT A  
B05 INPUT V  
B06 RCL L  
B07 RCL× N  
B08 RCL× A  
B09 RCL- V  
B10 RTN
```

Ingrese primero el programa rotulado B:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[PRGM]		Inicia el ingreso del programa.
[GTO]	PRGM TOP	Se dirige hasta el principio de la memoria (en caso de ser necesario).

LBL/RTN {LBL} B
 INPUT L
 INPUT N
 INPUT A
 INPUT V
 RCL L
 RCL \times N
 RCL \times A
 RCL $-$ V
 LBL/RTN {RTN}

B01 LBL B
 B02 INPUT L
 B03 INPUT N
 B04 INPUT A
 B05 INPUT V
 B06 RCL L
 B07 RCL \times N
 B08 RCL \times A
 B09 RCL $-$ V
 B10 RTN

Ingresá las líneas de programa.

En este momento, el registro X contendrá el valor de la función $L \times N \times A - V$.

C

Finaliza el ingreso del programa, y exhibe lo que se encuentra en el registro X.

Halle el volumen de una caja de 8,5 cm de altura \times 10 cm de ancho \times 25 cm de longitud. Más tarde usaremos la misma función para hallar una variable diferente.

SOLVE/ {FN}

FN = __

Solicita el rótulo del programa que define la función.

B

Especifica el programa B.

SOLVE/ {SOLVE}

SOLVE __

Solicita la variable incógnita.

V

L? valor

25 R/S

N? valor

10 R/S

A? valor

8.5

Inicia el programa B; solicita toda la información *excepto* V, la variable que está tratando de hallar.

R/S

SOLVING
V = 2,125,0000

El volumen es
2.125 cm³.

Halle ahora la longitud de esta caja si cambia el volumen (a 3.000 cm³), pero manteniendo la altura y el ancho sin variación. Recuerde que Ud. no necesita especificar el rótulo de programa nuevamente, dado que utilizará el mismo usado anteriormente.

SOLVE/ʃ {SOLVE}

L

N?10,0000

Inicia el programa B para hallar L. Solicita las variables incógnitas.

R/S

R/S

3000 **R/S**

A?8,5000

V?2,125,0000

L=35,2941

Para conservar el mismo valor, simplemente oprima **R/S**. Se calcula la longitud.

Ejemplo: Ecuación del movimiento lineal. La ecuación correspondiente al movimiento en caída libre es:

$$d = v_0 t + \frac{1}{2} g t^2$$

donde d es la distancia, v_0 es la velocidad inicial, t es el tiempo y g es la aceleración causada por la gravedad. Al igualar la ecuación a cero y simplificarla se obtiene

$$0 = t(v_0 + gt/2) - d$$

El programa siguiente evalúa esta función:

```

M01 LBL M
M02 INPUT V
M03 INPUT T
M04 INPUT G
M05 INPUT D
M06 RCL G
M07 2
M08 ÷
M09 RCL× T
N10 RCL+ V
M11 RCL× T
M12 RCL- D
M13 RTN

```

La aceleración de la gravedad, g , se incluye como variable para permitirle a Ud. cambiarla al trabajar con diferentes unidades de medida:

$$g = 9,8 \text{ m/s}^2 = 32,2 \text{ pies/s}^2$$

Ingrese el programa arriba mostrado (LBL M). Calcule la distancia que cae un objeto en cinco segundos, comenzando desde un punto de reposo.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[SOLVE/] {FN} M	$FN = M$ (<i>brevemente</i>)	Especifica LBL M para la función.
[SOLVE/] {SOLVE} D	$V?3,000,0000$	Especifica D como la incógnita. Solicita el valor de V mientras muestra el valor actual de V (utilizado en el último ejemplo).
0 [R/S] 5 [R/S] 9.8 [R/S]	$T? valor$ $G? valor$ $D = 122,5000$	Distancia de caída en metros.
[SOLVE/] {SOLVE} T	$V?0,0000$	Especifica una incógnita diferente; solicita el valor de V.
[R/S] [R/S] 500 [R/S]	$G?9,800$ $D?122,5000$ $T = 10,1015$	Resultado en segundos.

Ejemplo: Búsqueda de las raíces de una ecuación. Considere la siguiente ecuación de una variable

$$x^3 - 5x^2 - 10x = -20$$

Al reconfigurar la ecuación de manera que uno de los lados sea cero, el resultado es:

$$x^3 - 5x^2 - 10x + 20 = 0$$

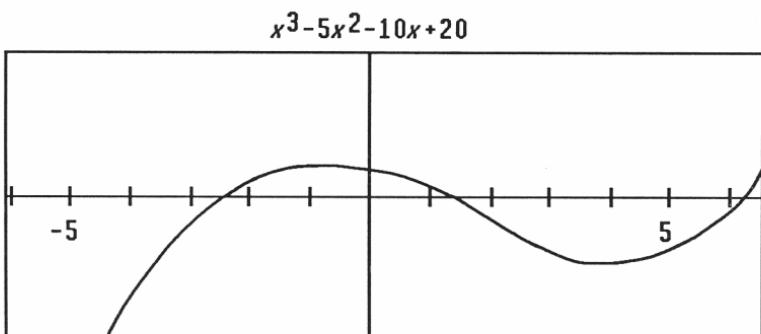
El método de Horner (vea el capítulo 5) simplifica esta ecuación a fin de ocupar menos memoria:

$$x(x(x - 5) - 10) + 20 = 0.$$

El programa siguiente evalúa esta función:

```
R01 LBL R
R02 RCL X
R03 5
R04 -
R05 RCL× X
R06 10
R07 -
R08 RCL× X
R09 20
R10 +
R11 RTN
```

El gráfico de esta función es:



El gráfico indica que existen tres raíces, dado que la curva cruza el eje de las x tres veces. La calculadora puede hallar las tres raíces si Ud. ejecuta SOLVE tres veces y proporciona estimados iniciales diferentes cada una de las veces. (Para obtener más información, vea la sección "Selección de los estimados iniciales para SOLVE".)

Ingresé el programa dado previamente (LBL R). La gráfica muestra que la primera raíz se encuentra en la zona que está entre $x = -3$ y $x = -2$, la segunda raíz se encuentra entre 1 y 2 y la tercera raíz se encuentra entre 6 y 7. Ingresé cada par de estimados en la variable X y en el registro X, luego halle X.

Tecclas:	Pantalla:	Descripción:
[■] [SOLVE/] {FN} R		Selecciona el programa LBL R.
3 [+/-] [STO] X 2 [+/-]	-3,0000 -2__	Estimados iniciales.
[■] [SOLVE/] {SOLVE} X	X = -2,4433	Especifica la incógnita y presenta la primera raíz.
1 [STO] X 2	1,0000 2__	Segundos estimados iniciales.
[■] [SOLVE/] {SOLVE} X	X = 1,3416	Segunda raíz.
6 [STO] X 7	6,0000 7__	Terceros estimados iniciales.
[■] [SOLVE/] {SOLVE} X	X = 6,1017	Tercera raíz.

Si Ud. *no* hubiera ingresado ningún estimado inicial, hubiera podido obtener sólo una de estas raíces. La raíz que obtenga dependerá del valor que se encuentre en la variable X y en el registro X, ya que la calculadora utiliza estos valores como estimados iniciales, ya sea que Ud. tenga intención de hacerlo o no.

Funcionamiento y control de SOLVE

SOLVE emplea un procedimiento iterativo (repetitivo) para resolver la variable incógnita. El procedimiento comienza al sustituir la incógnita de la función definida en el programa por dos estimados iniciales. Basándose en el resultado obtenido con esos estimados, SOLVE genera otro estimado mejor. Así, a través de iteraciones sucesivas, SOLVE halla un valor que iguale la función a cero.

Algunas ecuaciones son más difíciles de resolver que otras; en algunos casos, será necesario que Ud. ingrese sus propios estimados iniciales para poder hallar la solución. (Vea más adelante la sección “Selección de los estimados para SOLVE”.) En caso de que SOLVE no pueda hallar una solución real, la calculadora exhibirá el mensaje NO ROOT FND.

Vea el apéndice C para obtener más información sobre el funcionamiento de SOLVE.

Verificación del resultado

Al terminar el cálculo SOLVE, Ud. podrá verificar que el resultado sea realmente una raíz de $f(x)$; para esto revise los valores que han quedado en la pila:

- La pantalla (registro X) y la variable misma contienen la solución (raíz) de la incógnita, o sea, contienen el valor que da como resultado $f(x) = 0$.
- El registro Y (oprime **R↓** para ver Y) contiene el estimado previo de la raíz. Este número debería ser igual que el que se encuentra en el registro X. En caso contrario, la raíz dada era solamente una *aproximación* a la raíz, y los valores que se encuentran en los registros X e Y encuadran la raíz. Estos números que encuadran la raíz deben estar muy próximos.
- El registro Z (oprime **R↓** otra vez para ver Z) contiene el valor de $f(x)$ correspondiente al valor dado en el registro X. Para que sea una raíz exacta, este valor debería ser cero. En caso de no serlo, significa que la raíz dada era sólo una *aproximación*; este número deberá estar próximo a cero.

Si un cálculo termina con un mensaje NO ROOT FND, quiere decir que el cálculo no pudo converger en una raíz, así que los valores que se encuentran en los registros X e Y probablemente no están próximos. (Ud. podrá ver el valor que se encuentra en el registro X—el estimado final de la raíz—oprimeando **C** o **◀** para borrar el mensaje.) Estos dos valores encuadran el intervalo donde se acaba de buscar la raíz. El registro Z contiene el valor de $f(x)$ correspondiente al estimado final de la raíz; este valor no debe de estar próximo a cero.

Interrupción del cálculo de SOLVE

Para interrumpir el cálculo, oprima **C** o **R/S**. El mejor estimado de la raíz calculado hasta el momento se encuentra en la variable incógnita; utilice **VIEW** para verlo sin modificar la pila. Para reiniciar el cálculo, oprima **R/S**.*

*Al oprimir **XEQ**, **GTO**, o **{RTN}** se cancela la operación SOLVE. En este caso, reinicie el programa en lugar de reanudarlo.

Selección de los estimados iniciales para SOLVE

Los dos estimados iniciales provienen de:

- El número actualmente almacenado en la variable incógnita.
- El número que se encuentra en el registro X (la pantalla).

Estos números se utilizan como estimados, *ya sea que Ud. ingrese estimados o no*. Si Ud. ingresa únicamente un estimado y lo almacena en la variable, el segundo estimado tendrá el mismo valor, ya que la pantalla también conserva el número que Ud. acaba de almacenar en la variable. El ingreso de sus propios estimados presenta las siguientes ventajas:

- Al estrechar la amplitud de la búsqueda, los estimados pueden reducir la cantidad de tiempo necesario para hallar una solución.
- Si existe más de una solución matemática, los estimados pueden dirigir el procedimiento de SOLVE hacia la respuesta o gama de respuestas deseada. Por ejemplo, la ecuación para el movimiento

$$d = d_0 + v_0 t + \frac{1}{2} g t^2$$

puede tener dos soluciones para t . Ud. puede dirigir la respuesta hacia el único valor significativo ($t > 0$) ingresando los estimados apropiados.*

- Si una ecuación no permite el uso de ciertos valores para la incógnita, los estimados pueden evitar que tales valores ocurran. Por ejemplo, la ecuación

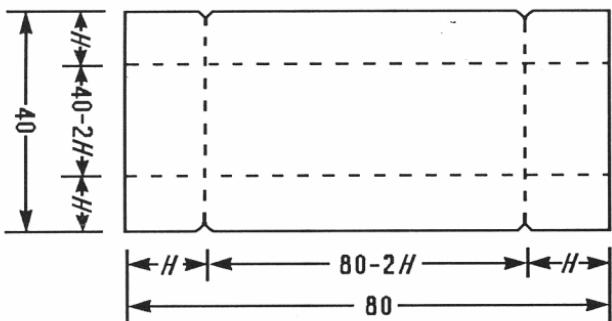
$$y = t + \log x$$

produce un error si $x \leq 0$ (`LOG(0)`, `LOG(NEG)`).

El ejemplo de la sección previa (“Búsqueda de las raíces de una ecuación”) usó estimados para hallar tres soluciones para una ecuación. A continuación le presentamos un ejemplo que examina las dimensiones de una caja (al igual que el ejemplo de la página 113) pero con más restricciones.

*El ejemplo de la página 116, en que se utilizaba esta ecuación, no presentaba la necesidad de ingresar estimados antes de resolver t porque en la primera parte del ejemplo almacenamos el valor de T y resolvimos D . El valor que había quedado en T era bueno (realista) y se utilizó como estimado al hallar T .

Ejemplo: Armado de una caja. Con una pieza rectangular de lámina metálica de 40 por 80 centímetros, forme una caja sin tapa que tenga un volumen de 7500 centímetros cúbicos. Necesita hallar la altura de la caja (o sea, la cantidad de lámina que debe plegar a los cuatro lados) para lograr el volumen especificado. Se prefiere una caja alta en lugar de una baja.



Si H es la altura, la longitud de la caja es $(80 - 2H)$ y el ancho es $(40 - 2H)$. El volumen, V , será:

$$V = (80 - 2H) \times (40 - 2H) \times H$$

y la función igualada a cero es

$$\begin{aligned} 0 &= (80 - 2H) \times (40 - 2H) \times H - V \\ &= 4H [(40 - H)(20 - H)] - V \end{aligned}$$

El programa que serviría para definir esta función sería:

```
V01 LBL V
V02 INPUT H
V03 INPUT V
V04 40
V05 RCL- H
V06 20
V07 RCL- H
V08 x
V09 4
V10 x
V11 RCLx H
V12 RCL- V
V13 RTN
```

Parece razonable que tanto una caja alta y estrecha, o una baja y ancha se puedan formar con el volumen deseado. Dado que se prefiere una caja alta, es conveniente ingresar estimados iniciales más grandes para la altura. Sin embargo, los valores mayores de 20 centímetros no son posibles físicamente, ya que la lámina tiene sólo 40 centímetros de ancho. Por lo tanto, son apropiados los estimados iniciales de 10 y 20 centímetros.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[SOLVE/] {FN} V		Selecciona el programa V como función a resolver.
10 [STO] H 20	10 ,0000 20 __	Almacena los límites superiores e inferiores.
[SOLVE/] {SOLVE} H	V? valor	Solicita el volumen.
7500 [R/S]	SOLVING H = 15 ,0000	Esta es la altura deseada.

Verifique ahora la calidad de esta solución—o sea si ha llegado a una raíz exacta. Para eso vea los valores del estimado previo (en el registro Y) y de $f(x)$ correspondientes a la raíz (en el registro Z).

R↓

15,0000

Este valor del registro Y es el estimado ingresado justamente antes de llegar al resultado final. Como se trata del mismo valor que la solución, ésta es una raíz exacta...

R↓

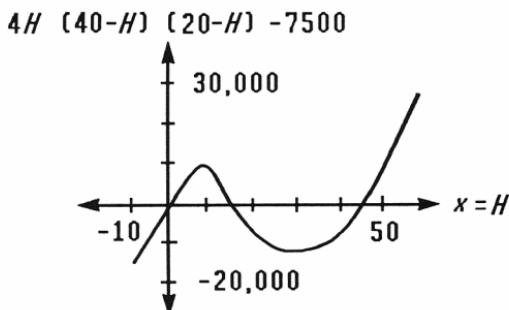
0,0000

...y, según lo muestra este valor del registro Z, $f(x) = 0$ para la raíz calculada.

Las dimensiones de la caja deseada son $50 \times 10 \times 15$ cm. Si Ud. no hubiera considerado el límite superior de la altura (20 cm) y hubiera utilizado estimados iniciales de 30 y 40 cm, hubiera obtenido una altura de 42,0256 cm—una raíz que físicamente carece de significado. Si Ud. hubiera utilizado estimados iniciales pequeños tales como 0 y 10 cm, hubiera obtenido una altura de 2,9744 cm, produciendo así una caja baja y ancha de dimensiones inservibles.

Uso de gráficas para seleccionar los estimados iniciales.

Para poder entender mejor el comportamiento de una función en particular, Ud. puede hacer un gráfico de ella. Utilice su rutina de programa a fin de evaluar la función para varios valores de la incógnita. Para cada punto del gráfico, almacene el valor correspondiente a la *coordenada de x* en la variable y luego obtenga el valor correspondiente para la *coordenada de y*; para eso oprima el rótulo **[XEQ]**. Para el problema mencionado más arriba, Ud. debería siempre fijar $V = 7500$ y variar el valor de H para producir diferentes valores para la función. El trazado de esta función tiene esta apariencia:



Uso de SOLVE en un Programa

Ud. puede utilizar la operación SOLVE como parte de un programa. Si resulta apropiado, incluya o solicite estimados iniciales (en la variable incógnita y en el registro X) antes de ejecutar la instrucción **SOLVE** *variable*. Las dos instrucciones utilizadas para resolver una ecuación para una variable incógnita, aparecen en el programa de la siguiente manera:

FN = *rótulo*
SOLVE *variable*

Rotulación de la información presentada. La instrucción *programada* SOLVE no produce un resultado rotulado (*variable*=*valor*) dado que puede tratarse de una salida insignificante para su programa (es probable que Ud. desee efectuar más cálculos con este número antes de exhibirlo). Si desea exhibir este resultado agregue una instrucción VIEW *variable* después de la instrucción SOLVE.

Ejecución condicional si no hay solución. Si no se encuentra solución para la variable incógnita, se saltea la próxima línea de programa (de acuerdo a la regla “Ejecutar si es verdadero” explicada en el capítulo 6). El programa deberá entonces manejar el caso de no encontrar una raíz, ya sea seleccionando nuevos estimados iniciales o cambiando un valor ingresado.

Ejemplo: Valor del dinero en función del tiempo. El programa “Valor del dinero en función del tiempo” que se encuentra en el capítulo 14 resuelve problemas de préstamos y ahorros, hallando para eso una incógnita en una ecuación TVM dada. Esta ecuación se define como una función de la rutina T, la cual relaciona las variables con el saldo actual, con el saldo futuro, con el pago, con la tasa de interés y la cantidad de pagos.

Dadas cuatro de estas variables, la instrucción SOLVE (línea L04) halla la solución correspondiente a la quinta:

L01	LBL	L	
L02	STO	i	Almacena un valor de índice que indica qué variable se ha especificado como la incógnita.
L03	FN=	T	Selecciona la función definida en el programa T.
L04	SOLVE(i)		Halla la solución para la variable incógnita indicada en el programa T.
L05	VIEW(i)		Exhibe la solución.
L06	GTO(i)		Regresa a la subrutina inicializadora para preparar otro cálculo.

Esta operación SOLVE funciona perfectamente sin que el usuario proporcione los estimados iniciales.

Limitaciones. La instrucción SOLVE no puede ejecutar una rutina que contenga otra instrucción SOLVE; esto significa que no se puede utilizar en forma recurrente (`SOLVE(SOLVE)` error). SOLVE tampoco puede ejecutar una rutina que contenga una instrucción FN = *rótulo* (`SOLVE ACTIVE` error). SOLVE no puede ejecutar una rutina que contenga una instrucción fFN (`SOLVE(fFN)` error), ni tampoco fFN puede ejecutar una rutina que contenga una instrucción SOLVE (`f(SOLVE)` error).

Si se incluye la instrucción `SOLVE variable` en un programa, ésta emplea uno de los siete retornos de subrutina pendientes en la calculadora. (Consulte la sección “Subrutinas incluidas” en el capítulo 6.)

Información adicional

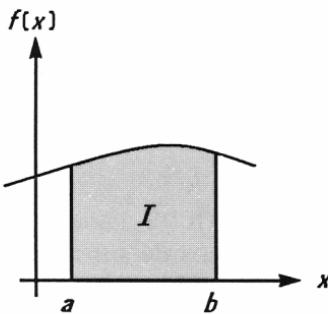
Este capítulo le brinda instrucciones para resolver incógnitas o raíces en una gama amplia de aplicaciones. El apéndice C contiene información acerca de la manera en que funciona el algoritmo para SOLVE, cómo interpretar los resultados, qué sucede cuando no se encuentra una solución y qué condiciones pueden causar resultados incorrectos.

8

Integración numérica

Muchos de los problemas de matemática, ciencia e ingeniería requieren el cálculo de una integral definida de una función. Si $f(x)$ denota la función y el intervalo de integración es de a a b , la integral se puede expresar matemáticamente de esta manera:

$$I = \int_a^b f(x) dx.$$



La cantidad I se puede interpretar geométricamente como el área de una región limitada por la gráfica de la función $f(x)$, el eje de las x y los límites $x = a$ y $x = b$ (siempre y cuando $f(x)$ sea positiva en todo el intervalo de integración).

La operación $\int FN$ integra una función específica con respecto a una variable específica.* La función se debe de definir de antemano en un programa rotulado, y puede tener más de una variable.

* $\int FN$ funciona únicamente con números reales.

Uso de la integración ($\int\text{FN}$)

Para integrar una función haga lo siguiente:

1. Ingrese un programa que defina la función del integrando. (Vea más abajo la sección “Cómo escribir programas para $\int\text{FN}$ ”.)
2. Seleccione el programa que defina la función a integrar: para eso oprima

SOLVE/ \int {FN} rótulo.

3. Ingrese los límites de integración: ingrese el *límite inferior* y oprima **[ENTER]**; luego ingrese el *límite superior*.
4. Seleccione la variable de integración: oprima

SOLVE/ \int {FN} variable.

Esto dará inicio al cálculo.

Esta operación ocupa mucha más memoria que cualquier otra operación de la calculadora. Si al ejecutar $\{\int\text{FN}\}$ aparece el mensaje **MEMORY FULL**, consulte el apéndice B.

Ud. puede interrumpir un cálculo de integración en curso oprimiendo **C** o **R/S**. (Sin embargo, no existirá ninguna información disponible sobre la integración hasta que el cálculo finalice normalmente.) Para continuar con el cálculo, oprima **R/S**.*

Exactitud. El formato de presentación en pantalla afecta el nivel de exactitud adoptado para su función y utilizado para el resultado. La integración es más precisa pero toma *mucho* más tiempo en las especificaciones **{ALL}** y **{FX}**, **{SC}** y **{ENG}**. La *incertidumbre* del resultado se almacena en el registro Y, desplazando los límites de integración hacia los registros T y Z. Para obtener más información, vea la sección “Exactitud de la integración” en la página 131.

Resultados. El registro X contiene la integral, el registro Y contiene la incertidumbre, el registro Z contiene el límite superior y el registro T contiene el límite inferior. (La variable de integración contiene un valor inmaterial.)

*Al oprimir **[XEQ]**, **[GTO]**, o **{RTN}** se cancela la operación $\int\text{FN}$. En este caso, reinicie la operación en lugar de reanudarla.

Para integrar la misma función con información diferente, haga lo siguiente: Omite los primeros dos pasos citados arriba. Si está utilizando los mismos límites de integración, oprima $\text{R}\downarrow$ $\text{R}\downarrow$ para traerlos de regreso a los registros X e Y. (Si no está usando los mismos límites, repita el paso 3.) Luego ejecute $\blacksquare \text{SOLVE}/\int \{\text{f}(x)\}$ variable. (Para trabajar con otro problema utilizando una función diferente, comience nuevamente con un programa diferente para la función.)

Cómo escribir programas para $\int \text{f}(x)$

Para escribir un programa que defina la función de la expresión por integrar, haga lo siguiente:

1. Comience con un rótulo de manera que $\int \text{f}(x)$ pueda ejecutar el programa.
2. Incluya una instrucción inicial INPUT para cada variable, sin olvidarse de la variable de integración. (Si hay sólo una variable en la función, Ud. puede omitir la instrucción INPUT.)*
3. Ingrese las instrucciones para definir la función. Use una instrucción RCL en todos los lugares donde se necesite un valor de la variable para el cálculo.
4. Termine el programa con un RTN. El programa debería terminar con el valor de la función en el registro X.

Ejemplos del uso de $\int \text{f}(x)$

Ejemplo: Función de Bessel. La función de Bessel es del primer tipo de orden 0 se puede expresar de la siguiente manera:

$$J_0(x) = 1/\pi \int_0^{\pi} \cos(x \sin t) dt.$$

Halle la función de Bessel para los valores de x correspondientes a 2 y 3.

*Las instrucciones INPUT son útiles cuando existen funciones de múltiples variables. Dado que se pasa por alto el INPUT para la variable de integración (integrando), Ud. puede escribir un programa que contenga instrucciones INPUT para *todas* las variables, uno que Ud. podrá utilizar sin importar cuál de las variables se ha especificado como la variable de integración.

Este programa evalúa la función $f(t) = \cos(x \text{ sent})$:

```
J01 LBL J
J02 RAD
J03 INPUT X
J04 INPUT T
J05 RCL T
J06 SIN
J07 RCL× X
J08 COS
J09 RTN
```

Estas pulsaciones de tecla ingresan el programa:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
 	PRGM TOP	Inicia el ingreso del programa, coloca un puntero de programa al tope de la memoria.
{LBL} J {RD} X T T X {RTN}	J01 LBL J J02 RAD J03 INPUT X J04 INPUT T J06 SIN J08 COS J09 RTN	Ingresa el programa.
		En este momento, el registro X contiene el valor de la función.
		Termina el ingreso del programa.

Ahora integre esta función con respecto a t desde cero hasta π ; $x = 2$.

{FN} J	$\text{FN} = \underline{\hspace{2cm}}$	Selecciona la rutina J para la función.
0	3 , 1416	Ingresa los límites de integración (el inferior primero).
{∫FN} T	$\int \text{FN d } \underline{\hspace{2cm}}$ X?valor	Especifica T como la variable de integración. Solicita el valor de x.

2 [R/S]

 $\int = 0,7034$ $x = 2$. Inicia la integración y produce el resultado para $\int_0^\pi f(t) dt$.

Para completar el cálculo, recuerde que debe multiplicar el valor de la integral por la constante ($1/\pi$) fuera de la integral. (También puede incluir esta multiplicación como parte del programa.)

[π ÷

0,2239

Resultado final para $J_0(2)$.

Calcule ahora $J_0(3)$ con los mismos límites de integración. No es necesario reespecificar la función (rutina J), pero deberá reespecificar los límites de integración ($0, \pi$), dado que la división subsecuente entre π los empujó fuera de la pila.

0 [ENTER] [π]

3,1416

Exhibe el límite superior.

[SOLVE/ \int] {SFN} T

X?2,0000

Inicia la integración; solicita x .

3 [R/S]

 $\int = -0,8170$ Integral de $f(t)$.

[π ÷

-0,2601

Resultado para $J_0(3)$.

Ejemplo: Seno integral. Algunos de los problemas de teoría de comunicaciones (por ejemplo, la transmisión de impulsos a través de redes idealizadas) requieren el cálculo de una integral (a veces llamada el *seno integral*) con la siguiente forma:

$$Si(t) = \int_0^t \left(\frac{\sin x}{x} \right) dx.$$

Halle $Si(2)$.

Ingrese el programa siguiente para evaluar la función $f(x) = (\operatorname{sen} x) \div x$.*

*Si la calculadora trata de evaluar esta función para $x = 0$, que es el límite inferior de integración, aparecerá el mensaje de error DIVIDE BY 0. Sin embargo, el algoritmo de integración no evalúa normalmente las funciones en ninguno de los límites de integración, a no ser que los extremos del intervalo de integración se encuentren extremadamente cercanos o que el número de puntos de muestreo sea muy grande.

```
S01 LBL S  
S02 RAD  
S03 RCL X  
S04 SIN  
S05 RCL÷ X  
S06 RTN
```

Integre ahora esta función con respecto a x (o sea X) desde cero hasta 2 ($t = 2$).

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[SOLVE/] \int {FN} S		Selecciona la rutina S para la función.
0 [ENTER] 2	2__	Ingresá los límites de integración (el inferior primero).
[SOLVE/] \int {FN} X	$\int = 1,6054$	Resultado correspondiente a $S_1(2)$.

Exactitud de la integración

Dado que la calculadora no puede calcular exactamente el valor de una integral, lo que hace es *aproximarse* a él. La exactitud de esta aproximación depende de la exactitud del integrando mismo, según lo calcula su programa.* Los errores de redondeo de la calculadora y la exactitud de las constantes empíricas afectan el resultado.

*Las integrales de funciones que tienen ciertas características tales como picos u oscilaciones muy rápidas tienen la *posibilidad* de ser calculadas en forma inexacta, pero las probabilidades son pequeñas. Las características generales de las funciones que pueden causar problemas, así como las técnicas necesarias para su manejo, aparecen descritas en el apéndice D.

Especificación de exactitud

La especificación del formato de pantalla determina la *precisión* del cálculo de integración. Cuanto más grande sea el número de dígitos exhibidos, mayor será la precisión de la integral calculada (y mayor el tiempo necesario para calcularla). Asimismo, cuanto más pequeño sea el número de dígitos exhibidos, más rápido será el cálculo, pero la calculadora supondrá que la función es exacta únicamente para el número de dígitos especificado en el formato de presentación.

Para especificar la *exactitud* de la integración, fije el formato de presentación para que la pantalla muestre *solamente* el número de dígitos que Ud. considera exactos *en los valores del integrando*. Este mismo nivel de exactitud y precisión aparecerá en el resultado de la integración.

Interpretación de exactitud

Luego de calcular la integral, la calculadora coloca la *incertidumbre* estimada del resultado de la integral en el registro Y. Oprima **[x₂y]** para ver el valor de la incertidumbre.

Por ejemplo, si la integral $\text{Si}(2)$ es $1,6054 \pm 0,0001$, entonces 0,0001 es su incertidumbre.

Ejemplo: Especificación de exactitud. Con el formato de presentación fijo en SCI 2, calcule la integral en la expresión correspondiente a $\text{Si}(2)$ (a partir del ejemplo previo).

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[DISP] {SCI}2	1,61E0	Fija la notación científica con dos lugares decimales, especificando que la función sea exacta hasta dos lugares decimales.
0 [ENTER] 2	2__	Límites de integración.
[SOLVE/f] {FN} S	2,00E0	Selecciona la rutina S para la función.
[SOLVE/f] {FN} X	$f = 1,61E0$	Integral aproximada a dos lugares decimales.

x₂y

1,00E-3

La incertidumbre de la
aproximación de la
integral.

La integral es $1,61 \pm 0,00100$. Dado que la incertidumbre no afecta la aproximación sino hasta el tercer lugar decimal, Ud. puede considerar todos los dígitos exhibidos en esta aproximación como exactos.

Si la incertidumbre de una aproximación es mayor que lo que Ud. encuentra aceptable, puede aumentar el número de dígitos del formato de presentación y repetir la integración (con tal que $f(x)$ se calcule aún con exactitud según el número de dígitos exhibidos en la pantalla). En general, la incertidumbre de un cálculo de integración disminuye con un factor de 10 para cada dígito adicional especificado en el formato de presentación.

Ejemplo: Cambio de la exactitud. Para la integral de $\text{Si}(2)$ que acaba de calcular, especifique que el resultado sea exacto hasta cuatro lugares decimales en lugar de sólo dos.

Teclas:

[DISP] {SC} 4

Pantalla:

1,0000E-3

Descripción:

Especifica la exactitud hasta cuatro lugares decimales. La incertidumbre del último ejemplo se encuentra aún en la pantalla.

R↓ R↓

2,0000E0

Rota los límites de la integración desde los registros Z y T hasta los registros X e Y.

[SOLVE/f] {∫FN} X

$f = 1,6054E0$

Resultado.

x₂y

1,0000E-5

Observe que la incertidumbre es aproximadamente $\frac{1}{100}$ del tamaño de la incertidumbre del resultado SCI 2 calculado previamente.

[DISP] {FX} 4

Restaura el formato FIX 4.

Esta incertidumbre indica que el resultado *puede* ser correcto hasta sólo cuatro lugares decimales. En realidad, este resultado es exacto hasta los *siete* lugares decimales al compararlo con el valor verdadero de esta integral. Dado que la incertidumbre de un resultado se calcula en forma conservadora, *la aproximación de la calculadora en la mayoría de los casos es más exacta que lo que indica la incertidumbre.*

Si desea más información, consulte el apéndice D.

Uso de la integración en un programa

La integración se puede ejecutar desde un programa. Recuerde que debe incluir o solicitar los límites de integración antes de ejecutar la integración, y recuerde también que la exactitud y tiempo de ejecución se controlan con el formato de pantalla en el momento en que el programa esté en uso. Las dos instrucciones de integración aparecen en el programa de la siguiente manera:

$\text{FN} = \text{rótulo}$
 $\int \text{FN } d \text{ variable}$

Rotulación de la información presentada. La instrucción programada $\int \text{FN}$ no produce un resultado rotulado ($\int = \text{valor}$), dado que puede tratarse de una salida insignificativa para su programa (probablemente Ud. desee efectuar más cálculos con este número). Si Ud. quiere exhibir este resultado, añada una instrucción PSE ($\boxed{\text{P}} \text{LBL/RTN}$ {PSE}) o STOP ($\boxed{\text{R/S}}$) para exhibir el resultado en el registro X luego de la instrucción $\int \text{FN}$.

Ejemplo: Distribución normal. El programa para “Distribución normal y distribución normal-inversa” que se encuentra en la página 215 de la parte 4 incluye una integración de la ecuación de la función de densidad normal.

$$\frac{1}{S\sqrt{2\pi}} \int_M^D e^{-\left(\frac{D-M}{S}\right)^2 \div 2} dD.$$

Esta función se define en la rutina F:

```
F01 LBL F
F02 RCL D
F03 RCL- M
F04 RCL÷ S
F05 x2
F06 2
F07 ÷
F08 +/- 
F09 ex
F10 RTN
```

Otras rutinas solicitan los valores conocidos y efectúan otros cálculos para hallar $Q(D)$, el área superior de una curva normal. La integración misma se establece y se ejecuta a partir de la rutina Q:

Q01 LBL Q	
Q02 RCL M	Recupera el límite inferior de la integración.
Q03 RCL X	Recupera los límites superiores de integración. ($X = D$.)
Q04 FN= F	Especifica la función definida por LBL F para la integración.
Q05 ∫FN d D	Integra la función normal para la variable D.
:	

Limitaciones. La instrucción \intFN *variable* no puede ejecutar una rutina que contiene otra instrucción \intFN ; esto significa que no se puede utilizar en forma recurrente, de manera que Ud. no puede calcular integrales múltiples ($\int(\intFN)$ error). \intFN tampoco puede ejecutar una rutina que contenga una instrucción $FN =$ rótulo (\intFN ACTIVE error). \intFN no puede ejecutar una rutina que contenga una instrucción SOLVE ($\int(SOLVE)$ error), de la misma forma que SOLVE no puede ejecutar una rutina que contenga una instrucción de integración ($SOLVE(\intFN)$ error).

La instrucción $\intFN d$ *variable* de un programa emplea uno de los siete retornos de subrutina pendientes de la calculadora. (Consulte la sección “Subrutinas incluidas” en el capítulo 6.)

Información adicional

Este capítulo le brinda instrucciones para el uso de la integración en la HP-32S en una amplia gama de aplicaciones. El apéndice D contiene información más detallada sobre la manera en que funciona el algoritmo de integración, sobre las condiciones que pueden causar resultados incorrectos, las condiciones que prolongan el tiempo de cálculo y la forma de obtener la aproximación actual de una integral.

Operaciones con números complejos

La HP-32S puede emplear números complejos de la forma

$$x + iy.$$

Cuenta con operaciones de aritmética compleja (+, -, \times , \div), trigonometría compleja (sen, cos, tan) y las funciones matemáticas $-z$, $1/z$, $z_1^{z_2}$, $\ln z$ y e^z (donde z_1 y z_2 con números complejos).

En la HP-32S, los números complejos se procesan ingresando cada parte (imaginaria y real) de un número complejo en forma separada. Para ingresar dos números complejos, deberá Ud. entrar cuatro números separados. Para efectuar una operación compleja, oprime **[CMPLX]** antes del operador. Por ejemplo, para efectuar

$$(2 + i4) + (3 + i5),$$

Oprima 4 **[ENTER]** 2 **[ENTER]** 5 **[ENTER]** 3 **[CMPLX]** **[+]**. El resultado es $5 + i9$. (Oprima **[xy]** para ver la parte imaginaria.)

La pila de números complejos

La pila de números complejos es realmente la pila de memoria corriente dividida en dos registros dobles que conservan dos números complejos, $z_{1x} + iz_{1y}$ y $z_{2x} + iz_{2y}$.

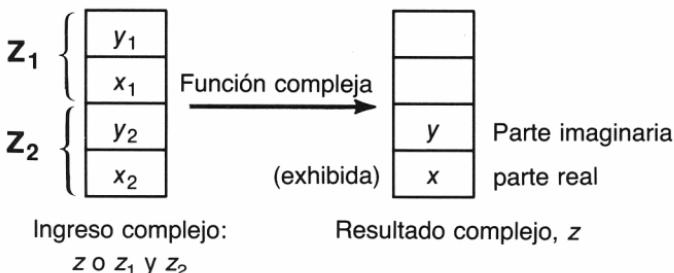
T	t
Z	z
Y	y
X	x

Pila real

z_1	{	iy ₁
		x ₁
z_2	{	iy ₂
		x ₂

Pila compleja

Dado que la parte imaginaria y la parte real de un número complejo se ingresan y se almacenan en forma separada, Ud. puede alterar o trabajar con cada una de las partes a la vez.



Ingrese siempre la parte imaginaria (la parte y) de un número primero. La porción real del resultado (z_x) se exhibe entonces; oprima **[xiy]** para ver la porción imaginaria (z_y).

Operaciones complejas

Utilice las operaciones complejas de la misma forma que las operaciones reales, pero coloque antes del operador el comando **[CMPLX]**.

Para efectuar una operación con un número complejo haga lo siguiente:

1. Ingrese el número complejo z , compuesto de $x + iy$; para esto ingrese y **[ENTER]** x .
2. Seleccione la función compleja:

Funciones de un número complejo, z

Para calcular:	Oprima:
Cambio de signo, $-z$	[CMPLX] +/-
Inverso, $1/z$	[CMPLX] 1/x
Logaritmo natural, $\ln z$	[CMPLX] LN
Antilogaritmo natural, e^z	[CMPLX] e^x
Sen z	[CMPLX] SIN
Cos z	[CMPLX] COS
Tan z	[CMPLX] TAN

Para efectuar una operación aritmética con dos números complejos haga lo siguiente:

1. Ingrese el primer número complejo, z_1 (compuesto de $x_1 + iy_1$); para esto ingrese y_1 **[ENTER]** x_1 **[ENTER]**. (Para $z_1^{z_2}$ ingrese la parte correspondiente a la base, z_1 , primero.)
2. Ingrese el segundo número complejo, z_2 , escribiendo y_2 **[ENTER]** x_2 . (Para $z_1^{z_2}$ ingrese el superíndice, z_2 , en segundo lugar.)
3. Seleccione la operación aritmética:

Aritmética con dos números complejos, z_1 y z_2

Para calcular:	Oprima:
Suma, $z_1 + z_2$	CMPLX +
Resta, $z_1 - z_2$	CMPLX -
Multiplicación, $z_1 \times z_2$	CMPLX ×
División, $z_1 \div z_2$	CMPLX ÷
Función potencial, $z_1^{z_2}$	CMPLX y^x

Ejemplos. A continuación le ofrecemos algunos ejemplos de trigonometría y aritmética con números complejos:

Evalúe $\sin(2 + i3)$.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
3 ENTER 2 CMPLX SIN	9,1545	Parte real del resultado.
xyz	-4,1689	El resultado es 9,1545 - i4,1689.

Evalúe la expresión

$$z_1 \div (z_2 + z_3),$$

donde $z_1 = 23 + i13$, $z_2 = -2 + i$, $z_3 = 4 - i3$.

Dado que la pila puede contener sólo dos números complejos al mismo tiempo, ejecute el cálculo como

$$z_1 \times [1 \div (z_2 + z_3)].$$

Tecclas:	Pantalla:	Descripción:
1 [ENTER] 2 [+/-] [ENTER] 3 [+/-] [ENTER] 4 [CMPLX] [+] 2 ,0000		Suma $z_2 + z_3$; exhibe la parte real.
[CMPLX] [1/x] 0 ,2500		$1 \div (z_2 + z_3)$.
13 [ENTER] 23 [CMPLX] [x] 2 ,5000		$z_1 \div (z_2 + z_3)$.
[x ^y] 9 ,0000		El resultado es $2,5 + i9$.
Evalúe $(4 - i2/5)(3 - i2/3)$. No utilice las operaciones complejas cuando calcula sólo una parte de un número complejo.		
Tecclas:	Pantalla:	Descripción:
2 [ENTER] 5 [÷] [+/-] -0 ,4000		Calcula la parte imaginaria empleando operaciones reales.
4 [ENTER] 4 ,0000		Ingresá la parte real del primer número complejo.
2 [ENTER] 3 [÷] [+/-] -0 ,6667		Calcula la parte imaginaria del segundo número complejo.
3 [CMPLX] [x] 11 ,7333		Completa el ingreso del segundo número y luego multiplica los dos números complejos.
[x ^y] -3 ,8667		El resultado es $11,7333 - i3,8667$.

Evalúe $e^{z^{-2}}$, donde $z = (1 + i)$. Utilice [CMPLX] [y^x] para evaluar z^{-2} ; ingrese -2 como $-2 + i0$.

Teclas:

1 [ENTER] 1 [ENTER] 0
 [ENTER] 2 [+/-]
 [CMPLX] y^x

[CMPLX] e^x
 [y^x]

Pantalla:

0,0000

0,8776

-0,4794

Descripción:Resultado intermedio de $(1 + i)^{-2}$.

Parte real del resultado final.

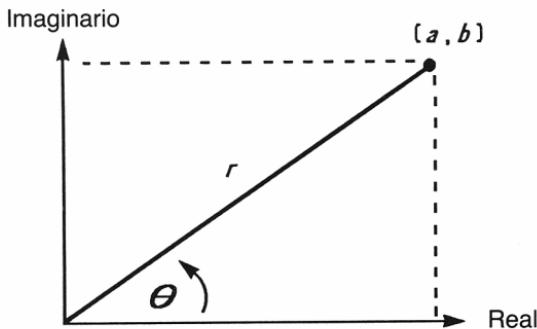
El resultado final es 0,8776 - i0,4794.

Uso de números en la notación polar

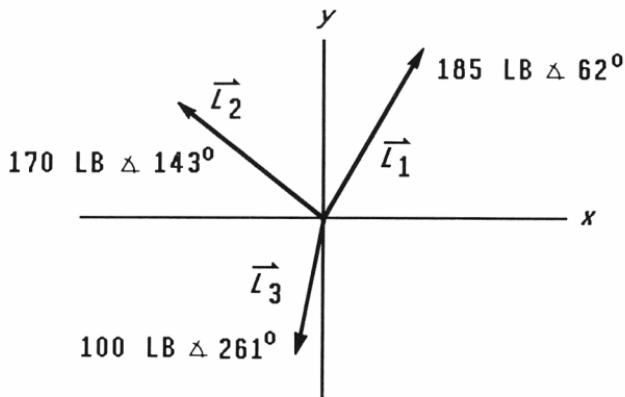
Muchas aplicaciones emplean los números reales en forma *polar* o notación *fasor*. Estas formas utilizan pares numéricos, de la misma manera que los números complejos, de manera que Ud. puede efectuar cálculos aritméticos con estos números por medio de operaciones complejas. Como las operaciones complejas de la HP-32S actúan sobre los números en una forma *rectangular*, convierta la forma polar a una forma rectangular (por medio de [P \leftrightarrow RECT]) antes de ejecutar la operación de números complejos, y luego convierta el resultado nuevamente a la forma polar.

$$a + ib = r(\cos \theta + i \operatorname{sen} \theta) = re^{i\theta}$$

= $r \angle \theta$ Forma polar o fasor



Ejemplo: Suma de vectores. Sume los tres valores siguientes. Primero deberá convertir las coordenadas polares a coordenadas rectangulares.



Teclas:

[MODES] {DG}

62 **[ENTER]** 185

[P↔RECT] {θ, r→y, x} 86,8522

143 **[ENTER]** 170

[P↔RECT] {θ, r→y, x} -135,7680

[CMPLX] +

-48,9158

261 **[ENTER]** 100

[P↔RECT] {θ, r→y, x} -15,6434

[CMPLX] +

-64,5592

[P↔RECT] {y, x→θ, r}

178,9372

[x₂y]

111,1489

Pantalla:

Descripción:

Fija el modo Grados.

Ingresa L_1 y lo convierte a la forma rectangular.

Ingresa y convierte L_2 .

Suma los vectores.

Ingresa y convierte L_3 .

Suma $L_1 + L_2 + L_3$.

Convierte el vector nuevamente a la forma polar; exhibe r .

Exhibe θ .

Conversiones de base y aritmética

El menú BASE (■ [BASE]) le permite cambiar la base numérica utilizada para ingresar números y para otras operaciones (incluyendo la programación). Al cambiar las bases también se convierte a la nueva base el número *exhibido en la pantalla*.

El menú BASE

Menú Rótulo	Descripción
{DEC}	<i>Modo decimal.</i> Sin anunciador. Convierte números a la base 10. Los números cuentan con una parte entera y una parte fraccional.
{HX}	<i>Modo hexadecimal.</i> El anunciador HEX se encuentra encendido. Convierte números a la base 16 utilizando enteros solamente. Las teclas de la fila superior se convierten en los dígitos de A a F .
{OC}	<i>Modo octal.</i> El anunciador OCT se encuentra encendido. Convierte números a la base 8, utilizando enteros solamente. Las teclas [8] , [9] y las teclas de la fila superior en posición normal sin cambio se encuentran inactivas.
{BN}	<i>Modo binario.</i> El anunciador BIN se encuentra encendido. Convierte números a la base 2 utilizando solamente enteros. Las teclas correspondientes a los dígitos distintos de [0] y [1] , y las funciones de la fila superior en posición normal sin cambio se encuentran inactivas. Si un número tiene más de 12 dígitos, las teclas de los extremos de la fila superior ([fx] y [Σ+]) se encuentran activas para ver las ventanas. (Vea en este capítulo la sección “Ventanas para números binarios largos”).

Ejemplos: Conversión de base numérica. Las pulsaciones de tecla siguientes efectúan varias conversiones de base.

Convierta $125,99_{10}$ en número hexadecimal, octal y binario.

Tecclas:	Pantalla:	Descripción:
125,99 [BASE] {HX}	7D	Convierte sólo la parte entera (125) del número decimal a la base 16 y exhibe su valor.
[BASE] {00}	175	Base 8.
[BASE] {BN}	1111101	Base 2.
[BASE] {DEC}	125,9900	Restaura la base 10; el valor decimal original se ha preservado, incluyendo su parte fraccional.
Convierta $24FF_{16}$ a la base binaria. El número binario tendrá más de 12 dígitos (número máximo de presentación en pantalla) de longitud.		
[BASE] {HX} 24FF	24FF_	Utilice la tecla para escribir "F".
[BASE] {BN}	010011111111	El número binario entero no cabe. El anunciador indica que el número continúa hacia la izquierda; el anunciador apunta hacia .
	10	Exhibe el resto del número. El número íntegro es 100100111111 ₂ .
	010011111111	Exhibe nuevamente los primeros 12 dígitos.
[BASE] {DEC}	9,471,0000	Regresa a la base 10.

Aritmética en las bases 2, 8 y 16

Ud. puede efectuar operaciones aritméticas empleando $[+]$, $[-]$, \times , y \div en cualquier base.* Los cálculos aritméticos con las bases 2, 8 y 16 se efectúan en la forma complemento a 2 con enteros únicamente:

- Si un número tiene una parte fraccional, se utiliza solamente la parte entera para un cálculo aritmético.
- El resultado de una operación es siempre un entero (se trunca cualquier porción fraccional).

Mientras que las conversiones cambian solamente el número exhibido y no el número que se encuentra en el registro X, la *aritmética* sí altera el número que se encuentra en el registro X.

Si el resultado de una operación no se puede presentar con 36 bits, la pantalla mostrará el mensaje **OVERFLOW** junto con el mayor número positivo o negativo que sea posible.

Ejemplos: A continuación encontrará algunos ejemplos de cálculos aritméticos en el modo Hexadecimal, Octal y Binario.

$$12F_{16} + E9A_{16} = ?$$

Teclas:

■ **BASE** {HX}

Pantalla:

F C9

Descripción:

Especifica la base 16.
El anunciador **HEX** se encuentra encendido.

12F **ENTER** E9A **+**

Resultado.

*Las únicas teclas de función que se encuentran realmente desactivadas fuera del modo Decimal son \sqrt{x} , e^x , \ln , y^x y $\Sigma+$. Sin embargo, deberá recordar que la mayoría de las operaciones que no son aritméticas no darán un resultado significativo, ya que las partes fraccionales de los números se encuentran truncadas.

$$7760_8 - 4326_8 = ?$$

■ [BASE] {DC}

7711

Fija la base 8; El anunciador **OCT** se encuentra encendido. Convierte el número presentado en pantalla en número octal.

7760 [ENTER] 4326 [-]

3432

Resultado.

$$100_8 \div 5_8 = ?$$

100 [ENTER] 5 [+]

14

Parte entera del resultado.

$$FA0_{16} + 1001100_2 = ?$$

■ [BASE] {HX} 5A0

5A0_-

Fija la base 16. El anunciador **HEX** se encuentra encendido.

■ [BASE] {BN}
1001100

1001100_-

Cambia a la base 2. El anunciador **BIN** se encuentra encendido. De esta forma se finaliza el ingreso de dígitos, de manera que no se necesita [ENTER] entre los números.

[+]

10111101100

Resultado en base binaria.

■ [BASE] {HX}

5EC

Resultado en base hexadecimal.

■ [BASE] {DC}

1,516,0000

Restaura la base decimal.

La representación numérica

Aunque la *presentación* de un número se convierte al cambiar la base, la forma almacenada no se modifica, de manera que los números decimales no se truncan hasta que se utilicen en cálculos aritméticos.

Cuando un número aparece en la base hexadecimal, octal o binaria, se exhibe como un entero alineado con la orilla derecha de la pantalla, con una longitud de hasta 36 bits (12 dígitos octales o 9 dígitos hexadecimales). Los ceros iniciales no se exhiben, pero son importantes porque indican que se trata de un número positivo. Por ejemplo, la representación binaria de 125_{10} se exhibe de la manera siguiente:

1111101

lo cual equivale al siguiente número de 36 dígitos:

000000000000000000000000000000001111101

Números negativos

El bit que se encuentra al extremo izquierdo (el más significativo o "más alto") de un número binario es el bit encargado de indicar el signo; para los números negativos está fijo en (1). Si existen ceros iniciales (sin exhibir), el bit del signo será 0 (positivo). Un número negativo es el complemento a 2 de su número binario positivo.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
546 {HX}	222	Ingresa un número decimal positivo, y luego lo convierte a hexadecimal.
	FFFFFFFFFFDE	Complemento a 2 (signo cambiado).
{BN}	110111011110	Versión binaria; ← indica que hay más dígitos.
	111111111111	Exhibe la ventana del extremo izquierdo; se trata de un número negativo porque el bit de orden más alto es 1.
{DEC}	-546,0000	Número decimal negativo.

Amplitud numérica

El límite de tamaño de 36 bits determina la amplitud numérica que se puede representar en las bases hexadecimal (9 dígitos), octal (12 dígitos) y binaria (36 dígitos), y la amplitud de números decimales (11 dígitos) que se pueden convertir a estas bases.

Amplitud numérica para conversiones de base

Base	Entero positivo de mayor magnitud	Entero negativo de mayor magnitud
Hexadecimal	7FFFFFFF	80000000
Octal	37777777777	40000000000
Binaria	0111111111111111 1111111111111111	10000000000000000000 00000000000000000000
Decimal	34,359.738.367	-34,369.738.368

Al ingresar números, la calculadora no aceptará más del número máximo de dígitos para cada base. Por ejemplo, si Ud. intenta ingresar un número hexadecimal de 10 dígitos, la entrada se interrumpe y aparece el anunciador **▲**.

Si un número ingresado en base decimal se encuentra fuera de la amplitud dada anteriormente, producirá un mensaje **TOO BIG** en los modos correspondientes a las otras bases. Cualquier operación que produzca **TOO BIG** causa una condición de desbordamiento, la cual sustituye el número demasiado grande por el mayor número positivo o negativo que sea posible.

Ventanas para números binarios largos

El número binario más largo puede tener 36 dígitos, o sea tres veces más de la cantidad de dígitos que caben en la pantalla. Cada presentación de 12 dígitos de un número largo recibe el nombre de *ventana*.

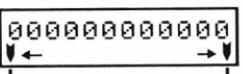
Número de 36 bits

111111111111	000000000000	111111111111
--------------	--------------	--------------

Ventana de orden más alto

Ventana de orden más bajo
(exhibido)

Cuando un número binario tiene más de 12 dígitos, el anunciador \leftarrow o \rightarrow (o ambos) aparece, indicando en qué dirección se encuentran los dígitos adicionales. Oprima la tecla indicada ($\boxed{\sqrt{x}}$ o $\boxed{\Sigma+}$) para ver la ventana oculta.

111111111111  111111111111
Oprima para exhibir la ventana izquierda. $\boxed{\sqrt{x}}$ $\boxed{x^y}$ $\boxed{\ln}$ $\boxed{y^x}$ $\boxed{1/x}$ $\boxed{\Sigma+}$ Oprima para exhibir la ventana derecha.

Cómo mostrar (SHOW) números parcialmente ocultos

Las funciones $\boxed{\text{VIEW}}$ e $\boxed{\text{INPUT}}$ funcionan con números no decimales de la misma manera que con números decimales. Sin embargo, si el número octal o binario completo no cabe en la pantalla, los dígitos del extremo *izquierdo* se reemplazan con puntos suspensivos (...). Oprima $\boxed{\text{SHOW}}$ para ver los dígitos ocultos por los rótulos A = ... o A?....

Teclas:

$\boxed{\text{BASE}}$ {0C}
123456712345
 $\boxed{\text{STO}}$ A

Pantalla:

23456712345_
123456712345

Descripción:

Ingrresa un número octal largo.

 **VIEW** A

A = ,,,456712345

Elimina los tres dígitos del extremo izquierdo.

 **SHOW**

(mantenga oprimida)

123456712345

Muestra todos los dígitos.

Programación con BASE

Ud. puede programar instrucciones que cambian el modo de base por medio de  **[BASE]**. Estas especificaciones funcionan en los programas de la misma forma que las funciones utilizadas en el teclado. Esto le da la posibilidad de escribir programas que aceptan números en cualquiera de las cuatro bases, a la vez que puede efectuar cálculos aritméticos en cualquier base y exhibir los resultados en cualquier base.

Al escribir programas que emplean números en una base diferente de 10, especifique el mismo modo de base como *la base actualmente en uso* de la calculadora y como *la base vigente en el programa* (en forma de instrucción).

Selección de un Modo de base en un programa

Inserte una instrucción BIN, OCT o HEX al comienzo del programa. Deberá incluir una instrucción DEC al final del programa para que la especificación de la calculadora regrese al modo Decimal cuando el programa haya terminado.

Una instrucción colocada en un programa para cambiar el modo de base determinará la forma en que la información resultante será interpretada y la apariencia que tendrá *durante y después de la ejecución del programa*. Sin embargo, *no* afecta las líneas del programa al ingresarlas.

Las operaciones SOLVE y ∫FN fijan automáticamente el modo DEC.

Números ingresados en líneas de programa

Antes de comenzar con el ingreso del programa especifique el modo de base. La especificación en uso para el modo de base determina la base de los números ingresados en las líneas de programa. La presentación de estos números cambiará al cambiar el modo de base.

Los números de la línea de programa aparecen siempre en la base 10.

Un anunciador le indicará cuál de las bases constituye la especificación en uso. Por ejemplo, compare las líneas de programa ilustradas más abajo en la columna izquierda y la columna derecha. Observe que el número hexadecimal, al igual que los números no decimales, está alineado a la derecha.

**Especificación
de modo decimal**

PRGM
A09 HEX

PRGM
A10 23

:

**Especificación de
modo hexadecimal**

PRGM
A09 HEX

PRGM
A10

:

HEX ←
17 ←

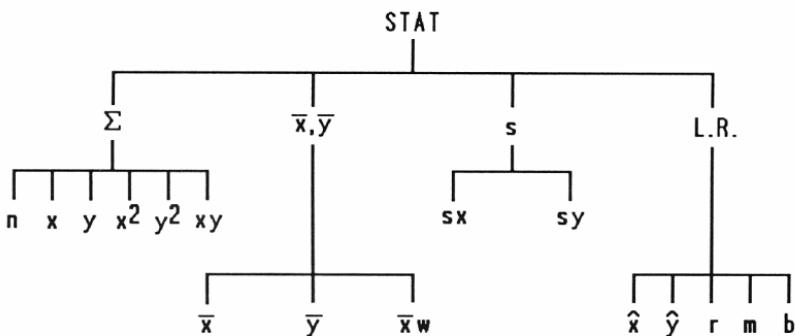
Los números de líneas
de programa son siempre decimales.

Especificación de modo de base en uso.

Operaciones estadísticas

El menú STAT (estadísticas) proporciona funciones que ayudan a analizar estadísticamente un grupo de datos de una o dos variables.

- Datos de una variable: media aritmética y desviación estándar.
- Datos de dos variables (x, y): regresión lineal y estimación lineal (\hat{x} e \hat{y}).
- Media ponderada (x ponderada por y).
- Estadísticas de sumatoria: n , Σx , Σy , Σx^2 , Σy^2 y Σxy .



Ingreso de datos estadísticos (Σ+, Σ-, Σ)

Los datos de una y de dos variables se ingresan en manera similar. Los valores correspondientes se acumulan como estadísticas de sumatoria en seis registros de estadísticas, cuyos valores se exhiben bajo **STAT {Σ}**.

Ingreso de datos de una sola variable

1. Oprima **[CLEAR] {Σ}** para despejar los datos estadísticos previos.
2. Ingrese cada valor de x y oprima **[Σ+]**.
3. La pantalla mostrará n , el número de valores estadísticos acumulados hasta el momento.*

Para recuperar un valor en la pantalla inmediatamente después de haberlo ingresado, oprima **[LAST_x]**.

Ingreso de datos de dos variables

Cuando sus datos están formados por dos variables, x es la variable *independiente* e y es la variable *dependiente*. Recuerde que debe ingresar los pares de datos (x, y) en orden inverso para que y vaya al registro Y y x al registro X.

1. Oprima **[CLEAR] {Σ}** para despejar los datos estadísticos previos.
2. Ingrese primero el valor de y y oprima **[ENTER]**.
3. Ingrese el valor de x correspondiente y oprima **[Σ+]**.
4. La pantalla mostrará n , el número de pares de datos estadísticos acumulados hasta ahora.
5. Continúe ingresando los pares x,y . El valor de n se actualiza con cada ingreso.

Para recuperar un valor de x en la pantalla inmediatamente después de haberlo ingresado, oprima **[LAST_x]**.

*Este procedimiento en realidad ingresa dos variables en los registros estadísticos, pues el valor ya existente en el registro Y se acumula como valor de y . Por esta razón, la calculadora efectuará una regresión lineal y mostrará los valores basados en y aun cuando Ud. haya ingresado sólo datos de x —o aun si Ud. ha ingresado un número desigual de valores de x e y . No ocurre ningún error, pero los resultados obviamente no son significativos.

Corrección de errores en el ingreso de datos

Si Ud. comete un error al ingresar datos estadísticos, borre la información incorrecta y agregue la información correcta. Aun si sólo un valor del par x,y es correcto, Ud. deberá borrar y volver a ingresar ambos valores.

Para corregir información estadística haga lo siguiente

1. Reingrese los datos incorrectos, pero en lugar de oprimir $\boxed{\Sigma+}$, oprima $\boxed{\Sigma-}$. De esta manera se borran el valor o los valores y se decrementa n .
2. Ingrese el valor o los valores correctos por medio de $\boxed{\Sigma+}$.

Si los valores incorrectos fueran los que Ud. acaba de ingresar, puede simplemente oprimir $\boxed{\text{LAST}x}$ para recuperarlos, seguido de $\boxed{\Sigma-}$ para borrarlos. (El valor de y incorrecto se encontraba aún en el registro Y, y el valor de x fue almacenado en el registro LAST x .)

Ejemplo: Ingrese los valores de x e y mostrados a la izquierda y luego efectúe las correcciones mostradas a la derecha .

x,y iniciales	x,y corregidos
20, 4	20, 5
400, 6	40, 6

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
$\boxed{\text{CLEAR}} \{ \Sigma \}$		Borra la información estadística previa y luego entra los pares de datos. La pantalla muestra n , el número de pares de datos ingresados.
4 $\boxed{\text{ENTER}}$ 20 $\boxed{\Sigma+}$	1 ,0000	
6 $\boxed{\text{ENTER}}$ 400 $\boxed{\Sigma+}$	2 ,0000	
$\boxed{\text{LAST}x}$	400 ,0000	Presenta nuevamente el último valor de x . El último valor de y se encuentra aún en el registro Y. (Oprima $\boxed{\text{xyz}}$ dos veces para verificar y .)

6	[ENTER]	40	[Σ+]	1 ,0000	Borra y reemplaza el último par de datos (sustituye 400,6 por 40,6).
5	[ENTER]	20	[Σ-]	1 ,0000	Borra y reemplaza el primer par (sustituye 20,4 por 20,5). Aún existe un total de dos pares.

Cálculos estadísticos

Una vez que haya ingresado los datos estadísticos, podrá utilizar las funciones que se encuentran en el menú STAT. Oprima **[STAT]** para exhibir el menú STAT.

El menú STAT

Rótulo de menú	Descripción
{Σ}	El menú de sumatoria: n , Σx , Σy , Σx^2 , Σy^2 , Σxy . Vea la sección “Estadísticas de sumatoria”.
{ \bar{x} , \bar{y} }	El menú de media aritmética: \bar{x} , \bar{y} y \bar{x} ponderada ($\bar{x}w$). Vea la sección “Media aritmética y desviación estándar”.
{s}	El menú de desviación estándar: s_x y s_y . Vea la sección “Media aritmética y desviación estándar”.
{L + R + }	El menú de regresión lineal: ajuste de curva (r , m , b) y estimación lineal (\hat{x} , \hat{y}). Vea la sección “Regresión lineal”.

Media aritmética y desviación estándar.

El menú para la media aritmética (\bar{x} , \bar{y}).

- Oprima **[STAT] { \bar{x} , \bar{y} }** **{ \bar{x} }** para hallar la media aritmética (promedio) de los valores de x .
- Oprima **[STAT] { \bar{x} , \bar{y} }** **{ \bar{y} }** para hallar la media aritmética (promedio) de los valores de y .

- Oprima **[STAT] { \bar{x} , \bar{y} } { \bar{x} w}** para hallar la media ponderada de los valores de x que utilizan los valores de y como ponderaciones o frecuencias. Estas ponderaciones pueden ser enteros o no enteros.

El menú de la desviación estándar (s). La desviación estándar es una medida de la dispersión de los valores alrededor de la media.

- Oprima **[STAT] {s} {sx}** para hallar la desviación estándar de los valores de x .*
- Oprima **[STAT] {s} {sy}** para hallar la desviación estándar de los valores de y .*

Ejemplo: Media aritmética y desviación estándar con una variable. Supongamos que el supervisor de producción Francisco Castro desea determinar cuánto tiempo toma completar cierto proceso. En forma arbitraria, Francisco escoge a diez personas, las observa mientras completan el proceso y registra la cantidad de minutos empleados:

15,5 9,25 10,0

12,5 12,0 8,5

Calcule la media aritmética y la desviación estándar de las horas. (Considere todos estos datos como si fueran valores de x .)

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[CLEAR] {Σ}		Despeja los registros estadísticos.
15.5 [Σ+]	1 ,0000	Ingresa el primer período de tiempo.
9.25 [Σ+] 10 [Σ+]	3 ,0000	Ingresa los datos restantes.
12.5 [Σ+] 12 [Σ+]	5 ,0000	
8.5 [Σ+]	6 ,0000	
[STAT] {\bar{x}, \bar{y}} {\bar{x}}	11 ,2917	Calcula la media aritmética.

*De esta forma se calcula la *desviación estándar de muestreo* (utilizando $n-1$ como divisor), la cual presume que la información es una muestra de un grupo más grande y completo de datos. Si los datos que Ud. posee constituyen la población entera, se puede calcular la *desviación estándar de población* hallando la media de los datos originales, agregando la media a los datos estadísticos por medio de **[Σ+]** y luego calculando la desviación estándar.

[STAT] {s} {sx}

2,5808

Calcula la desviación
estándar.

Ejemplo: Media ponderada. Una compañía manufacturera compra cierto repuesto cuatro veces al año. Las compras del año pasado fueron:

Precio por pieza (x)	\$4,25	\$4,60	\$4,70	\$4,10
----------------------	--------	--------	--------	--------

Cantidad de piezas (y)	250	800	900	1000
------------------------	-----	-----	-----	------

Halle el precio promedio pagado por esta pieza. Recuerde que debe de ingresar y , la ponderación (frecuencia), antes de x , que constituye el precio.

Teclas:

[CLEAR] {Σ}

Pantalla:

Descripción:

Despeja los registros estadísticos.

250 [ENTER]	4.25	[Σ+]	1,0000
800 [ENTER]	4.6	[Σ+]	2,0000
900 [ENTER]	4.7	[Σ+]	3,0000
1000 [ENTER]	4.1	[Σ+]	4,0000

Ingresa los datos y sus ponderaciones.

[STAT] {x̄ , ȳ} {x̄w}

4,4314

Calcula el precio promedio ponderado según la cantidad comprada.

Regresión lineal

La regresión lineal (también llamada *estimación lineal*) es un método estadístico utilizado para hallar una línea recta que se ajuste mejor a un grupo de datos apareados x, y . Asegúrese de ingresar los valores antes de utilizar estas funciones.

- Para hallar un valor estimado de x (o de y), ingrese *primero* un valor hipotético dado para y (o para x) y *luego* oprima **[STAT] {L, R} {x̄}** (o $\{\hat{y}\}$).
- Para hallar los valores que definen la línea que mejor se ajusta a su información, oprima **[STAT] {L, R, } {r, } {m, } o {b, }**.

El menú de regresión lineal (L.R.)

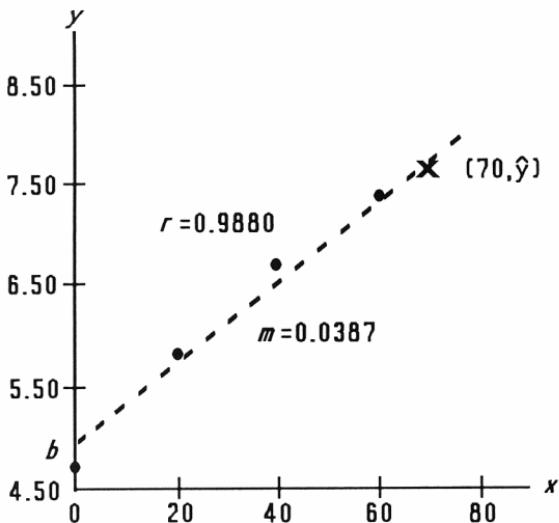
Rótulo de menú	Descripción
{ \hat{x} }	Estima (pronostica) el valor de x para un valor hipotético dado de y , basándose en la línea calculada para ajustarse a los datos.
{ \hat{y} }	Estima (pronostica) el valor de y para un valor hipotético de x , basándose en la línea calculada para ajustarse a los datos.
{ r }	Coeficiente de correlación para los datos (x, y) . El coeficiente de correlación es un número entre -1 y $+1$ que mide la exactitud con que la línea calculada se ajusta a los datos.
{ m }	Pendiente de la línea calculada.
{ b }	Intersección de la línea calculada en el eje de y (ordenadas).

Ejemplo: Ajuste de curva. El rendimiento de una nueva variedad de arroz depende del índice de fertilización con nitrógeno. Para los datos dados a continuación, determine la relación lineal, incluyendo el coeficiente de correlación, la pendiente y la intersección con el eje y .

X, Nitrógeno aplicado (kg por hectárea)	0,00	20,00	40,00	60,00	80,00
Y, Rendimiento en grano (toneladas métricas por hectárea)	4,63	5,78	6,61	7,21	7,78

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[CLEAR] {Σ}		Despeja los datos estadísticos previos.
4.63 [ENTER] 0 [$\Sigma+$] 5.78 [ENTER] 20 [$\Sigma+$] 6.61 [ENTER] 40 [$\Sigma+$] 7.21 [ENTER] 60 [$\Sigma+$] 7.78 [ENTER] 80 [$\Sigma+$]	5 ,0000	Ingresa la información; exhibe n : 5 pares de datos ingresados.
[STAT] {L + R + }	\hat{x} \hat{y} r m b	Exhibe el menú de regresión lineal.
{ r }	0 ,9880	Coeficiente de correlación; la información se aproxima bastante a la línea recta.

■ STAT {L, R, }{m}	0,0387	Pendiente de la línea.
■ STAT {L, R, }{b}	4,8560	Intersección con el eje y .



¿Qué pasaría si se aplicaran 70 kg de fertilizante de nitrógeno al plantío de arroz? Pronostique el rendimiento del grano basándose en las estadísticas presentadas.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
70	70__	Ingrés el valor hipotético de x .
■ STAT {L, R, }{?}	7,5615	Rendimiento pronosticado en toneladas por hectárea.

Limitaciones en la precisión de la información

Dado que la calculadora emplea una precisión finita (de 12 a 15 dígitos), es obvio que existirán limitaciones en los cálculos debido al redondeo. Aquí le presentamos dos ejemplos:

Normalización de números próximos grandes. Es probable que la calculadora no pueda calcular correctamente la desviación estándar y la regresión lineal para una variable cuyos valores difieren en una cantidad relativamente pequeña. Para evitar este problema, normalice los datos ingresando cada valor como la diferencia de un valor central (como por ejemplo la media aritmética). Para los valores normalizados de x , esta diferencia se debe agregar entonces nuevamente al cálculo de \bar{x} y de \hat{x} ; \hat{y} y b se deben ajustar también. Por ejemplo, si los valores de x fueran 7776999, 7777000 y 7777001, Ud. debería ingresar los datos como -1, 0 y 1; luego sume 7777000 nuevamente a \bar{x} y a \hat{x} . Al valor de b debe sumar $7777000 \times m$. Para calcular \hat{y} , asegúrese de proveer un valor de x que sea menor que 7777000.

Pueden ocurrir inexactitudes similares si los valores de x e y tienen magnitudes muy diferentes. De igual manera, el ajuste de la magnitud de los datos puede evitar este inconveniente.

Efecto de los datos suprimidos. La ejecución de $\blacksquare\Sigma-$ no borra ningún error de redondeo que los valores originales puedan haber generado en los registros estadísticos. La diferencia no es seria a no ser que la información incorrecta tenga una magnitud enorme comparada con la información correcta. En ese caso, lo mejor sería borrar todos los datos y volver a ingresarlos.

Valores de sumatoria y los registros estadísticos

Los registros estadísticos son seis áreas de la memoria que almacenan la acumulación de los seis valores de sumatoria.

Estadísticas de sumatoria

Al oprimir $\blacksquare\text{STAT }\{\Sigma\}$ Ud. logra acceso al contenido de los registros estadísticos:

- Oprima $\{n\}$ para ver el número acumulado de grupos de datos.
- Oprima $\{x\}$ para ver la suma de los valores de x .
- Oprima $\{y\}$ para ver la suma de los valores de y .

- Oprima $\{\bar{x}^2\}$, $\{\bar{y}^2\}$ y $\{\bar{xy}\}$ para ver las sumas de los cuadrados y la suma de los productos. Estos valores son importantes para ejecutar otros cálculos estadísticos aparte de los provistos en la calculadora.

Los registros estadísticos de la memoria de la calculadora

El espacio de memoria (48 bytes) de los registros estadísticos se asigna automáticamente (si ya no existe) cuando Ud. oprime $\Sigma+$ o $\Sigma-$. Los registros se borran y la memoria vuelve a su condición original cuando Ud. ejecuta \blacksquare [CLEAR] $\{\Sigma\}$.

Si no hay suficiente memoria en la calculadora para conservar los registros estadísticos al oprimir por primera vez $\Sigma+$ (o $\Sigma-$), la calculadora exhibirá el mensaje MEMORY FULL. Ud. deberá borrar las variables o programas (o ambos) para crear espacio en la memoria para los registros estadísticos, antes de ingresar datos estadísticos. Vea la sección "Manejo de la memoria de la calculadora" en el apéndice B.

Parte 4

Programas de aplicación

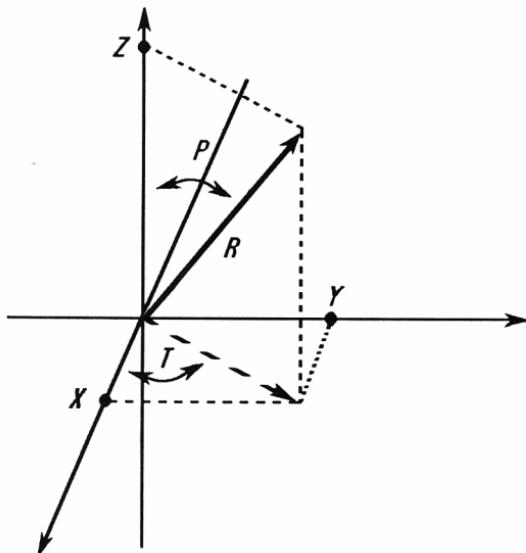
- | | |
|-------------------|--------------------------------------|
| Página 164 | 12: Programas de matemáticas |
| 204 | 13: Programas de estadísticas |
| 222 | 14: Programas varios |

Programas de matemáticas

El uso de la memoria y la suma de verificación para cada rótulo de programa se puede verificar empleando el catálogo de programas (página 85).

Operaciones con vectores

Este programa ejecuta las operaciones básicas con vectores: suma, resta, producto vectorial y producto escalar. El programa emplea vectores tridimensionales y permite la entrada y salida de información en forma rectangular o polar. También se pueden hallar ángulos entre vectores.



Sistemas de coordenadas de vectores

Este programa emplea las siguientes ecuaciones.

Conversión de coordenadas:

$$X = R \sin(P) \cos(T) \quad R = \sqrt{X^2 + Y^2 + Z^2}$$

$$Y = R \sin(P) \sin(T) \quad T = \arctan \frac{Y}{X}$$

$$Z = R \cos(P) \quad P = \arctan \frac{Z}{\sqrt{X^2 + Y^2}}$$

Suma y resta de vectores:

$$\mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2 = (X + U)\mathbf{i} + (Y + V)\mathbf{j} + (Z + W)\mathbf{k}$$

$$\mathbf{v}_2 - \mathbf{v}_1 = (U - X)\mathbf{i} + (V - Y)\mathbf{j} + (W - Z)\mathbf{k}$$

Producto vectorial:

$$\mathbf{v}_1 \times \mathbf{v}_2 = (YW - ZV)\mathbf{i} + (ZU - XW)\mathbf{j} + (XV - YU)\mathbf{k}$$

Producto escalar:

$$D = XU + YV + ZW$$

Angulo entre vectores (γ):

$$\gamma = \arccos \frac{D}{R_1 \times R_2},$$

donde

$$\mathbf{v}_1 = X\mathbf{i} + Y\mathbf{j} + Z\mathbf{k}$$

y

$$\mathbf{v}_2 = U\mathbf{i} + V\mathbf{j} + W\mathbf{k}$$

El vector exhibido por las rutinas de ingreso (LBL P y LBL R) es V_1 .

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

R01 LBL R	Define el comienzo de la rutina de ingreso/presentación rectangular.
R02 INPUT X	Exhibe o acepta el ingreso de X.
R03 INPUT Y	Exhibe o acepta el ingreso de Y.
R04 INPUT Z	Exhibe o acepta el ingreso de Z.
Bytes y suma de verificación: 006.0, 80FB	
Q01 LBL Q	Define el comienzo del proceso de conversión de rectangular a polar.
Q02 RCL Y	
Q03 RCL X	
Q04 $y,x \rightarrow \theta,r$	Calcula $\sqrt{X^2 + Y^2}$ y $\arctan(Y/X)$.
Q05 $x < > y$	
Q06 STO T	Almacena $T = \arctan(Y/X)$.
Q07 R \downarrow	Recupera $\sqrt{X^2 + Y^2}$.
Q08 RCL Z	
Q09 $y,z \rightarrow \theta,r$	Calcula $\sqrt{X^2 + Y^2 + Z^2}$ y P.
Q10 STO R	Almacena R.
Q11 $x < > y$	
Q12 STO P	Almacena P.
Bytes y suma de verificación: 018.0, D6D5	
P01 LBL P	Define el comienzo de la rutina de ingreso/presentación polar.
P02 INPUT R	Exhibe o acepta el ingreso de R.
P03 INPUT T	Exhibe o acepta el ingreso de T.
P04 INPUT P	Exhibe o acepta el ingreso de P.
P05 RCL T	
P06 RCL P	
P07 RCL R	
P08 $\theta,r \rightarrow y,z$	Calcula $R \cos(P)$ y $R \sin(P)$.
P09 STO Z	Almacena Z = $R \cos(P)$.
P10 R \downarrow	
P11 $\theta,r \rightarrow x,y$	Calcula $R \sin(P) \cos(T)$ y $R \sin(P) \sin(T)$.
P12 STO X	Almacena X = $R \sin(P) \cos(T)$.
P13 $x < > y$	

P14 STO Y Almacena $Y = R \operatorname{sen}(P) \operatorname{sen}(T)$.
P15 GTO P Ejecuta un bucle para mostrar el formato polar otra vez.

Bytes y suma de verificación: 022.5, AA98

E01 LBL E Define el comienzo de la rutina de ingreso de vector.
E02 RCL X Copia los valores de X , Y y Z a U , V y W respectivamente.

E03 STO U
E04 RCL Y
E05 STO V
E06 RCL Z
E07 STO W
E08 GTO Q

Efectúa un bucle para la conversión y la presentación/ingreso de coordenadas polares.

Bytes y suma de verificación: 012.0, 7137

X01 LBL X Define el comienzo de la rutina de intercambio de vectores.

X02 RCL X Intercambia X , Y y Z por U , V y W respectivamente.

X03 RCL U
X04 STO X
X05 $x \leftrightarrow y$
X06 STO U
X07 RCL Y
X08 RCL V
X09 STO Y
X10 $x \leftrightarrow y$
X11 STO V
X12 RCL Z
X13 RCL W
X14 STO Z
X15 $x \leftrightarrow y$
X16 STO W
X17 GTO Q

Efectúa un bucle para la conversión y la presentación/ingreso de cooredenadas polares.

Bytes y suma de verificación: 025.5, EAD8

A01	LBL A	Define el comienzo de la rutina de suma de vectores.
A02	RCL X	
A03	RCL+ U	Almacena $X + U$ en X.
A04	STO X	
A05	RCL V	
A06	RCL+ Y	Almacena $V + Y$ en Y.
A07	STO Y	
A08	RCL Z	
A09	RCL+ W	Almacena $Z + W$ en Z.
A10	STO Z	
A11	GTO Q	Efectúa un bucle para la conversión y la presentación/ingreso de coordenadas polares.

Bytes y suma de verificación: 016.5, F888

S01	LBL S	Define el comienzo de la rutina de resta de vectores.
S02	-1	Multiplica X, Y y Z por (-1) para cambiar el signo.

S03	STO _X X	
S04	STO _X Y	
S05	STO _X Z	
S06	GTO A	Se dirige hacia la rutina de suma de vectores.

Bytes y suma de verificación: 017.0, 250B

C01	LBL C	Define el comienzo de la rutina de producto vectorial.
-----	-------	--

C02	RCL Y	
C03	RCL _X W	
C04	RCL Z	
C05	RCL _X V	
C06	-	Calcula $(YW - ZV)$, el cual es el componente X.

C07	RCL Z	
C08	RCL _X U	
C09	RCL X	
C10	RCL _X W	
C11	-	Calcula $(ZU - WX)$, el cual es el componente Y.

C12 RCL X	
C13 RCLX V	
C14 RCL Y	
C15 RCLX U	
C16 -	
C17 STO Z	Almacena ($XV - YU$), el cual es el componente Z.
C18 R+	
C19 STO Y	Almacena el componente Y.
C20 R+	
C21 STO X	Almacena el componente X.
C22 GTO Q	Efectúa un bucle para la conversión y la presentación/ingreso de coordenadas polares.

Bytes y suma de verificación: 033.0, D74B

D01 LBL D	Define el comienzo de la rutina de producto escalar y ángulo de vector.
D02 RCL X	
D03 RCLX U	
D04 RCL Y	
D05 RCLX V	
D06 +	
D07 RCL Z	
D08 RCLX W	
D09 +	
D10 STO D	Almacena el producto escalar de $XU + YV + ZW$.
D11 VIEW D	Exhibe el producto escalar.
D12 RCL D	
D13 RCL R	
D14 ÷	Divide el producto escalar por la magnitud del vector X, Y, Z.
D15 RCL W	
D16 RCL V	
D17 RCL U	
D18 $y, x \rightarrow \theta, r$	
D19 $x < \theta, y$	
D20 R+	
D21 $y, x \rightarrow \theta, r$	Calcula la magnitud del vector U, V, W.
D22 $x < \theta, y$	
D23 R+	

D24 ÷	Divide el resultado previo entre la magnitud.
D25 ACOS	Calcula el ángulo.
D26 STO G	
D27 VIEW G	Exhibe el ángulo.
D28 GTO P	Efectúa un bucle para la presentación e ingreso polar.

Bytes y suma de verificación: 042.0, 739F

Señaladores utilizados: Ninguno.

Memoria necesaria: 280,5 bytes: 192,5 para el programa, 88 para las variables.

Comentarios: La longitud de la rutina S se puede acortar unos 6,5 bytes. El valor -1 ocupa 9,5 bytes en el formato mostrado. Si aparece como 1 seguido de +/-, necesitará únicamente 3 bytes. Para efectuar esto, Ud. deberá ingresar un paso falso entre el 1 y +/-, y luego borrar el paso falso.

Los términos "polar" y "rectangular", los cuales se refieren a los sistemas bi-dimensionales, se utilizan en lugar de los términos correspondientes a los sistemas tridimensionales "esférico" y "cartesiano". Esta adaptación de terminología permite que los rótulos estén asociados con su función sin conflictos desconcertantes. Por ejemplo, si LBL C hubiera estado asociado con el ingreso de coordenadas cartesianas, no habría estado disponible para el producto vectorial.

Instrucciones de programa:

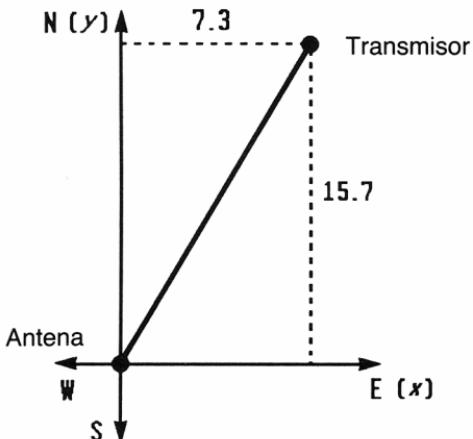
1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **C**.
2. Si el vector se encuentra en forma rectangular, oprima **XEQ R** y continúe con el paso 4. Si el vector se encuentra en forma polar, oprima **XEQ P** y continúe con el paso 3.
3. Ingrese *R* y oprima **[R/S]**, ingrese *T* y oprima **[R/S]** e ingrese *P* y oprima **[R/S]**. Continúe con el paso 5.
4. Ingrese *X* y oprima **[R/S]**, ingrese *Y* y oprima **[R/S]**, e ingrese *Z* y oprima **[R/S]**.
5. Para ingresar un segundo vector, oprima **XEQ E** (se refiere al ingreso o "Enter") y continúe con el paso 2.

- 6.** Ejecute la operación de vector deseada:
- Sume los vectores oprimiendo **[XEQ] A**;
 - Sustraiga el vector uno del vector dos oprimiendo **[XEQ] S**;
 - Calcule el producto vectorial oprimiendo **[XEQ] C**;
 - Calcule el producto escalar oprimiendo **[XEQ] D**; para calcular el ángulo entre vectores oprima **[R/S]**.
- 7.** Paso opcional: para ver \mathbf{v}_1 en forma polar oprima **[XEQ] P** y luego oprima **[R/S]** varias veces para ver los elementos individuales.
- 8.** Paso opcional: para ver \mathbf{v}_1 en forma rectangular oprima **[XEQ] R** y luego oprima **[R/S]** varias veces para ver los elementos individuales.
- 9.** Si Ud. sumó, restó o calculó el producto vectorial, \mathbf{v}_1 fue reemplazado por el resultado. \mathbf{v}_2 no presenta alteración. Para continuar con los cálculos basados en el resultado, recuerde que debe oprimir **[XEQ] E** antes de ingresar el nuevo vector.
- 10.** Siga con el paso 2 para continuar los cálculos de vector.

Variables utilizadas:

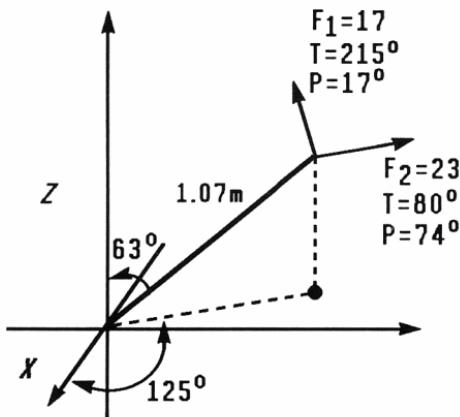
X, Y, Z	Componentes rectangulares de \mathbf{v}_1 .
U, V, W	Componentes rectangulares de \mathbf{v}_2 .
R, T, P	Radio, ángulo en el plano $x-y$ (θ) y ángulo desde el eje Z a \mathbf{v}_1 (Φ).
D	Producto escalar.
G	Angulo entre vectores (γ).

Ejemplo 1. Una antena de microondas debe de apuntar hacia un transmisor ubicado 15,7 kilómetros al norte, 7,3 kilómetros al este y 0,75 kilómetros más abajo. Utilice la capacidad de conversión rectangular a polar para hallar la distancia total y la dirección del transmisor.



Teclas:	Pantalla:	Descripción:
XEQ R	X? valor	Comienza la rutina de ingreso/presentación rectangular.
7.3 R/S	Y? valor	Iguala X a 7,3.
15.7 R/S	Z? valor	Iguala Y a 15,7.
.76 [+/-] R/S	R = 17,3308	Iguala Z a -0,76 y calcula R, el radio.
R/S	T = 65,0631	Calcula T, el ángulo en el plano x/y.
R/S	P = 92,5134	Calcula P, el ángulo entre el vector y el eje de z.

Ejemplo 2. ¿Cuál es el momento en el punto de origen de la palanca ilustrada a continuación? ¿Cuál es el componente de fuerza a lo largo de la palanca? ¿Cuál es el ángulo que se encuentra entre el resultante de los vectores de fuerza y la palanca?



Primero sume los vectores de fuerza.

Tecclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] P	R? valor	Inicia la rutina de ingreso polar.
17 [R/S]	T? valor	Iguala el radio a 17.
215 [R/S]	P? valor	Iguala T a 215.
17 [R/S]	R?17,0000	Iguala P a 17.
[XEQ] E	R?17,0000	Ingresa el vector copiándolo en \mathbf{v}_2 .
23 [R/S]	T?-145,0000	Iguala el radio de \mathbf{v}_1 a 23.
80 [R/S]	P?17,0000	Iguala T a 80.
74 [R/S]	R?23,0000	Iguala P a 74.
[XEQ] A	R?29,4741	Suma los vectores y exhibe el R resultante.
[R/S]	T?90,7032	Exhibe el T del vector resultante.

R/S	P?39,9445	Exhibe el P del vector resultante.
XEQ E	R?29,4741	Ingresá el vector resultante.

Dado que el momento es igual al producto vectorial del vector de radio y el vector de fuerza ($\mathbf{r} \times \mathbf{F}$), ingrese el vector que representa la palanca y calcule el producto vectorial.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
1.07 R/S	T?90,7032	Iguala R a 1,07.
125 R/S	P?39,9445	Iguala T a 125.
63 R/S	R?1,0700	Iguala P a 63.
XEQ C	R?18,0209	Calcula el producto vectorial y exhibe el R del resultado.
R/S	T?55,3719	Exhibe el T del producto vectorial.
R/S	P?124,3412	Exhibe el P del producto vectorial.
XEQ R	X?8,4554	Exhibe la forma rectangular del producto vectorial.
R/S	Y?12,2439	
R/S	Z?-10,1660	

El producto escalar se puede utilizar para resolver el componente de la fuerza (aún en \mathbf{v}_2) a lo largo del eje de la palanca.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] P	R?18,0209	Inicia la rutina de ingreso polar.
1 [R/S]	T?55,3719	Define el radio como un vector de una unidad.
125 [R/S]	P?124,3412	Iguala T a 125.
63 [R/S]	R?1,0000	Iguala P a 63.
[XEQ] D	D=24,1882	Calcula el producto escalar.
[R/S]	G=34,8490	Calcula el ángulo que se encuentra entre el vector de fuerza resultante y la palanca.
[R/S]	R?1,0000	Regresa a la rutina de ingreso.

Soluciones de ecuaciones simultáneas—método de determinantes

Este programa resuelve ecuaciones lineales simultáneas en dos o tres incógnitas. El programa utiliza el método de Cramer, también conocido como método de determinantes.

Dado un sistema de tres ecuaciones lineales

$$AX + DY + GZ = J$$

$$BX + EY + HZ = K$$

$$CX + FY + IZ = L$$

las tres incógnitas X , Y y Z se pueden computar a partir de determinantes.

$$X = \frac{Det_x}{Det} \quad Y = \frac{Det_y}{Det} \quad Z = \frac{Det_z}{Det}$$

$$Det = \begin{bmatrix} A & D & G \\ B & E & H \\ C & F & I \end{bmatrix} \quad Det_x = \begin{bmatrix} J & D & G \\ K & E & H \\ L & F & I \end{bmatrix}$$

$$Det_y = \begin{bmatrix} A & J & G \\ B & K & H \\ C & L & I \end{bmatrix} \quad Det_z = \begin{bmatrix} A & D & J \\ B & E & K \\ C & F & L \end{bmatrix}$$

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

A01 LBL A	Punto de inicio para el ingreso de todos los valores conocidos.
A02 1.012	Valor de control de bucle: ejecuta un bucle de 1 a 12, con un incremento de uno.
A03 STO i	Almacena el valor de control en la variable de índice.
Bytes y suma de verificación: 012.5, 7878	
L01 LBL L	Inicia el bucle de ingreso.
L02 INPUT(i)	Solicita y almacena la variable que <i>i</i> señala.
L03 ISG i	Añade uno al valor de <i>i</i> .
L04 GTO L	Si <i>i</i> es menor que 13, el programa regresa a LBL L y obtiene el próximo valor.
L05 GTO A	Regresa a LBL A para verificar los valores.
Bytes y suma de verificación: 007.5, C1DE	
S01 LBL S	Punto de inicio para soluciones de ecuaciones simultáneas.
S02 9	Valor de índice de <i>I</i> para el direccionamiento indirecto.
S03 STO i	Almacena el valor de índice.

S04 XEQ E	Intercambia la columna de soluciones y la columna de coeficientes que contienen <i>I</i> .
S05 XEQ D	Calcula el determinante.
S06 STO Z	Almacena el determinante en <i>Z</i> .
S07 XEQ E	Restaura la forma original del determinante.
S08 6	Valor de índice para <i>F</i> para el direccionamiento indirecto.
S09 STO i	Almacena el valor de índice.
S10 XEQ E	Intercambia la columna de soluciones y la columna que contiene <i>F</i> .
S11 XEQ D	Calcula el determinante.
S12 STO Y	Almacena el determinante en <i>Y</i> .
S13 XEQ E	Restaura la forma original del determinante.
S14 3	Valor de índice de <i>C</i> para el direccionamiento indirecto.
S15 STO i	Almacena el valor de índice en la variable de índice.
S16 XEQ E	Intercambia la columna de soluciones y la columna que contiene <i>F</i> .
S17 XEQ D	Calcula el determinante.
S18 STO X	Almacena el determinante en <i>X</i> .
S19 XEQ E	Restaura la forma original del determinante.
S20 XEQ D	Calcula el determinante de coeficientes originales.
S21 STO÷ X	Efectúa la división entre el determinante original.
S22 STO÷ Y	
S23 STO÷ Z	
S24 RCL X	
S25 VIEW X	Recupera y exhibe los resultados de <i>X</i> , <i>Y</i> y <i>Z</i> .
S26 RCL Y	
S27 VIEW Y	
S28 RCL Z	
S29 VIEW Z	
S30 RTN	Regresa al programa que llamó a la rutina o a PRGM TOP.

Bytes y suma de verificación: 045.0, 3971

E01 LBL E	Esta rutina intercambia columnas para la regla de Cramer.
E02 RCL(i)	Obtiene el último elemento de la columna del determinante de coeficientes.
E03 RCL L	Obtiene el último elemento del vector de soluciones.
E04 STO(i)	Almacena el elemento de vector en el determinante.

E05	$x \leftrightarrow y$	Recupera el elemento de coeficiente.
E06	STO L	Almacena el elemento en el vector.
E07	DSE i	Fija el valor de índice para que apunte al elemento central de la columna del determinante.
E08	RCL(i)	Recupera el elemento central de la columna del determinante.
E09	RCL K	Obtiene el elemento central desde el vector.
E10	STO(i)	Almacena el elemento de vector en el determinante.
E11	$x \leftrightarrow y$	Recupera el elemento de coeficiente.
E12	STO K	Almacena el elemento de coeficiente en el vector.
E13	DSE i	Fija el valor de índice para que apunte al elemento superior en la columna del determinante.
E14	RCL(i)	Obtiene el elemento superior de la columna del determinante.
E15	RCL J	Recupera el elemento superior del vector.
E16	STO(i)	Almacena el elemento de vector en el determinante.
E17	$x \leftrightarrow y$	Recupera el elemento del determinante.
E18	STO J	Almacena el elemento del determinante en el vector.
E19	2	
E20	STO+ i	Restaura i al valor original que tenía al comenzar la rutina.
E21	RTN	Regresa al programa que llamó a la rutina o a PRGM TOP.

Bytes y suma de verificación: 031.5, 8420

D01	LBL D	Esta rutina calcula el determinante.
D02	RCL A	
D03	RCL \times E	
D04	RCL \times I	Calcula $A \times E \times I$.
D05	RCL D	
D06	RCL \times H	
D07	RCL \times C	
D08	+	Calcula $(A \times E \times I) + (D \times H \times C)$.
D09	RCL G	
D10	RCL \times F	
D11	RCL \times B	
D12	+	Calcula $(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B)$.
D13	RCL G	
D14	RCL \times E	

D15 RCL_x C
 D16 - $(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B) - (G \times E \times C)$.
 D17 RCL A
 D18 RCL_x F
 D19 RCL_x H
 D20 - $(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B) - (G \times E \times C) - (A \times F \times H)$.
 D21 RCL D
 D22 RCL_x B
 D23 RCL_x I
 D24 - $(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B) - (G \times E \times C) - (A \times F \times H) - (D \times B \times I)$.
 D25 RTN Regresa al programa que llamó a la rutina o a PRGM TOP.

Bytes y suma de verificación: 037.5, 152E.

Señaladores utilizados: Ninguno.

Memoria necesaria: 262 bytes: 134 para el programa, 128 para variables.

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **C**.
2. Oprima **XEQ** A para ingresar los coeficientes (o sea de A a L) de ecuaciones lineales.
3. Ingrese el coeficiente (de A a L) ante cada solicitud y oprima **R/S**.
4. Paso opcional: para calcular el determinante de un sistema 3×3 , **XEQ** D.
5. Calcule la solución del sistema de ecuaciones oprimiendo **XEQ** S.
6. Vea el valor de X y oprima **R/S** para ver el valor de Y .
7. Oprima **R/S** para ver el valor de Z .
8. Para iniciar otro caso regrese al paso 2.

Variables utilizadas:

De A a I	Coeficientes de ecuaciones.
De J a L	Lado derecho de las ecuaciones.
De X a Z	Incógnitas.
i	Valor de control de bucle (variable de índice).

Comentarios: Este programa se aplica a un sistema de dos o tres ecuaciones (o sea una matriz de $n \leq 3$).

Para las soluciones 2×2 utilice cero para los coeficientes C, F, G, H y L . Utilice 1 para el coeficiente I . Para las matrices que no son cuadradas, utilice cero para los coeficientes que "faltan".

No todos los sistemas de ecuaciones tienen soluciones. En caso de no tenerla, producirá un mensaje de error DIVIDE BY 0 en la línea S21.

Ejemplo 1. Para el sistema presentado a continuación, calcule el determinante y la solución del sistema. Luego sustituya los valores nuevamente en la primera ecuación para verificar que el lado izquierdo de la ecuación sea igual al lado derecho (1).

$$23X + 15Y + 17Z = 1$$

$$8X + 11Y - 6Z = 1$$

$$4X + 15Y + 12Z = 1$$

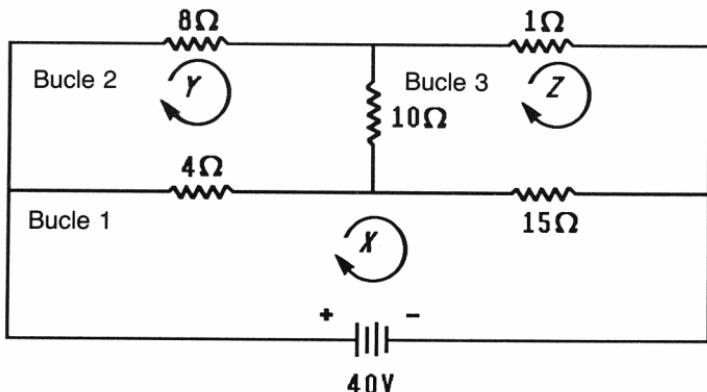
Teclas:	Pantalla:	Descripción:
XEQ A	A? valor	Comienza la rutina de ingreso.
23 R/S	B? valor	Iguala el primer coeficiente, A , a 23.
8 R/S	C? valor	Iguala B a 8.
4 R/S	D? valor	Igual C a 4.
15 R/S	E? valor	Iguala D a 15.
:	:	Continúa el ingreso de todos los valores (de E a L).
1 R/S	A?23,0000	Regresa al primer coeficiente ingresado.
XEQ D	4,598,0000	Calcula el determinante.

XEQ S	$X = 0,0043$	Resuelve el sistema de ecuaciones y exhibe X.
R/S	$Y = 0,0787$	Exhibe Y.
R/S	$Z = -0,0165$	Exhibe Z.

Verifique ahora el resultado:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
23 RCL x X	0,1000	Multiplica X por 23.
15 RCL x Y	1,1809	Multiplica Y por 15.
+	1,2810	Suma los dos últimos resultados.
17 RCL x Z	-0,2810	Multiplica Z por 17.
+	1,0000	Completa el lado izquierdo de la ecuación. Dado que el lado izquierdo y el lado derecho son iguales a uno (con 11 dígitos significativos), la solución es correcta.

Ejemplo 2. Halle la solución para las corrientes en bucle del circuito ilustrado a continuación:



Escriba primero las ecuaciones correspondientes a las caídas de tensión alrededor de cada bucle.

Para el bucle 1: $4X - 4Y + 15X - 15Z - 40 = 0$

Para el bucle 2: $4Y - 4X + 8Y + 10Y - 10Z = 0$

Para el bucle 3: $10Z - 10Y + Z + 15Z - 15X = 0$

La combinación de términos similares dentro de cada ecuación produce este resultado:

$$19X - 4Y - 15Z = 40$$

$$-4X + 22Y - 10Z = 0$$

$$-15X - 10Y + 26Z = 0$$

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] A	A? valor	Comienza la rutina de ingreso.
19 [R/S]	B? valor	Iguala el primer coeficiente, A , a 19.
4 [+/-] [R/S]	C? valor	Iguala B a -4 .
15 [+/-] [R/S]	D? valor	Iguala C a -15 .
:		Continúa el ingreso desde D a L .
0 [R/S]	A?19,0000	Ingresa L y regresa al primer coeficiente ingresado.
[XEQ] S	X = 7,8601	Resuelve el sistema de ecuaciones y exhibe X.
[R/S]	Y = 4,2298	Exhibe Y.
[R/S]	Z = 6,1615	Exhibe Z.

Soluciones de ecuaciones simultáneas— Método de inversión de matrices

Este programa resuelve ecuaciones lineales simultáneas en dos o tres incógnitas. Esto lo hace por medio de la inversión y multiplicación de matrices.

Un sistema de tres ecuaciones lineales

$$AX + DY + GZ = J$$

$$BX + EY + HZ = K$$

$$CX + FY + IZ = L$$

se puede representar por medio de la ecuación matricial siguiente:

$$\begin{bmatrix} A & D & G \\ B & E & H \\ C & F & I \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} J \\ K \\ L \end{bmatrix}$$

La ecuación matricial se puede resolver para X, Y y Z multiplicando la matriz de resultados por el inverso de la matriz de coeficientes.

$$\begin{bmatrix} A' & D' & G' \\ B' & E' & H' \\ C' & F' & I' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} J \\ K \\ L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix}$$

Los detalles específicos relacionados con el proceso de inversión se presentan en los comentarios correspondientes a la rutina de inversión, I.

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

A01 LBL A	Punto de inicio para el ingreso de coeficientes.
A02 1.012	Valor de control de bucle: ejecuta un bucle de 1 a 12, con incremento de uno.
A03 STO i	Almacena el valor de control en la variable de índice.

Bytes y suma de verificación: 012.5, 7878

L01 LBL L	Inicia el bucle de ingreso.
L02 INPUT(i)	Solicita y almacena la variable señalada por <i>i</i> .
L03 ISG i	Añade uno al valor de <i>i</i> .
L04 GTO L	Si <i>i</i> es menor que 13, el programa regresa a LBL L y obtiene el próximo valor.
L05 GTO A	Regresa a LBL A para verificar los valores.

Bytes y suma de verificación: 007.5, C1DE

I01 LBL I	Esta rutina invierte una matriz 3×3 .
I02 XEQ D	Calcula el determinante y almacena el valor para el bucle de división, <i>J</i> .
I03 STO W	
I04 RCL A	
I05 RCL \times I	
I06 RCL C	
I07 RCL \times G	
I08 -	
I09 STO X	Calcula $E' \times$ determinante = $AI - CG$.
I10 RCL C	
I11 RCL \times D	
I12 RCL A	
I13 RCL \times F	
I14 -	
I15 STO Y	Calcula $F' \times$ determinante = $CD - AF$.
I16 RCL B	
I17 RCL \times G	
I18 RCL A	
I19 RCL \times H	
I20 -	
I21 STO Z	Calcula $H' \times$ determinante = $BG - AH$.
I22 RCL A	

I23	RCL \times	E	
I24	RCL	B	
I25	RCL \times	D	
I26	-		
I27	STO	i	Calcula $I' \times$ determinante = $AE - BD.$
I28	RCL	E	
I29	RCL \times	I	
I30	RCL	F	
I31	RCL \times	H	
I32	-		
I33	STO	A	Calcula $A' \times$ determinante = $EI - FH.$
I34	RCL	C	
I35	RCL \times	H	
I36	RCL	B	
I37	RCL \times	I	
I38	-		Calcula $B' \times$ determinante = $CH - BI.$
I39	RCL	B	
I40	RCL \times	F	
I41	RCL	C	
I42	RCL \times	E	
I43	-		
I44	STO	C	Calcula $C' \times$ determinante = $BF - CE.$
I45	R \downarrow		
I46	STO	B	Almacena $B'.$
I47	RCL	F	
I48	RCL \times	G	
I49	RCL	D	
I50	RCL \times	I	
I51	-		Calcula $D' \times$ determinante = $FG - DI.$
I52	RCL	D	
I53	RCL \times	H	
I54	RCL	E	
I55	RCL \times	G	
I56	-		
I57	STO	G	Calcula $G' \times$ determinante = $DE - EG.$
I58	R \downarrow		
I59	STO	D	Almacena $D'.$
I60	RCL	i	
I61	STO	I	Almacena $I'.$
I62	RCL	X	
I63	STO	E	Almacena $E'.$

I64 RCL Y	
I65 STO F	Almacena F'.
I66 RCL Z	
I67 STO H	Almacena H'.
I68 9	
I69 STO i	Fija el valor de índice para que apunte hacia el último elemento de la matriz.
I70 RCL W	Recupera el valor del determinante.
Bytes y suma de verificación: 105.0, E5C1	
J01 LBL J	Esta rutina completa el inverso dividiéndolo por el determinante.
J02 STO÷(i)	Divide el elemento.
J03 DSE i	Decrementa el valor del índice de manera que apunte hacia un valor más cercano a A.
J04 GTO J	Ejecuta un bucle para el próximo valor.
J05 RTN	Regresa al programa que llamó a la rutina o a PRGM TOP.
Bytes y suma de verificación: 007.5, A354	
M01 LBL M	Esta rutina multiplica una matriz de columna y una matriz 3×3 .
M02 7	Fija el valor del índice para que apunte hacia el último elemento de la primera fila.
M03 XEQ N	
M04 8	Fija el valor de índice para que apunte hacia el último elemento de la segunda fila.
M05 XEQ N	
M06 9	Fija el valor de índice para que apunte hacia el último elemento de la tercera fila.
Bytes y suma de verificación: 009.0, 0A85	
N01 LBL N	Esta rutina calcula el producto del vector de columna y de la fila hacia la cual apunta el valor de índice.
N02 STO i	Almacena el valor de índice en i .
N03 RCL J	Recupera J desde la matriz de columna.
N04 RCL K	Recupera K desde la matriz de columna.
N05 RCL L	Recupera L desde la matriz de columna.
N06 RCL×(i)	Efectúa la multiplicación por el último elemento de la fila.
N07 XEQ P	Efectúa la multiplicación por el segundo elemento de la fila y ejecuta la suma.

N08 XEQ P	Efectúa la multiplicación por el tercer elemento de la fila y ejecuta la suma.
N09 23	Fija el valor de índice para que exhiba X, Y o Z basándose en la fila de ingreso.
N10 STO+ i	
N11 R+	Recupera el resultado.
N12 STO(i)	Almacena el resultado.
N13 VIEW(i)	Exhibe el resultado.
N14 RTN	Regresa al programa que llamó a la rutina o a PRGM TOP.

Bytes y suma de verificación: 021.0, BBBF

P01 LBL P	Esta rutina multiplica y suma valores en una fila.
P02 x<>y	Obtiene el próximo valor de columna.
P03 DSE i	Fija el valor de índice para que apunte hacia el próximo valor de fila.
P04 DSE i	
P05 DSE i	
P06 RCLx(i)	Multiplica el valor de columna por el valor de fila.
P07 +	Añade el producto a la suma previa.
P08 RTN	Regresa al programa que llamó a la rutina.

Bytes y suma de verificación: 012.0, 520E

D01 LBL D	Esta rutina calcula el determinante.
D02 RCL A	
D03 RCLx E	
D04 RCLx I	Calcula $A \times E \times I$.
D05 RCL D	
D06 RCLx H	
D07 RCLx C	
D08 +	Calcula $(A \times E \times I) + (D \times H \times C)$.
D09 RCL G	
D10 RCLx F	
D11 RCLx B	
D12 +	Calcula $(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B)$.
D13 RCL G	
D14 RCLx E	
D15 RCLx C	
D16 -	$(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B) - (G \times E \times C)$.

D17 RCL A
 D18 RCL \times F
 D19 RCL \times H
 D20 - $(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B) - (G \times E \times C) - (A \times F \times H)$.
 D21 RCL D
 D22 RCL \times B
 D23 RCL \times I
 D24 - $(A \times E \times I) + (D \times H \times C) + (G \times F \times B) - (G \times E \times C) - (A \times F \times H) - (D \times B \times I)$.
 D25 RTN Regresa al programa que llamó a la rutina o a PRGM TOP.

Bytes y suma de verificación: 037,5, 152E

Señaladores utilizados: Ninguno.

Memoria necesaria: 348 bytes: 212 para el programa, 136 para las variables.

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **C**.
2. Oprima **XEQ** A para ingresar los coeficientes de la matriz y del vector de columna.
3. Ingrese el coeficiente o valor de vector (de A a L) ante cada pedido y oprima **R/S**.
4. Paso opcional: oprima **XEQ** D para calcular el determinante del sistema 3×3 .
5. Oprima **XEQ** I para calcular el inverso de la matriz 3×3 .
6. Paso opcional: oprima **XEQ** A y oprima **R/S** varias veces para ver los valores de la matriz invertida.
7. Oprima **XEQ** M para multiplicar la matriz invertida por el vector de columna y para ver el valor de X. Oprima **R/S** para ver el valor de Y, luego oprima **R/S** nuevamente para ver el valor de Z.
8. Para iniciar otro caso regrese al paso 2.

Variables utilizadas:

De A a I	Coeficientes de la matriz.
De J a L	Valores del vector de columna.
W	Variable provisoria utilizada para almacenar el determinante.
De X a Z	Valores del vector de salida; también utilizados en forma provisoria.
i	Valor de control de bucle (variable de índice); utilizado también en forma provisoria.

Comentarios: En las soluciones de matrices 2×2 utilice cero para los coeficientes C, F, H, G y L . Utilice 1 para el coeficiente I .

No todos los sistemas de ecuaciones tienen soluciones.

Observe que las rutinas A, L y D son comunes para este programa y para el programa de "Soluciones de ecuaciones simultáneas—Método de determinantes".

Ejemplo. En el sistema presentado a continuación, calcule el inverso y la solución del sistema. Verifique la matriz inversa. Invierta nuevamente la matriz y verifique el resultado para asegurarse que sea presentada la matriz original.

$$23X + 15Y + 17Z = 31$$

$$8X + 11Y - 6Z = 17$$

$$4X + 15Y + 12Z = 14$$

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] A	A? valor	Comienza la rutina de ingreso.
23 [R/S]	B? valor	Iguala el primer coeficiente, A , a 23.
8 [R/S]	C? valor	Iguala B a 8.
4 [R/S]	D? valor	Igual C a 4.
15 [R/S]	E? valor	Iguala D a 15.
:	:	Continúa el ingreso desde D a L .

14 [R/S]	A?23 ,0000	Presenta el primer coeficiente ingresado.
[XEQ] I	4 ,598 ,0000	Calcula el inverso y exhibe el determinante.
[XEQ] M	X = 0 ,9306	Ejecuta la multiplicación por el vector de columna para calcular X.
[R/S]	Y = 0 ,7943	Calcula y exhibe Y.
[R/S]	Z = -0 ,1346	Calcula y exhibe Z.
[XEQ] A	A?0 ,0483	Inicia la verificación de la matriz invertida.
[R/S]	B? = 0 ,0261	Exhibe el próximo valor.
[R/S]	C?0 ,0165	Exhibe el próximo valor.
[R/S]	D?0 ,0163	Exhibe el próximo valor.
[R/S]	E?0 ,0452	Exhibe el próximo valor.
[R/S]	F? -0 ,0620	Exhibe el próximo valor.
[R/S]	G? -0 ,0602	Exhibe el próximo valor.
[R/S]	H?0 ,0596	Exhibe el próximo valor.
[R/S]	I?0 ,0289	Exhibe el próximo valor.
[XEQ] I	0 ,0002	Invierte el inverso para producir la matriz original.
[XEQ] A	A?23 ,0000	Inicia la verificación de la matriz invertida invertida.
[R/S]	B?8 ,0000	Exhibe el próximo valor,...
:	:	...y así sucesivamente.

Ecuación cuadrática

Este programa emplea la fórmula cuadrática para hallar la solución correspondiente a las raíces reales y complejas de un polinomio de segundo grado.

Un polinomio de segundo grado

$$ax^2 + bx + c = 0$$

se puede resolver utilizando la fórmula cuadrática

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a},$$

donde $b^2 - 4ac$ es el discriminante. En el caso de las raíces complejas (donde el discriminante es negativo), la parte real es

$$R = \frac{-b}{2a},$$

mientras que la parte imaginaria es

$$I = \pm \frac{i \sqrt{|b^2 - 4ac|}}{2a}.$$

En el caso de las raíces reales, el programa calcula siempre primero la raíz de mayor valor absoluto. Esto lo hace para reducir al mínimo los errores que se pueden introducir si la raíz cuadrada del determinante es casi igual a b . Una vez hallada la primera raíz, x_1 , la segunda raíz, x_2 , se calcula utilizando la relación

$$x_2 = \frac{c}{ax_1}.$$

Los errores numéricos, como el que este programa evita, son comunes en el software de computación. Cualquier computador que emplee un número finito de dígitos para el cálculo presentará errores numéricos a no ser que se tomen precauciones en la selección e implementación del método de solución. Los resultados inexactos presentados por el computador se pueden evitar a menudo con un diseño cuidadoso del software. El ejemplo 4 ilustra el problema numérico evitado en este programa de fórmula cuadrática.

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

Q01	LBL Q	Define el inicio de la rutina de la ecuación cuadrática.
Q02	INPUT A	Solicita y almacena el valor de A.
Q03	x=0?	Si A es cero, el programa retrocede y solicita A otra vez.
Q04	GTO Q	
Q05	INPUT B	Solicita y almacena el valor de B.
Q06	INPUT C	Solicita y almacena el valor de C.
Q07	x=0?	Si C es cero, el programa retrocede y solicita nuevamente el ingreso de todos los datos.
Q08	GTO Q	
Q09	RCL B	Recupera B.
Q10	+/-	-B.
Q11	CF 0	Borra el señalador 0. (El programa supone que (-B) es positivo.)
Q12	x<0?	¿Es (-B) negativo?
Q13	SF 0	En caso afirmativo fija el señalador 0.
Q14	RCL B	
Q15	x²	Calcula B^2 .
Q16	4	
Q17	RCL× A	
Q18	RCL× C	
Q19	-	Calcula $B^2 - 4AC$.
Q20	x<0?	Efectúa una prueba para ver si las raíces son imaginarias.
Q21	GTO I	En caso afirmativo, el programa se bifurca hacia una rutina de proceso de números imaginarios.
Q22	SQRT	$\sqrt{B^2 - 4AC}$.
Q23	FS? 0	Efectúa una prueba para ver si (-B) es negativo.
Q24	+/-	Selecciona la raíz del mayor valor absoluto.
Q25	+	$-B - \sqrt{B^2 - 4AC}$ o $-B + \sqrt{B^2 - 4AC}$.
Q26	2	
Q27	÷	
Q28	RCL÷ A	Calcula X del mayor valor absoluto.
Q29	STO X	Almacena el valor de X del mayor valor absoluto.

Q30	VIEW X	Exhibe X.
Q31	RCL C	Calcula el segundo valor de X.
Q32	RCL÷ A	
Q33	RCL÷ X	Calcula $X = C \div AX$.
Q34	STO X	Almacena el segundo valor de X.
Q35	VIEW X	Exhibe X.
Q36	GTO Q	Regresa para iniciar otro caso.
Bytes y suma de verificación: 054.0, A04D		
I01	LBL I	Define el comienzo de la rutina de computación imaginaria.
I02	ABS	
I03	SQRT	
I04	2	
I05	RCL× A	
I06	÷	Calcula el valor absoluto de $\sqrt{(B^2 - 4AC)} \div 2A$.
I07	STO I	Almacena la parte imaginaria.
I08	RCL B	
I09	+/-	
I10	LAST×	Recupera $2A$.
I11	÷	
I12	STO R	Almacena la parte real en R.
I13	RCL I	Recupera la parte imaginaria de X.
I14	RCL R	Recupera la parte real de X.
I15	VIEW R	Exhibe la parte real.
I16	VIEW I	Exhibe la parte imaginaria.
I17	GTO Q	Regresa para obtener otro caso.
Bytes y suma de verificación: 025.5, DA3B		

Señaladores utilizados: El señalador 0 se utiliza para recordar el signo de $(-B)$. Si $(-B)$ es negativo, entonces se fija el señalador 0. El señalador 0 se prueba más tarde en el programa para asegurarse que la primera raíz real calculada sea la de mayor valor absoluto. Si $(-B)$ es negativo (el señalador 0 se encuentra fijo), la rutina sustrae de $(-B)$ la raíz cuadrada del discriminante. Si $(-B)$ es positivo (el señalador 0 está quitado), la rutina añade el valor de la raíz cuadrada.

Memoria necesaria: 127.5 bytes: 79,5 para el programa, 48 para las variables.

Comentarios: Sería fácil expandir este programa para que calcule ecuaciones cúbicas. Dado que una ecuación cúbica siempre tiene por lo menos una raíz real, se podría usar la función SOLVE para hallar la raíz. La división sintética podría entonces reducir la ecuación cúbica a cuadrática, la cual sería resuelta por este programa.

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **C**.
2. Oprima **XEQ Q** para iniciar la rutina de la ecuación cuadrática.
3. Ingrese A y oprima **R/S**.
4. Ingrese B y oprima **R/S**.
5. Ingrese C y oprima **R/S**.
6. Especifique el primer valor de X , si las raíces son reales, o vea la parte real, R , si las raíces son imaginarias.
7. Oprima **R/S** para ver el segundo valor de X , o para ver la parte imaginaria, I , si las raíces son imaginarias.
8. Para obtener un nuevo caso, oprima **R/S** y retroceda hasta el paso 3.

Variables utilizadas:

- A Coeficiente de x^2 .
 B Coeficiente de x .
 C Constante.
 X El primero o segundo valor real de x .
 R La porción real de la raíz compleja.
 I La parte positiva e imaginaria de la raíz compleja.

Ejemplo 1. Halle las raíces de $3x^2 + 5x - 3 = 0$.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] Q	A? valor	Inicia el programa de la ecuación cuadrática.
3 [R/S]	B? valor	Almacena 3 en A.
5 [R/S]	C? valor	Almacena 5 en B.
3 [+/-] [R/S]	X = -2,1350	Almacena -3 en C y calcula el primer valor de X.
[R/S]	X = 0,4684	Calcula el segundo valor de X.

Ejemplo 2. Halle las raíces de $3x^2 + 5x + 3 = 0$. Observe que la única diferencia que existe entre este problema y el ejemplo 1 es el signo de C. Si Ud. ya ha ejecutado el ejemplo 1, todo lo que deberá hacer es cambiar el signo de C:

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[R/S]	A?3,0000	Reanuda el programa.
[R/S]	B?5,0000	Conserva A.
[R/S]	C?-3,0000	Conserva B.
[+/-] [R/S]	R = -0,8333	Cambia el signo de C y calcula la parte real de la raíz compleja.
[R/S]	I = 0,5528	Calcula el valor positivo de la raíz imaginaria.

Ejemplo 3. Supongamos que Ud. arroja una pelota directamente hacia arriba a una velocidad de 20 metros por segundo desde una altura de 2 metros. Sin considerar la resistencia del aire, ¿en qué momento tocará la pelota el suelo? La aceleración de la gravedad es 9,81 metros por segundo².

Según la teoría newtoniana, este problema se puede expresar como un polinomio de segundo grado, donde T representa el tiempo en segundos.

$$f(T) = (-9.81 \div 2)T^2 + 20T + 2$$

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] Q	A? valor	Inicia el programa de la ecuación cuadrática.
9.81 [+/-] [ENTER] 2 [+]	B? valor	Almacena $(-9.81/2)$ en A.
[R/S]	C? valor	Almacena 20 en B.
2 [R/S]	X = 4,1751	Almacena 2 en C y calcula X (que en este caso también se denomina T).
[R/S]	x = -0,0977	Calcula la otra raíz.

Observe que, dado que un tiempo negativo no tiene significado en el contexto de este problema, el primer resultado, 4,1751 segundos, es la respuesta significativa.

Ejemplo 4. Halle las raíces del polinomio de segundo grado siguiente empleando el programa según aparece ilustrado. Luego cambie el sentido de la comparación en la línea Q12 para que la segunda raíz se compute primero y luego se comparan los resultados. Recuerde que debe restaurar la línea original o borrar el programa al terminar el ejemplo.

$$x^2 + (3 \times 10^6)x + 1 = 0$$

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] Q	A? valor	Inicia el programa.
1 [R/S]	B? valor	Almacena 1 en A.
3 [E] 6 [R/S]	C? valor	Almacena 3×10^6 en B.
1 [R/S]	X = -3,000,000,00	Almacena 1 en C y calcula la primera raíz.

R/S	$X = -3,3333E-7$	Calcula la segunda raíz.
■ PRGM	Q36 GTO Q	Cambia al ingreso de programa.
■ GTO • Q12	Q12 X <0?	Desplaza el puntero de programa a la línea Q12.
◀	Q11 CF 0	Borra la línea Q12.
■ TESTS { $x \geq 0$ } { >0 }	Q12 X >0?	Añade la prueba condicional $x > 0$?
C	$-3,3333E-7$	Cancela el ingreso de programa.
XEQ Q	A?1,0000	Inicia el programa.
R/S R/S		Saltea el ingreso de datos, dado que los valores ya están almacenados.
R/S	$X = 0,0000$	Calcula la primera raíz usando los datos ingresados previamente.
R/S	DIVIDE BY 0	Intenta calcular la segunda raíz.

Como puede observar, los resultados de un simple cambio en el orden del cálculo pueden ser bastante significativos.

Si Ud. vuelve a introducir los primeros valores calculados en la ecuación, verá que el lado izquierdo de la ecuación es cero para la raíz de menor valor absoluto (teóricamente, así debería ser) y 1 para la raíz de mayor valor absoluto. ¿Significa esto que el resultado de $-3.000.000,0000$ es incorrecto? La respuesta es no, pero con la siguiente limitación: Si Ud. incrementa o decremente este valor en uno en el dígito menos significativo, e introduce el resultado nuevamente en la ecuación original, verá que el lado izquierdo será 31 o -29. Así es que $-3.000.000,0000$, aunque no es exactamente correcto, es *el mejor resultado de 12 dígitos* posible que se puede generar.

Transformación de coordenadas

Este programa proporciona la posibilidad de trasladar y rotar coordenadas bidimensionales.

Las fórmulas siguientes se utilizan para convertir un punto P del par de coordenadas cartesianas (x, y) del sistema anterior en el par (u, v) del nuevo sistema trasladado y rotado.

$$u = (x - m) \cos\theta + (y - n) \sin\theta$$

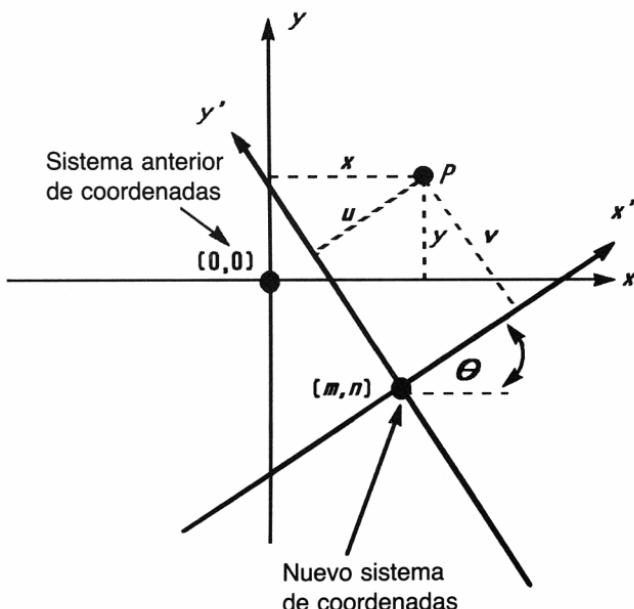
$$v = (y - n) \cos\theta - (x - m) \sin\theta$$

La transformación inversa se lleva a cabo con las fórmulas presentadas a continuación.

$$x = u \cos\theta - v \sin\theta + m$$

$$y = u \sin\theta + v \cos\theta + n$$

Las funciones complejas y de transformación polar/rectangular de la HP-32S efectúan estos cálculos en una manera directa.



Rotación bidimensional alrededor del eje

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

D01 LBL D	Esta rutina define el nuevo sistema de coordenadas.
D02 INPUT M	Solicita y almacena M , la coordenada x del nuevo origen.
D03 INPUT N	Solicita y almacena N , la coordenada y del nuevo origen.
D04 INPUT T	Solicita y almacena T , el ángulo θ .
D05 GTO D	Ejecuta un bucle para verificar los datos ingresados.

Bytes y suma de verificación: 007.5, 1CD9

N01 LBL N	Esta rutina efectúa la conversión del sistema anterior al nuevo.
N02 INPUT X	Solicita y almacena X , la coordenada x anterior.
N03 INPUT Y	Solicita y almacena Y , la coordenada y anterior.
N04 RCL X	Empuja Y hacia arriba y recupera X en el registro X .
N05 RCL N	Empuja X e Y hacia arriba y recupera N en el registro X .
N06 RCL M	Empuja N , X e Y hacia arriba y recupera M .
N07 CMPLX-	Calcula $(X-M)$ y $(Y-N)$.
N08 RCL T	Calcula $(X-M)$ y $(Y-N)$ hacia arriba y recupera T .
N09 +/-	Cambia el signo de T porque $\sin(-T)$ es igual a $-\sin(T)$.
N10 1	Fija el radio en 1 para el cálculo de $\cos(T)$ y $-\sin(T)$.
N11 θ,r→y,x	Calcula $\cos(T)$ y $-\sin(T)$ en los registros X e Y .
N12 CMPLXX	Calcula $(X-M) \cos(T) + (Y-N) \sin(T)$ y $(Y-N)\cos(T) - (X-M) \sin(T)$.
N13 STO U	Almacena la coordenada x en la variable U .
N14 x<>y	Intercambia las posiciones de las coordenadas.
N15 STO V	Almacena la coordenada y en la variable V .
N16 x<>y	Intercambia nuevamente las posiciones de las coordenadas.
N17 VIEW U	Interrumpe el programa para exhibir U .
N18 VIEW V	Interrumpe el programa para exhibir V .
N19 GTO N	Regresa para iniciar otro cálculo.

Bytes y suma de verificación: 028.5, 6078

001 LBL 0	Esta rutina efectúa la conversión del sistema nuevo al anterior.
002 INPUT U	Solicita y almacena U .
003 INPUT V	Solicita y almacena V .
004 RCL U	Empuja V hacia arriba y recupera U .
005 RCL T	Empuja U y V hacia arriba y recupera T .
006 1	Fija el radio en 1 para el cálculo de $\sin(T)$ y $\cos(T)$.
007 θ,r→y,x	Calcula $\cos(T)$ y $\sin(T)$.
008 CMPLXx	Calcula $U \cos(T) - V \sin(T)$ y $U \sin(T) + V \cos(T)$.
009 RCL N	Empuja los resultados previos hacia arriba y recupera N .
010 RCL M	Empuja los resultados hacia arriba y recupera M .
011 CMPLX+	Completa el cálculo añadiendo M y N a los resultados previos.
012 STO X	Almacena la coordenada x en la variable X .
013 x<>y	Intercambia la posición de las coordenadas.
014 STO Y	Almacena la coordenada y en la variable Y .
015 x<>y	Intercambia nuevamente las posiciones de las coordenadas.
016 VIEW X	Interrumpe el programa para exhibir X .
017 VIEW Y	Interrumpe el programa para exhibir Y .
018 GTO 0	Regresa para iniciar otro cálculo.

Bytes y suma de verificación: 027.0, 9AE6

Señaladores utilizados: Ninguno.

Memoria necesaria: 119 bytes: 63 para el programa, 56 para las variables.

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas del programa; al terminar oprima **[C]**.
2. Oprima **[XEQ] D** para iniciar la secuencia de pedido que define la transformación de las coordenadas.
3. Ingrese la coordenada x del origen del nuevo sistema M y oprima **[R/S]**.
4. Ingrese la coordenada y del origen del nuevo sistema N y oprima **[R/S]**.

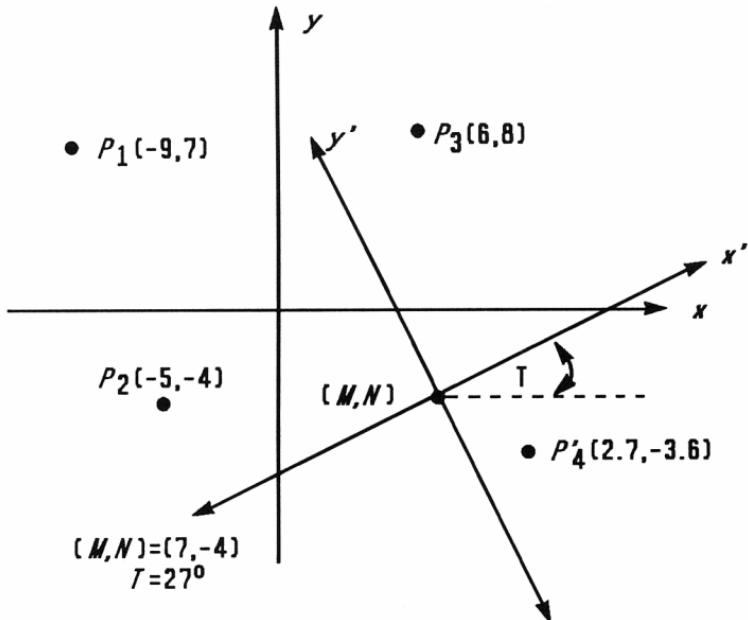
5. Ingrese el ángulo de rotación T y oprima **[R/S]**.
6. Para efectuar la traslación del sistema anterior al nuevo, continúe con la instrucción del paso 7. Para trasladar desde el nuevo sistema al anterior, continúe con el paso 12.
7. Oprima **[XEQ] N** para comenzar la rutina de traslación del sistema anterior al nuevo.
8. Ingrese X y oprima **[R/S]**.
9. Ingrese Y , oprima **[R/S]** y observe la coordenada x , U , en el nuevo sistema.
10. Oprima **[R/S]** y observe la coordenada y , V , en el nuevo sistema.
11. Para efectuar otra transformación del sistema anterior al nuevo, oprima **[R/S]** y diríjase al paso 8. Para efectuar una transformación del sistema nuevo al anterior, continúe con el paso 12.
12. Oprima **[XEQ] 0** para iniciar la rutina de transformación del sistema nuevo al anterior.
13. Ingrese U (la coordenada x del nuevo sistema) y oprima **[R/S]**.
14. Ingrese V (la coordenada y del nuevo sistema) y oprima **[R/S]** para ver X .
15. Oprima **[R/S]** para ver Y .
16. Para efectuar otra transformación del sistema nuevo al anterior, oprima **[R/S]** y diríjase al paso 13. Para efectuar una transformación del sistema anterior al nuevo, vaya al paso 7.

Variables utilizadas:

- M La coordenada x del origen del nuevo sistema.
- N La coordenada y del origen del nuevo sistema.
- T El ángulo de rotación, θ , entre el sistema anterior y el nuevo.
- X La coordenada x de un punto del sistema anterior.
- Y La coordenada y de un punto del sistema anterior.
- U La coordenada x de un punto del nuevo sistema.
- V La coordenada y de un punto del nuevo sistema.

Comentarios: En el caso de la traslación sin rotación, ingrese cero para T . En el caso de la rotación únicamente, ingrese cero para M y N .

Ejemplo: En los sistemas de coordenadas que aparecen a continuación, convierta los puntos P_1 , P_2 y P_3 , que se encuentran actualmente en el sistema (X, Y) , en puntos del sistema $(X'Y')$. Convíerta el punto P'_4 , el cual se encuentra en el sistema $(X'Y')$, al sistema (X, Y) .



Teclas:

MODES {DG}

Pantalla:

$[M, N] = [7, -4]$
 $T = 27^\circ$

Descripción:

Fija el modo Grados, ya que T se expresa en grados.

XEQ D

$M? valor$

Inicia la rutina que define la transformación.

7 R/S

$N? valor$

Almacena 7 en M .

4 +/- R/S

$T? valor$

Almacena -4 en N .

27 R/S

$M? valor$

Almacena 27 en T .

[XEQ] N	X? valor	Inicia la rutina de conversión de anterior a nuevo.
9 [+/-] [R/S]	Y? valor	Almacena -9 en X.
7 [R/S]	$U = -9,2622$	Almacena 7 en Y y calcula U.
[R/S]	$V = 17,0649$	Calcula V.
[R/S]	X? -9,0000	Reanuda la rutina de anterior a nuevo para el próximo problema.
5 [+/-] [R/S]	Y? 7,0000	Almacena -5 en X.
4 [+/-] [R/S]	$U = -10,6921$	Almacena -4 en Y.
[R/S]	$V = 5,4479$	Calcula V.
[R/S]	X? -5,0000	Reanuda la rutina de anterior a nuevo para el próximo problema.
6 [R/S]	Y? -4,0000	Almacena 6 en X.
8 [R/S]	$U = 4,5569$	Almacena 8 en Y y calcula U.
[R/S]	$V = 11,1461$	Calcula V.
[XEQ] O	U? 4,5569	Inicia la rutina de conversión de anterior a nuevo.
2.7 [R/S]	V? 11,1461	Almacena 2,7 en U.
3.6 [+/-] [R/S]	$X = 11,0401$	Almacena $-3,6$ en V y calcula X.
[R/S]	$Y = -5,9818$	Calcula Y.

13

Programas de estadísticas

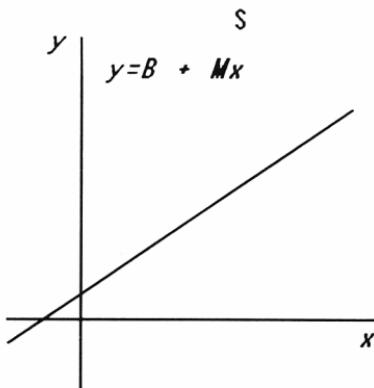
El uso de la memoria y la suma de verificación para cada rótulo de programa se puede verificar empleando el catálogo de programas (página 85).

Ajuste de curva

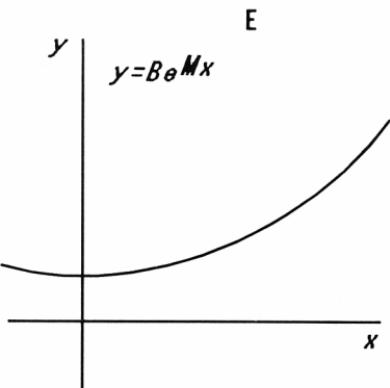
Este programa se puede utilizar para ajustar cuatro diferentes modelos de ecuaciones a sus datos. Estos modelos son la línea recta, la curva logarítmica, la curva exponencial y la curva potencial. Este programa acepta dos o más pares de datos (x, y) y luego calcula el coeficiente de correlación, r , y los dos coeficientes de regresión, m y b . El programa incluye una rutina para calcular los estimados \hat{x} e \hat{y} . (Para ver las definiciones de estos valores consulte la sección "Regresión Lineal" en el capítulo 11.)

Más adelante le presentamos ejemplos de las curvas y de las ecuaciones relevantes. Las funciones de regresión internas de la HP-32S se utilizan para calcular los coeficientes de regresión.

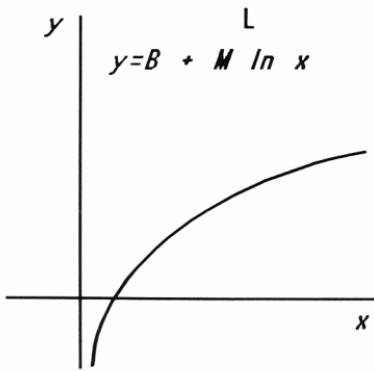
Ajuste de línea recta



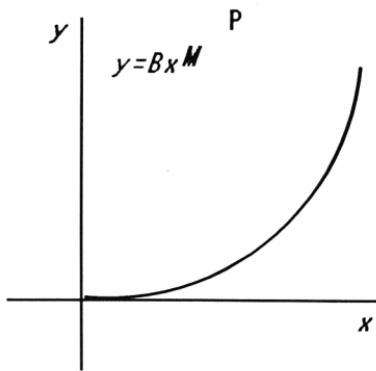
Ajuste de curva exponencial



Ajuste de curva logarítmica



Ajuste de curva potencial



Para ajustar los datos a las curvas logarítmicas, los valores de x deben ser positivos. Para ajustarlos a las curvas exponenciales, los valores de y deben ser positivos. Para ajustar los datos a las curvas potenciales, tanto x como y deben ser positivos. Si se ingresa un número negativo en estos casos, ocurrirá un error LOG(NEG).

Los valores de gran magnitud pero de diferencias relativamente pequeñas pueden ocasionar problemas de precisión, al igual que los valores de magnitudes muy diferentes. Consulte la sección "Limitaciones en la precisión de la información" en el capítulo 11.

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

S01 LBL S	Esta rutina especifica el estado correspondiente al modelo de línea recta.
S02 1	Ingresa el valor de índice para almacenamiento posterior en <i>i</i> (para el direccionamiento indirecto).
S03 CF 0	Quita el señalador 0, el cual es el indicador para $\ln X$.
S04 CF 1	Quita el señalador 1, el cual es el indicador para $\ln Y$.
S05 GTO Z	Se bifurca hacia el punto de ingreso común Z. Bytes y suma de verificación: 007.5, 17CA
L01 LBL L	Esta rutina especifica el estado correspondiente al modelo logarítmico.
L02 2	Ingresa el valor de índice para almacenamiento posterior en <i>i</i> (para el direccionamiento indirecto).
L03 SF 0	Fija el señalador 0, el cual es el indicador para $\ln X$.
L04 CF 1	Quita el señalador 1, el cual es el indicador para $\ln Y$.
L05 GTO Z	Se bifurca hacia el punto de ingreso común Z. Bytes y suma de verificación: 007.5, 6047
E01 LBL E	Esta rutina especifica el estado correspondiente al modelo exponencial.
E02 3	Ingresa el valor de índice para almacenamiento posterior en <i>i</i> (para el direccionamiento indirecto).
E03 CF 0	Quita el señalador 0, el cual es el indicador para $\ln X$.
E04 SF 1	Fija el señalador 1, el cual es el indicador de $\ln Y$.
E05 GTO Z	Se bifurca hacia el punto de ingreso común Z. Bytes y suma de verificación: 007.5, C0F1
P01 LBL P	Esta rutina especifica el estado correspondiente al modelo potencial.
P02 4	Ingresa el valor de índice para almacenamiento posterior en <i>i</i> (para el direccionamiento indirecto).
P03 SF 0	Fija el señalador 0, el cual es el indicador para $\ln X$.
P04 SF 1	Fija el señalador 1, el cual es el indicador de $\ln Y$.
	Bytes y suma de verificación: 006.0, A26B

Z01 LBL Z	Define el punto de ingreso común para todos los modelos.
Z02 CLΣ	Borra los registros estadísticos.
Z03 STO i	Almacena el valor de índice en <i>i</i> para el direccionamiento indirecto.
Z04 0	Fija el contador del bucle en cero para el primer ingreso.
Bytes y suma de verificación: 006.0, CC1B	
W01 LBL W	Define el comienzo del bucle de ingreso.
W02 1	Incrementa el valor el contador del bucle en uno a fin de solicitar el ingreso.
W03 +	
W04 STO X	Almacena el contador del bucle en <i>X</i> para que aparezca con el pedido para <i>X</i> .
W05 INPUT X	Exhibe el contador con el pedido y almacena el ingreso <i>X</i> .
W06 FS? 0	Si el señalador 0 se encuentra fijo...
W07 LN	...toma el logaritmo natural del valor ingresado.
W08 STO B	Almacena dicho valor para la rutina de corrección.
W09 INPUT Y	Solicita y almacena <i>Y</i> .
W10 FS? 1	Si el señalador 1 está fijo...
W11 LN	...toma el logaritmo natural del valor ingresado.
W12 STO R	
W13 RCL B	
W14 Σ+	Acumula <i>B</i> y <i>R</i> como el par de datos <i>x,y</i> en los registros estadísticos.
W15 GTO W	Efectúa un bucle para obtener otro par <i>X, Y</i> .
Bytes y suma de verificación: 022.5, 1A43	
U01 LBL U	Define el comienzo de la rutina "anular lo ingresado".
U02 RCL R	Recupera el par de datos más reciente.
U03 RCL B	
U04 Σ-	Borra dicho par de la acumulación estadística.
U05 GTO W	Ejecuta un bucle para obtener otro par <i>X, Y</i> .
Bytes y suma de verificación: 007.5, 5D02	

R01 LBL R	Define el comienzo de la rutina de salida.
R02 r	Calcula el coeficiente de correlación.
R03 STO R	Lo almacena en R .
R04 VIEW R	Exhibe el coeficiente de correlación.
R05 b	Calcula el coeficiente b .
R06 FS? 1	Si el señalador 1 está fijo, toma el antilogaritmo natural de b .
R07 e ^x	
R08 STO B	Almacena b en B .
R09 VIEW B	Exhibe el valor.
R10 m	Calcula el coeficiente m .
R11 STO M	Almacena m en M .
R12 VIEW M	Exhibe el valor.
Bytes y suma de verificación: 018.0, 7492	
Y01 LBL Y	Define el comienzo del bucle de estimación (proyección).
Y02 INPUT X	Exhibe, solicita y almacena el valor x en X si éste ha cambiado.
Y03 XEQ(i)	Llama la subrutina para calcular \hat{y} .
Y04 STO Y	Almacena el valor de \hat{y} en Y .
Y05 INPUT Y	Exhibe, solicita y almacena el valor de y en Y si éste ha cambiado.
Y06 6	
Y07 STO+ i	Ajusta el valor de índice para dirigirse a la subrutina apropiada.
Y08 XEQ(i)	Llama la subrutina para calcular \hat{x} .
Y09 STO X	Almacena \hat{x} en X para el próximo bucle.
Y10 GTO Y	Ejecuta un bucle para obtener otro estimado.
Bytes y suma de verificación: 015.0, 9AEA	
A01 LBL A	Esta subrutina calcula \hat{y} para el modelo de línea recta.
A02 RCL M	
A03 RCL \times X	
A04 RCL+ B	Calcula $\hat{y} = MX + B$.
A05 RTN	Regresa a la rutina de ejecución.
Bytes y suma de verificación: 007.5, 0E85	

G01 LBL G	Esta subrutina calcula \hat{x} para el modelo de línea recta.
G02 STO- i	Restaura el valor de índice a su valor original.
G03 RCL Y	
G04 RCL- B	
G05 RCL÷ M	Calcula $\hat{x} = (Y - B) \div M$.
G06 RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.
Bytes y suma de verificación: 009.0, FDF1	
B01 LBL B	Esta subrutina calcula \hat{y} para el modelo logarítmico.
B02 RCL X	
B03 LN	
B04 RCL× M	
B05 RCL+ B	Calcula $\hat{y} = M \ln X + B$.
B06 RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.
Bytes y suma de verificación: 009.0, 1B06	
H01 LBL H	Esta subrutina calcula \hat{x} para el modelo logarítmico.
H02 STO- i	Restaura el valor de índice a su valor original.
H03 RCL Y	
H04 RCL- B	
H05 RCL÷ M	
H06 e ^x	Calcula $\hat{x} = e^{(Y - B) \div M}$.
H07 RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.
Bytes y suma de verificación: 010.5, C783	
C01 LBL C	Esta subrutina calcula \hat{y} para el modelo exponencial.
C02 RCL M	
C03 RCL× X	
C04 e ^x	
C05 RCL× B	Calcula $\hat{y} = Be^{MX}$.
C06 RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.
Bytes y suma de verificación: 009.0, B411	

I01	LBL I	Esta subrutina calcula \hat{x} para el modelo exponencial.
I02	STO- i	Restaura el valor de índice a su valor original.
I03	RCL Y	
I04	RCL÷ B	
I05	LN	
I06	RCL÷ M	Calcula $\hat{x} = (\ln(Y \div B)) \div M$.
I07	RTN	Regresa a la rutina de ejecución.
Bytes y suma de verificación: 010.5, 01D6		
D01	LBL D	Esta subrutina calcula \hat{y} para el modelo potencial.
D02	RCL X	
D03	RCL M	
D04	y ^x	
D05	RCL× B	Calcula $Y = B(X^M)$.
D06	RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.
Bytes y suma de verificación: 009.0, B4D4		
J01	LBL J	Esta subrutina calcula \hat{x} para el modelo potencial.
J02	STO- i	Restaura el valor de índice a su valor original.
J03	RCL Y	
J04	RCL÷ B	
J05	RCL M	
J06	1/x	
J07	y ^x	Calcula $\hat{x} = (Y/B)^{1/M}$.
J08	RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.
Bytes y suma de verificación: 012.0, FAA4		

Señaladores utilizados: El señalador 0 está fijo si se requiere calcular el logaritmo natural del valor de X. El señalador 1 está fijo si se requiere calcular el logaritmo natural del valor de Y.

Memoria necesaria: 270 bytes: 174 para el programa, 96 para los datos (48 para los registros estadísticos).

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **C**.
2. Oprima **[XEQ]** y seleccione el tipo de curva que Ud. desea ajustar a los datos. Para esto oprima:
 - S para una línea recta,
 - L para una curva logarítmica,
 - E para una curva exponencial, o
 - P para una curva potencial.
3. Ingrese el valor de x y oprima **[R/S]**.
4. Ingrese el valor de y y oprima **[R/S]**.
5. Repita los pasos 3 y 4 para cada par de datos. Si se da cuenta que ha cometido un error luego de haber ingresado **[R/S]** en el paso 3 (con el pedido $Y? valor$ aún visible), oprima **[R/S]** nuevamente (para exhibir el pedido $X? valor$) y oprima **[XEQ]** **U** para *retirar* el último par de datos. Si se da cuenta que ha cometido un error luego del paso 4, oprima **[XEQ]** **U**. En cualquiera de los dos casos, siga con el paso 3.
6. Después de haber ingresado todos los datos, oprima **[XEQ]** **R** para ver el coeficiente de correlación, R .
7. Oprima **[R/S]** para ver el coeficiente de regresión B .
8. Oprima **[R/S]** para ver el coeficiente de regresión M .
9. Oprima **[R/S]** para ver el pedido $X? valor$ correspondiente a la rutina de estimación de \hat{x} , \hat{y} .
10. Si desea estimar \hat{y} basándose en x , ingrese x al ver el pedido $X? valor$ y luego oprima **[R/S]** para ver \hat{y} ($Y?$).
11. Si desea estimar \hat{x} basándose en y , oprima **[R/S]** hasta ver el pedido $Y? valor$; luego ingrese y y oprima **[R/S]** para ver \hat{x} ($X?$).
12. Para efectuar más estimaciones, siga con los pasos 10 u 11.
13. Si desea un nuevo caso, siga con el paso 2.

Variables utilizadas:

<i>B</i>	Coeficiente de regresión (intersección de una línea recta con el eje <i>y</i>); utilizada también en forma provisoria.
<i>M</i>	Coeficiente de regresión (pendiente de una línea recta).
<i>R</i>	Coeficiente de correlación; utilizado también en forma provisoria.
<i>X</i>	Valor de <i>x</i> de un par de datos al ingresar los datos; la <i>x</i> hipotética al proyectar \hat{y} ; o \hat{x} (estimado de <i>x</i>) cuando existe una <i>y</i> hipotética.
<i>Y</i>	Valor de <i>y</i> de un par de datos al ingresar los datos; la <i>y</i> hipotética al proyectar \hat{x} ; o \hat{y} (estimado de <i>y</i>) cuando existe una <i>x</i> hipotética.
<i>i</i>	Variable de índice utilizada para dirigirse indirectamente hacia la ecuación de proyección de \hat{x} , \hat{y} correcta.
Registros estadísticos	Acumulación de estadísticas y cálculo.

Ejemplo 1. Ajuste una línea recta a los datos presentados a continuación. Cometa un error intencional al ingresar el tercer par de datos y corríjalo con la rutina de corrección. Estime también *y* para un valor *x* de 37. Estime *x* para un valor *y* de 101.

X	40.5	38.6	37.9	36.2	35.1	34.6
Y	104.5	102	100	97.5	95.5	94

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] S	X?1 ,0000	Inicia la rutina de línea recta.
40.5 [R/S]	Y? valor	Ingresa el valor <i>x</i> del par de datos.
104.5 [R/S]	X?2 ,0000	Ingresa el valor de <i>y</i> para el par de datos.

38.6 [R/S]	Y?104,5000	Ingresa el valor de x del par de datos.
102 [R/S]	X?3,0000	Ingresa el valor de y del par de datos.
Ahora ingrese intencionalmente 379 en lugar de 37,9, lo cual le ayudará a ver cómo corregir ingresos incorrectos.		
379 [R/S]	Y?102,0000	Ingresa equivocadamente el valor x del par de datos.
[R/S]	X?4,0000	Recupera el pedido X?.
[XEQ] U	X?3,0000	Borra el último par.
Proceda ahora a ingresar los datos correctos.		
37.9 [R/S]	Y?102,0000	Ingresa el valor correcto de x correspondiente al par de datos.
100 [R/S]	X?4,0000	Ingresa el valor de y correspondiente al par de datos.
36.2 [R/S]	Y?100,0000	Ingresa el valor x correspondiente al par de datos.
97.5 [R/S]	X?5,0000	Ingresa el valor de y correspondiente al par de datos.
35.1 [R/S]	Y?97,5000	Ingresa el valor x correspondiente al par de datos.
95.5 [R/S]	X?6,0000	Ingresa el valor de y correspondiente al par de datos.
34.6 [R/S]	Y?95,5000	Ingresa el valor x correspondiente al par de datos.
94 [R/S]	X?7,0000	Ingresa el valor de y correspondiente al par de datos.

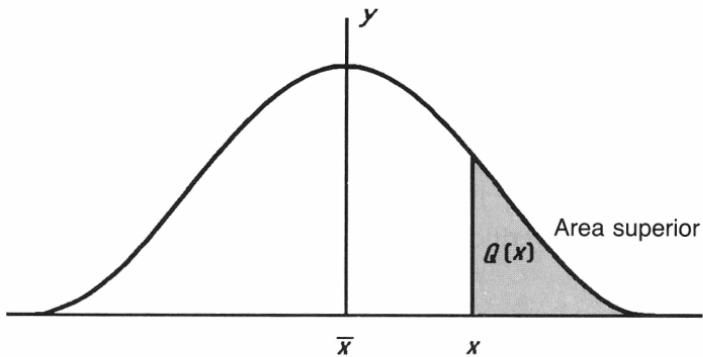
[XEQ] R	R = 0,9955	Calcula el coeficiente de correlación.
[R/S]	B = 33,5271	Calcula el coeficiente de regresión B .
[R/S]	M = 1,7601	Calcula el coeficiente de regresión M .
[R/S]	X?7,0000	Solicita el valor hipotético de x .
37 [R/S]	Y?98,6526	Almacena 37 en X y calcula \hat{y} .
101 [R/S]	X?38,3336	Almacena 101 en Y y calcula \hat{x} .

Ejemplo 2. Repita el ejemplo 1 (utilizando los mismos datos) para intentar ajustes de las curvas logarítmica, exponencial y potencial. El cuadro ilustrado a continuación le muestra el rótulo de ejecución inicial y el resultado (los coeficientes de correlación y regresión y los estimados de x e y) correspondientes a cada tipo de curva. Ud. deberá reingresar los valores cada vez que ejecute el programa para un ajuste de curva diferente.

	Logarítmica	Exponencial	Potencial
Para comenzar:	[XEQ] L	[XEQ] E	[XEQ] P
R	0,9965	0,9945	0,9959
B	-139,0088	51,1312	8,9730
M	65,8446	0,0177	0,6640
y (\hat{y} cuando $X=37$)	98,7508	98,5870	98,6845
x (\hat{x} cuando $Y=101$)	38,2857	38,3628	38,3151

Distribución normal y distribución normal inversa

La distribución normal se emplea con frecuencia para efectuar un modelo del comportamiento de una variación arbitraria alrededor de una media aritmética. Este modelo supone que la distribución de muestreo es simétrica alrededor de la media, M , con una desviación estándar, S , y que se aproxima a la forma de campana de la curva ilustrada abajo. Dado un valor x , este programa calcula la probabilidad de que una selección arbitraria tomada de datos de muestreo tenga un valor mayor. Esto se conoce como el área superior, $Q(x)$. Este programa proporciona también la operación inversa: Dado un valor $Q(x)$, el programa calcula el valor de x correspondiente.



$$Q(x) = 0.5 - \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} \int_{\bar{x}}^x e^{-((x - \bar{x}) \div \sigma)^2 \div 2} dx.$$

Este programa emplea la operación incorporada de integración de la HP-32S para integrar la ecuación de la curva de frecuencia normal. La inversa se obtiene empleando el método de Newton a fin de buscar iterativamente un valor de x que dé como resultado la probabilidad dada $Q(x)$.

Lista de programas:

Líneas de programa: Descripción:

- | | |
|-------------|---|
| S01 LBL S | Esta rutina da inicio al programa de desviación estándar. |
| S02 0 | Almacena el valor predefinido de la media aritmética. |
| S03 STO M | |
| S04 INPUT M | Solicita y almacena la media, M . |

S05 1	Almacena el valor predefinido de la desviación estándar.
S06 STO S	Solicita y almacena la desviación estándar, S .
S07 INPUT S	Deja de presentar el valor de la desviación es-tándar.
S08 RTN	

Bytes y suma de verificación: 012.0, 1F60

D01 LBL D	Esta rutina calcula $Q(X)$ con un valor dado de X .
D02 INPUT X	Solicita y almacena X .
D03 XEQ Q	Calcula el área superior de la curva.
D04 STO Q	Almacena el valor en Q de forma que la función VIEW pueda exhibirla en la pantalla.
D05 VIEW Q	Almacena $Q(X)$.
D06 GTO D	Ejecuta un bucle para calcular otro $Q(X)$.

Bytes y suma de verificación: 009.0, 002C

I01 LBL I	Esta rutina calcula X con un valor dado de $Q(X)$.
I02 INPUT Q	Solicita y almacena $Q(X)$.
I03 RCL M	Recupera la media aritmética.
I04 STO X	Almacena la media como un estimado para X , llamado X_{est} .

Bytes y suma de verificación: 006.0, ED6E

T01 LBL T	Este rótulo define el comienzo del bucle iterativo.
T02 XEQ Q	Calcula $(Q(X_{est}) - Q(X))$.
T03 RCL- Q	
T04 RCL X	
T05 STO D	
T06 R+	
T07 XEQ F	Calcula la derivada en X_{est} .
T08 RCL÷ T	
T09 ÷	Calcula la corrección para X_{est} .
T10 STO+ X	Añade la corrección para presentar un nuevo X_{guess} .
T11 ABS	
T12 0.0001	
T13 x<? y?	Efectúa una prueba para ver si la corrección es significativa.
T14 GTO T	Vuelve al comienzo para ejecutar un bucle si la corrección es significante. Continúa si la corrección no es significante.
T15 RCL X	

T16 VIEW X Exhibe el valor calculado de X.
T17 GTO I Ejecuta un bucle para calcular otro X.
Bytes y suma de verificación: 033.5, 4355

001	LBL Q	Esta subrutina calcula el área superior $Q(x)$.
002	RCL M	Recupera el límite inferior de la integración.
003	RCL X	Recupera el límite superior de la integración.
004	FN= F	Selecciona la función definida por LBL F para la integración.
005	SFN d D	Integra la función normal usando la variable falsa D .

Q06	2	
Q07	π	
Q08	\times	
Q09	SQRT	
Q10	RCL S	
Q11	\times	Calcula $S \times \sqrt{2\pi}$.
Q12	STO T	Almacena el resultado temporariamente para la rutina inversa.
Q13	\div	
Q14	$+\text{-}$	
Q15	0.5	
Q16	$+$	Añade la mitad del área que se encuentra de-

017 RTN Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.

Bytes y suma de verificación: 033.5, 4B20

F01	LBL F	Esta subrutina calcula el integrando para la función normal $e^{-((X-M)\div S)^2 \div 2}$.
F02	RCL D	
F03	RCL- M	
F04	RCL÷ S	
F05	x^2	
F06	2	
F07	÷	
F08	+/-	
F09	e^x	
F10	RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.

Señaladores utilizados: Ninguno.

Memoria necesaria: 157 bytes: 109 para el programa, 48 para las variables.

Comentarios: La exactitud de este programa depende de la especificación de la presentación en pantalla. Para valores en la gama entre ± 3 desviaciones estándar, será adecuada una presentación de cuatro o más cifras significativas en la mayoría de las aplicaciones. Con la precisión completa, el límite de entrada es ± 5 desviaciones estándar. El tiempo de cálculo será mucho menor con un número más bajo de dígitos exhibidos.

En la rutina N, la constante 0,5 se puede reemplazar con 2 y $\boxed{1/x}$. De esta manera se ahorrarán 6,5 bytes en detrimento de la claridad.

No es necesario ingresar la rutina inversa (en las rutinas I y T) si Ud. no está interesado en la capacidad inversa.

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima \boxed{C} .
2. Oprima $\boxed{XEQ} S$.
3. Despues del pedido de M , ingrese la media de la población y oprima $\boxed{R/S}$. (Si la media es cero, oprima simplemente $\boxed{R/S}$.)
4. Despues del pedido de S , ingrese la desviación estándar de la población y oprima $\boxed{R/S}$. (Si la desviación estándar es 1, oprima simplemente $\boxed{R/S}$.)
5. Para calcular X contando con el valor $Q(X)$, saltee hasta el paso 9 de estas instrucciones.
6. Para calcular $Q(X)$ contando con el valor de X , oprima $\boxed{XEQ} D$.
7. Despues del pedido, ingrese el valor de X y oprima $\boxed{R/S}$. Se exhibirá el resultado $Q(X)$.
8. Para calcular $Q(X)$ para un nuevo X con la misma media aritmética y desviación estándar, oprima $\boxed{R/S}$ y siga con el paso 7.
9. Para calcular X contando con $Q(X)$, oprima $\boxed{XEQ} I$.
10. Despues del pedido, ingrese el valor de $Q(X)$ y oprima $\boxed{R/S}$. Se exhibirá entonces el resultado, X .
11. Para calcular X para un nuevo $Q(X)$ con la misma media aritmética y desviación estándar, oprima $\boxed{R/S}$ y siga con el paso 10.

Variables utilizadas:

- D* Variable falsa de integración.
- M* Media aritmética de la población, valor predefinido cero.
- Q* Probabilidad correspondiente al área superior.
- S* Desviación estándar de la población, valor predefinido 1.
- T* Variable utilizada temporariamente para pasar el valor $S\sqrt{2\pi}$ al programa inverso.
- X* Valor ingresado que define el lado izquierdo del área superior.

Ejemplo 1. Supongamos que Ud. se entera que su supervisor tiene una inteligencia de "3 σ ". Para Ud. esto significa que esta persona es más inteligente que la población local, excepto por aquellas personas que presentan más de tres desviaciones estándar por encima de la media aritmética. Supongamos que Ud. calcula que en la población local existen 10.000 supervisores posibles. ¿Cuántas personas se encuentran en la clasificación "3 σ "? Dado que este problema está redactado en términos de la desviación estándar, utilice los valores predefinidos de cero para *M* y de 1 para *S*.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] S	M?0 ,0000	Inicia una rutina de inicialización.
[R/S]	S?1 ,0000	Acepta el valor predefinido de cero para <i>M</i> .
[R/S]	1 ,0000	Acepta el valor predefinido de 1 para <i>S</i> .
[XEQ] D	X? valor	Inicia el programa de distribución y solicita <i>X</i> .
3 [R/S]	Q = 0 ,0014	Ingresá 3 para <i>X</i> e inicia el cálculo de <i>Q(X)</i> . Exhibe la proporción de la población cuyo índice de inteligencia se encuentra a más de tres desviaciones estándar de la media.

10000

13 ,5049

Efectúa la multiplicación por la población. Exhibe la cantidad aproximada de supervisores en la población local que cumplen con el criterio establecido.

Dado que Ud. tiene dudas en cuanto a la inteligencia de su supervisor, decide ver cuán raro puede resultar un supervisor de “ 2σ ”. Observe que el programa se puede repetir simplemente oprimiendo **[R/S]**.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[R/S]	X?3 ,0000	Reanuda el programa.
2 [R/S]	Q = 0 ,0227	Ingresa el valor X de 2 y calcula $Q(X)$.
10000 <input type="checkbox"/>	227 ,4937	Efectúa la multiplicación por la población para obtener el estimado revisado.

Ejemplo 2. El promedio de una serie de calificaciones de exámenes es 55. La desviación estándar es 15,3. Suponiendo que la curva normal estándar presente un modelo adecuado de la distribución, ¿cuál es la probabilidad que un estudiante seleccionado arbitrariamente obtenga una calificación de 90? ¿Cuál es la calificación superada por únicamente el 10 por ciento de los estudiantes? ¿Cuál sería la calificación no alcanzada por sólo el 20 por ciento de los estudiantes?

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] S	M?0 ,0000	Inicia la rutina de inicialización.
55 [R/S]	S?1 ,0000	Almacena 55, correspondiente a la media aritmética.
15.3 [R/S]	15 ,3000	Almacena 15,3 correspondiente a la desviación estándar.
[XEQ] D	X?valor	Inicia el programa de distribución y solicita X.
90 [R/S]	Q=0 ,0111	Ingresa 90 correspondiente a X y calcula Q(X).

De esta manera, se puede esperar que sólo el 1 por ciento, aproximadamente, de los estudiantes superará la calificación de 90.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] I	Q?0 ,0111	Inicia la rutina inversa.
.1 [R/S]	X = 74 ,6078	Almacena 0,1 (10 porciento) en Q(X) y calcula X.
[R/S]	Q?0 ,1000	Reanuda la rutina inversa.
.8 [R/S]	X = 42 ,1232	Almacena 0,8 (100 porciento menos 20 porciento) en Q(X) y calcula X.

Programas varios

El uso de la memoria y la suma de verificación para cada rótulo de programa se puede verificar empleando el catálogo de programas (página 85).

Valor del dinero en función del tiempo

Dados cuatro de los cinco valores de la ecuación del valor del dinero en función del tiempo, este programa halla el quinto. Esto resulta muy útil en una gran variedad de aplicaciones financieras, tales como préstamos personales e inmobiliarios y cuentas de ahorro.

La ecuación utilizada para resolver problemas de valor del dinero en función del tiempo es:

$$P \left[\frac{1 - (1 + Z)^{-N}}{Z} \right] + F(1 + Z)^{-N} + B = 0.$$

Saldo o balance, B .

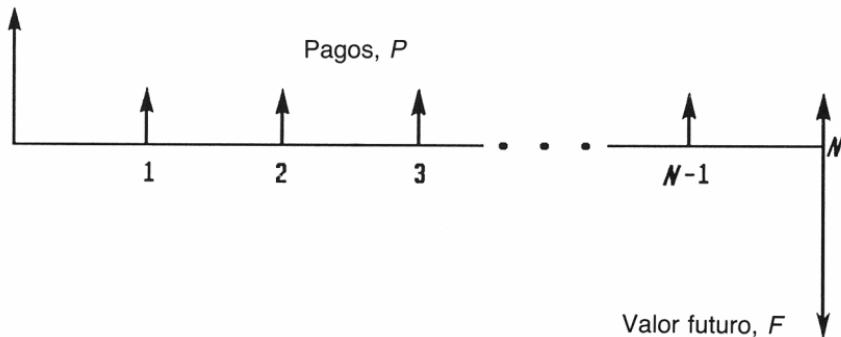


Diagrama de flujo de caja

Los signos de los valores de caja (balance, B ; pago, P ; y balance futuro, F) corresponden a la dirección en que fluye el dinero. El dinero que Ud. recibe tiene un signo positivo, mientras que el dinero pagado tiene un signo negativo. Observe que un problema se puede considerar desde dos perspectivas diferentes. El prestatario y el prestamista ven el mismo problema con los signos invertidos.

Lista de programas:

Líneas de programa: Descripción:

- | | |
|---|---|
| N01 LBL N | Esta rutina calcula el número de pagos, N . |
| N02 14 | Ingresa el número que corresponde a N para el direccionamiento indirecto. |
| N03 GTO L | Se bifurca hacia la rutina de control común, L .
Bytes y suma de verificación: 004.5, 61E5 |
| I01 LBL I | Esta rutina calcula la tasa de interés, I . |
| I02 9 | Ingresa el número que corresponde a I para el direccionamiento indirecto. |
| I03 GTO L | Se bifurca hacia la rutina de control común, L .
Bytes y suma de verificación: 004.5, DA04 |
| B01 LBL B | Esta rutina calcula el balance (saldo) inicial, B . |
| B02 2 | Ingresa el número que corresponde a B para el direccionamiento indirecto. |
| B03 GTO L | Se bifurca hacia la rutina de control común, L .
Bytes y suma de verificación: 004.5, 98EB |
| P01 LBL P | Esta rutina calcula el pago periódico, P . |
| P02 16 | Ingresa el número que corresponde a P para el direccionamiento indirecto. |
| P03 GTO L | Se bifurca hacia la rutina de control común, L .
Bytes y suma de verificación: 004.5, A556 |
| F01 LBL F | Esta rutina calcula el valor futuro, F . |
| F02 6 | Ingresa el número que corresponde a F para el direccionamiento indirecto. |
| Bytes y suma de verificación: 003.0, 6779 | |

L01 LBL L	Este rótulo controla el cálculo de la variable seleccionada.
L02 STO i	Almacena el valor de índice (para el direccionamiento indirecto) en <i>i</i> .
L03 FN= T	Selecciona la rutina T, la cual contiene la ecuación, para SOLVE.
L04 SOLVE(i)	Halla la solución para la variable a la cual <i>i</i> apunta indirectamente.
L05 VIEW(i)	Exhibe el resultado al cual apunta <i>i</i> .
L06 GTO(i)	Regresa para iniciar otro cálculo.
Bytes y suma de verificación: 009.0, 7878	
T01 LBL T	Esta rutina contiene la ecuación que define el valor del dinero en función del tiempo.
T02 INPUT N	Solicita y almacena <i>N</i> .
T03 INPUT I	Solicita y almacena <i>I</i> .
T04 INPUT B	Solicita y almacena <i>B</i> .
T05 INPUT P	Solicita y almacena <i>P</i> .
T06 INPUT F	Solicita y almacena <i>F</i> .
T07 RCL I	Recupera la tasa de interés como porcentaje.
T08 x=0?	Si <i>I</i> =0 ...
T09 GTO K	... utiliza la ecuación de la rutina K.
T10 100	
T11 ÷	
T12 STO Z	Convierte <i>I</i> a la forma decimal y lo almacena en <i>Z</i> .
T13 1	
T14 +	Calcula $(1 + Z)$.
T15 RCL N	
T16 +/-	Calcula $(1 + Z)^{-N}$.
T17 y ^x	Duplica la cantidad para que se pueda utilizar más tarde.
T18 ENTER	
T19 +/-	
T20 1	Calcula $1 - (1 + Z)^{-N}$.
T21 +	Calcula $1 - (1 + Z)^{-N} \div Z$.
T22 RCL ÷ Z	

T23 RCL \times P	Calcula $P \times (1 - (1+Z)^{-N}) \div Z$.
T24 $\times \langle \rangle y$	Intercambia la copia duplicada de $(1+Z)^{-N}$ (de la línea T18) en el registro X.
T25 RCL \times F	Calcula $F \times (1+Z)^{-N}$.
T26 +	Calcula $F \times (1+Z)^{-N} + P \times (1 - (1+Z)^{-N}) \div Z$.
T27 RCL + B	Calcula $F \times (1+Z)^{-N} + P \times (1 - (1+Z)^{-N}) \div Z + B$.
T28 RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.

Bytes y suma de verificación: 050.0, 429C

K01 LBL K	Si $I = 0$ se ejecuta esta rutina.
K02 RCL P	
K03 RCL \times N	
K04 RCL + F	
K05 RCL + B	Calcula $P \times N + F + B$.
K06 RTN	Regresa a la rutina que llamó a esta rutina.

Bytes y suma de verificación: 009.0, F2E0

Señaladores utilizados:

Memoria necesaria: 145 bytes: 89 para el programa, 56 para las variables.

Comentarios: Dado que todos los cálculos del programa se efectúan en las rutinas T y K, es posible acortar el programa eliminando las otras rutinas que facilitan su uso. Para poder ejecutar el programa acortado, seleccione la función definida por LBL T (**[■] [SOLVE/] {FN =} T**) y luego halle la solución para la variable que Ud. necesita (**[■] [SOLVE/] {SOLVE} variable**).

Instrucciones de programa:

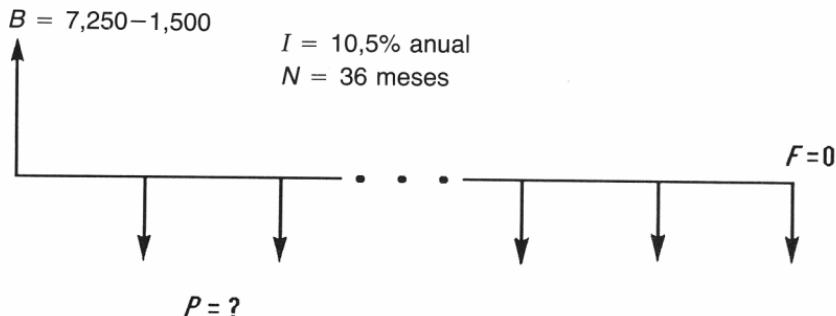
1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **[C]**.
2. Seleccione la rutina apropiada:
 - **[XEQ] N** para calcular el número de períodos de capitalización;
 - **[XEQ] I** para calcular el interés periódico;
 - **[XEQ] B** para calcular el balance (saldo) inicial de un préstamo o cuenta de ahorros;

- XEQ P para calcular el pago periódico;
 - XEQ F para calcular el valor o saldo futuro de un préstamo
- 3.** Ingrese los valores de las otras cuatro variables a medida que el programa las solicite y oprima **R/S** después de cada valor.
- 4.** Despues del último **R/S** se exhibirá el resultado.
- 5.** Para recalcular la misma variable empleando datos diferentes, oprima **R/S** y siga con el paso 3.
- 6.** Para comenzar con un caso totalmente distinto vaya al paso 2.

Variables utilizadas:

- N Número de períodos de capitalización.
- I La tasa *periódica* de interés como porcentaje. (Por ejemplo, si la tasa de interés *anual* es de 15% pero hay 12 pagos anuales, la tasa *periódica* de interés será de $15 \div 12 = 1,25\%$.)
- Z La tasa *periódica* de interés como decimal.
- B El balance (saldo) inicial del préstamo o cuenta de ahorros.
- P Pago periódico.
- F Valor futuro de una cuenta de ahorros o saldo de un préstamo.
- i La variable de índice, utilizada aquí para el direccionamiento indirecto.

Ejemplo: Parte 1. Supongamos que Ud. desea financiar la compra de un auto con un préstamo a 3 años (36 meses) con un interés anual del 10,5% capitalizado mensualmente. El precio de compra del auto es de \$7.250, con una entrega inicial de \$1,500. ¿De cuánto serán los pagos mensuales?



Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[DISP] {FX}2		Especifica el formato de presentación en pantalla en FIX 2.
[XEQ] P	$N? valor$	Seleccione la rutina P, la cual calcula el pago periódico.
36 [R/S]	$I? valor$	Almacena 36 en N.
10.5 [ENTER] 12 [÷]	$I? 0,88$	Convierte la tasa de interés anual en una tasa mensual.
[R/S]	$B? valor$	Almacena la tasa de interés mensual en I.
7250 [ENTER] 1500 [-]	$B? 5,750,00$	Calcula el saldo inicial del préstamo.
[R/S]	$F? valor$	Iguala B al saldo inicial.
0 [R/S]	$P = -186,89$	Almacena cero en F, el saldo futuro o final, y calcula el pago mensual del préstamo.

La respuesta es negativa, pues el préstamo ha sido considerado desde el punto de vista del prestatario. El dinero recibido por el prestatario (el saldo inicial) es positivo, mientras que el dinero pagado es negativo.

Parte 2. ¿Qué tasa de interés reduciría el pago mensual en \$10?

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] I	N?36 ,00	Selecciona la rutina I, la cual calcula la tasa periódica de interés.
[R/S]	B?5 ,750 ,00	Acepta 36 como cantidad de pagos.
[R/S]	P?-186 ,89	Acepta \$5.750 como saldo inicial.
[ENTER]	P?-186 ,89	Copia el pago en la pila de manera que Ud. pueda efectuar cálculos con él. (El próximo número ingresado se escribirá sobre el contenido del registro X.)
10 [+]	P?-176 ,89	Reduce el pago mensual en \$10,00.
[R/S]	F?0 ,00	Almacena el valor de pago modificado.
[R/S]	I = 0 ,56	Acepta cero como balance futuro y calcula I, la tasa de interés mensual.
12 [x]	6 ,75	Calcula la tasa de interés anual.

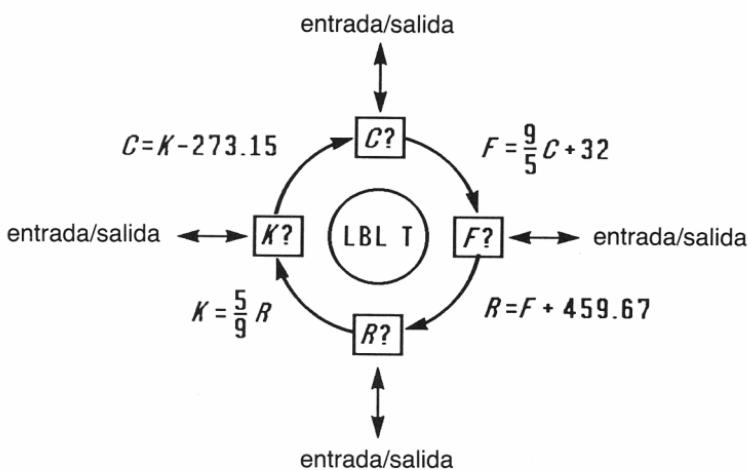
Parte 3. Empleando la tasa de interés del 6,75%, supongamos que Ud. vende el auto 2 años después. ¿Cuánto dinero deberá todavía? Dicho de otra forma, ¿cuál es el saldo futuro después de 2 años?

Tecclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] F	N?36,00	Selecciona la rutina F, la cual calcula el valor futuro.
24 [R/S]	I?0,56	Cambia el número de pagos a 24 meses.
[R/S]	B?5,750,00	Acepta la tasa de interés mensual.
[R/S]	P?-176,89	Acepta \$5.750,00 como saldo inicial.
[R/S]	F=-2047,04	Acepta el valor del pago y calcula el balance futuro. Nuevamente el signo es negativo, indicando que Ud. debe pagar ese dinero.

Conversiones de unidad

Este programa consta de dos rutinas que convierten un tipo de unidad en otro. Una de las rutinas efectúa la conversión entre grados Celsius, Fahrenheit, Rankine y Kelvin. La otra rutina efectúa la conversión entre pulgadas, pies y metros, y entre pulgadas cuadradas, pies cuadrados y metros cuadrados. Los programas se pueden modificar con facilidad para efectuar conversiones con otros tipos de unidad.

Ambas rutinas se basan en el “principio de la rueda gigante”. El programa tiene una estructura circular; al iniciarla, ejecuta un ciclo (o serie) de solicitudes de ingreso. Ud. debe pasar por alto las solicitudes (oprima **R/S**) hasta que aparezca el pedido que corresponde a las unidades que Ud. desea calcular. Por ejemplo, si Ud. quisiera ingresar grados Kelvin, debe comenzar el programa de la temperatura oprimiendo **XEQ T** y luego oprimiendo **R/S** hasta llegar a **K?** En este momento Ud. deberá ingresar la temperatura en grados Kelvin y oprimir **R/S** hasta llegar al pedido que indique las unidades deseadas (por ejemplo **F?** para Fahrenheit). El valor exhibido con el pedido será entonces la temperatura en grados Fahrenheit. Para finalizar el programa oprima **C**.



Estructura circular “de rueda gigante” para la conversión de temperaturas

El programa ha sido diseñado para reducir al mínimo el uso de la pila. Al terminar el programa, los valores que Ud. tenía en los registros X e Y permanecen en los registros Y y Z respectivamente, y se exhibe el valor convertido. Si el valor que Ud. desea convertir se encuentra en el registro X (la pantalla) cuando Ud. comienza el programa, oprima **R↓** para recuperarlo al llegar al pedido correcto.

Las rutinas de conversión de longitudes y áreas proporcionan buenos ejemplos del uso de señaladores. Observe que el señalador 2 se selecciona para que el anunciador **2** de la pantalla indique que la unidad está elevada al *cuadrado*.

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

T01 LBL T	Inicia la rutina de conversión de temperaturas.
T02 INPUT C	Exhibe la temperatura en °C o solicita y almacena el ingreso de grados Celsius.
T03 9	
T04 ×	
T05 5	
T06 ÷	
T07 32	
T08 +	Convierte de grados Celsius en grados Fahrenheit.
T09 STO F	Almacena en F la temperatura en grados Fahrenheit.
T10 R+	Baja la pila a fin de utilizar un solo nivel.
T11 INPUT F	Exhibe la temperatura en °F o solicita y almacena el ingreso en grados Fahrenheit.
T12 459.67	
T13 +	Convierte de grados Fahrenheit en grados Rankine.
T14 STO R	Almacena en R la temperatura en grados Rankine.
T15 R+	Baja la pila a fin de utilizar un solo nivel.
T16 INPUT R	Exhibe la temperatura en °R o solicita y almacena el ingreso de grados Rankine.
T17 9	
T18 ÷	
T19 5	
T20 ×	Convierte de grados Rankine en grados Kelvin.
T21 STO K	Almacena en K la temperatura en grados Kelvin.
T22 R+	Baja la pila para utilizar un solo nivel.
T23 INPUT K	Exhibe la temperatura en grados Kelvin o solicita y almacena el ingreso de grados Kelvin.
T24 273.15	
T25 -	Convierte grados Kelvin en grados Celsius.
T26 STO C	Almacena en C la temperatura en grados Celsius.
T27 R+	Baja la pila a fin de utilizar un solo nivel.
T28 GTO T	Regresa al inicio del bucle para efectuar más conversiones.

Bytes y suma de verificación: 058.0, 9EF4

A01 LBL A	Inicia la rutina de conversión de área.
A02 SF 2	Fija el señalador 2 para indicar el área de conversión (<i>longitud elevada al cuadrado</i>).
A03 GTO 0	Se bifurca hacia la rutina de conversión.
Bytes y suma de verificación: 004.5, 2A52	
L01 LBL L	Inicia la rutina de conversión de longitud.
L02 CF 2	Borra el señalador de conversión de área.
Bytes y suma de verificación: 003.0, 2C3C	
001 LBL Q	Inicia la rutina de conversión combinada de longitud y área.
002 INPUT I	Exhibe las pulgadas o pulgadas cuadradas, o acepta el ingreso de información.
003 12	Ingresa el factor de conversión de pulgadas a pies.
004 FS? 2	Comprueba si se trata de una conversión de área.
005 \times^2	En caso afirmativo, eleva al cuadrado el factor de conversión.
006 \div	Calcula el resultado.
007 STO F	Almacena pies o pies cuadrados.
008 R+	Baja la pila a fin de utilizar un solo nivel.
009 INPUT F	Exhibe pies o pies cuadrados, o acepta el ingreso de información.
010 0.3048	Ingresa el factor de conversión de pies a metros.
011 FS? 2	Comprueba si se trata de una conversión de área.
012 \times^2	En caso afirmativo, eleva al cuadrado el factor de conversión.
013 \times	Calcula el resultado.
014 STO M	Almacena metros o metros cuadrados.
015 R+	Baja la pila a fin de utilizar un solo nivel.
016 INPUT M	Exhibe metros o metros cuadrados, o acepta el ingreso de información.
017 0.0254	Ingresa el factor de conversión de metros a pulgadas.
018 FS? 2	Comprueba si se trata de una conversión de área.
019 \times^2	En caso afirmativo, eleva al cuadrado el factor de conversión.
020 \div	Calcula el resultado.
021 STO I	Almacena pulgadas o pulgadas cuadradas.
022 R+	Baja la pila a fin de utilizar un solo nivel.
023 GTO 0	Regresa al principio del bucle para efectuar más conversiones.
Bytes y suma de verificación: 050.0, 2A15	

Señaladores utilizados: Señalador 2.

Memoria necesaria: 164 bytes: 116 para el programa, 48 para las variables.

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **C**.
2. Oprima **[XEQ]** seguido del rótulo apropiado.
 - **A** para conversión de área o
 - **L** para conversión de longitud o
 - **T** para conversión de temperatura.
3. Oprima **[R/S]** hasta que aparezca el pedido de ingreso apropiado.
4. Ingrese la información (u oprima **[R↓]** para recuperar la información en caso de que ésta estuviera en la pantalla al iniciar la rutina).
5. Oprima **[R/S]** hasta que el pedido (con un resultado) corresponda a las unidades que Ud. desea calcular.
6. Diríjase al paso 3 para efectuar otra conversión.
7. Oprima **C** para borrar el pedido y finalizar el programa.

Variables utilizadas:

C Temperatura en grados Celsius.

F Temperatura en grados Fahrenheit; o pies.

R Temperatura en grados Rankine.

K Temperatura en grados Kelvin.

I Pulgadas.

M Metros.

Ejemplo 1. Convierta 212°F en grados Kelvin.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[XEQ] T	C? valor	Selecciona la rutina de conversión de temperatura.
[R/S]	F? valor	Busca el pedido de grados Fahrenheit.

212 [R/S]

R?671,6700

Ingres la temperatura en grados Fahrenheit y la convierte en grados Rankine.

[R/S]

K?373,1500

Efectúa la conversión a grados Kelvin.

Ejemplo 2. Supongamos que la medida del piso de una habitación es de 108×127 pulgadas. ¿Cuánto es esto en pies cuadrados?

Teclas:

108 [ENTER]

127 [x]

[XEQ] A

[R↓]

[R/S]

[C]

Pantalla:

K?13,716,0000

I?valor

I?13.716,0000

F?95,2500

95,2500

Descripción:

Calcula el área en pulgadas cuadradas.

Selecciona la rutina de conversión de área.

Rota hacia abajo desde el registro Y el valor calculado previamente para pulgadas cuadradas

Calcula los pies cuadrados.

Cancela el pedido y finaliza el programa.

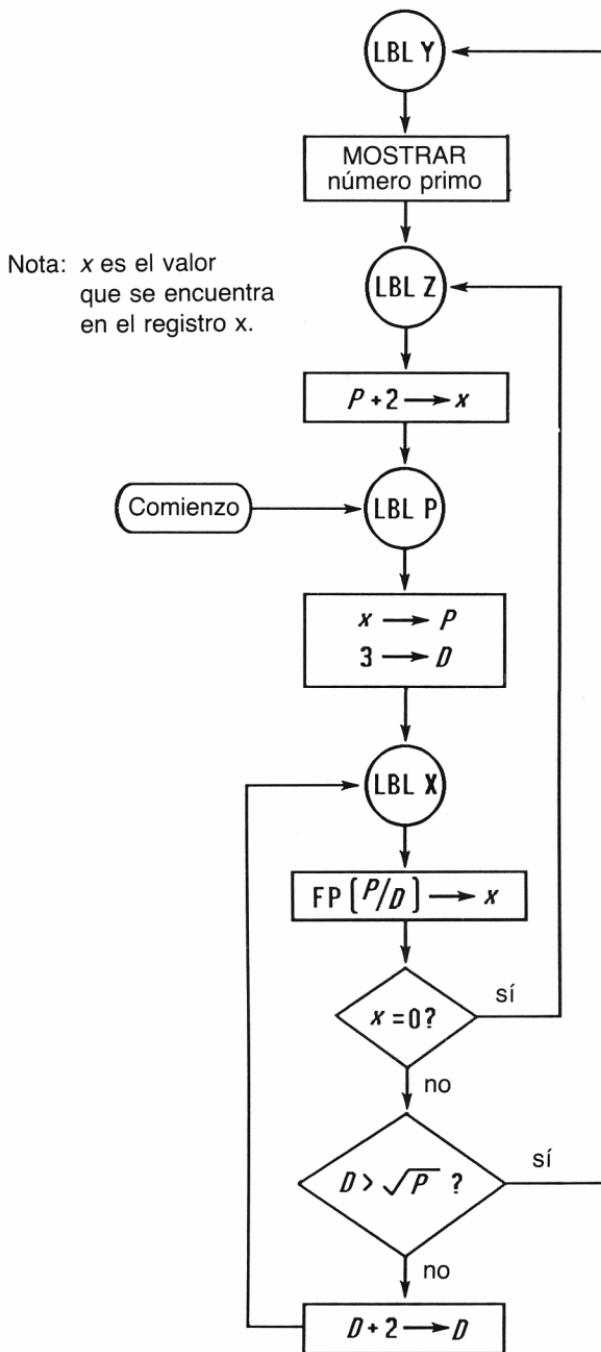
Ejemplo 3. Supongamos que el resultado de una serie bastante larga de cálculos es 3,787 y que este valor se encuentra en la pantalla de su calculadora. Supongamos además que dicho valor se debe dividir por una longitud específica en metros para completar el problema. Ud. sabe que la longitud entre la cual debe efectuar la división es 25,73 pies. Calcule la respuesta final.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
3.787	3 , 787	Ingresa el resultado hipotético.
[XEQ] L	I ? valor	Selecciona la rutina de conversión de unidades.
[R/S]	F ? valor	Se desplaza hacia el pedido de pies.
25.73 [R/S]	M?7 , 8425	Ingresa el divisor en pies y luego lo convierte a metros.
[C]	7 , 8425	Cancela el pedido y termina el programa.
[+]	0 , 4829	Calcula el resultado final.

Generador de números primos

Este programa acepta cualquier entero impar y positivo mayor que 3. Si el número es un número primo (no divisible exactamente por ningún entero excepto por sí mismo y 1) el programa da como resultado el valor ingresado. Si el valor ingresado no es un número primo, el programa da como resultado el primer número primo mayor que el número ingresado.

El programa identifica los números que no son primos comprobando en forma exhaustiva todos los factores posibles. Si un número no es primo, el programa añade 2 (asegurándose que el valor aún es impar) y efectúa una prueba para ver si ha hallado un número primo. Este proceso continúa hasta que se halla un número primo.



Organigrama del programa de números primos

Listado de los programas:

Líneas de programa: Descripción:

Y01 LBL Y Esta rutina exhibe el número primo.

Y02 VIEW P Exhibe el número primo P .

Bytes y suma de verificación: 003.0, 9D08

Z01 LBL Z Esta rutina añade 2 a P antes de comprobar si P es un número primo.

Z02 2

Z03 RCL+ P

Bytes y suma de verificación: 004.5, E455

P01 LBL P Esta rutina almacena el valor ingresado para P .

P02 STO P

P03 3 Almacena 3 en el divisor de comprobación D .

P04 STO D

Bytes y suma de verificación: 006.0, 9E38

X01 LBL X Esta rutina efectúa una comprobación para ver si P es un número primo.

X02 RCL P

X03 RCL÷ D

X04 FP

X05 x=0?

X06 GTO Z

X07 RCL P

X08 SQRT

X09 RCL D

X10 x>y?

X11 GTO Y

X12 2

X13 STO+ D

Halla la parte fraccional de $P \div D$.

Determina si hay un resto de cero (número no primo).

Si el número no es primo, prueba la próxima posibilidad.

Efectúa una comprobación para ver si se ha efectuado la comprobación con todos los factores posibles.

En caso afirmativo se bifurca hacia la rutina de presentación.

Calcula el siguiente factor posible, $D + 2$.

X14 GTO X Se bifurca para efectuar la comprobación del número primo posible con el nuevo factor.
Bytes y suma de verificación: 021.0, 43F2

Señaladores utilizados: Ninguno.

Memoria necesaria: 50.5 bytes: 34.5 para el programa, 16 para las variables.

Instrucciones de programa:

1. Ingrese las rutinas de programa; al terminar oprima **C**.
2. Ingrese un entero impar.
3. Oprima **[XEQ] P** para iniciar el programa. Se exhibirá el número primo P .
4. Para ver el siguiente número primo oprima **[R/S]**.

Variables utilizadas:

P Valor primo y posibles valores primos.

D Divisor utilizado para comprobar el valor actual de P .

Comentarios: No se efectúan comprobaciones para asegurarse que el valor ingresado es un entero impar y positivo mayor que 3.

Ejemplo. ¿Cuál es el primer número primo después de 789? ¿Cuál es el número primo siguiente?

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
789 [XEQ] P	$P = 797,0000$	Ingresa 789 e inicia el programa; exhibe el primer número primo.
[R/S]	$P = 809,0000$	Calcula el número primo siguiente después de 797.

Parte 5

Apéndices y referencia

Página 240	A: Asistencia técnica, baterías y servicio de reparación
253	B: Memoria del usuario y la pila
259	C: Información adicional sobre la resolución de ecuaciones
273	D: Información adicional sobre la Integración
281	Mensajes
286	Índice de funciones
299	Índice temático

A

Asistencia técnica, baterías y servicio de reparación

Cómo obtener ayuda en la operación de la calculadora

La compañía Hewlett-Packard se ha cometido a proveer a los poseedores de calculadoras apoyo ininterrumpido. Ud. puede obtener respuestas a sus preguntas acerca del uso de la calculadora dirigiéndose al departamento de Servicio Técnico de Calculadoras.

Le sugerimos que lea la próxima sección, "Respuestas a preguntas comunes", antes de ponerse en contacto con nosotros. Por experiencia hemos visto que muchos de nuestros clientes tienen preguntas similares acerca de los productos.

En caso de no encontrar una respuesta a su pregunta podrá ponerse en contacto con nosotros utilizando la lista de direcciones y números telefónicos que aparece en la contratapa.

Respuestas a preguntas comunes

P. ¿Cómo puedo determinar si la calculadora está funcionando correctamente?

R. Consulte la página 246, en donde se describe la autoverificación diagnóstica.

P. ¿Cómo puedo cambiar la cantidad de lugares decimales que aparecen en la pantalla?

R. Utilice la función **■ DISP** (página 30).

P. Los números que escribo contienen puntos en lugar de comas como signo decimal. ¿Cómo puedo restaurar las comas?

R. Utilice la función **■ MODES** (página 29).

P. ¿Cómo hago para borrar ya sea toda la memoria o partes de ella?

R. ■ [CLEAR] exhibe el menú CLEAR, el cual le permite borrar todas las variables, todos los programas (en el modo de ingreso de programas solamente), los registros estadísticos o toda la memoria del usuario (excepto durante el ingreso de programas).

P. ¿Qué significa la "E" que aparece en algunos números (por ejemplo 251E-13)?

R. Exponente de diez, o sea $2,51 \times 10^{-13}$.

P. La calculadora presenta el mensaje MEMORY FULL. ¿Qué debo hacer?

R. Deberá Ud. borrar una porción de la memoria antes de continuar. (Vea el apéndice B.)

P. ¿Por qué es que el cálculo del seno (o de la tangente) de π radianes presenta un número muy pequeño en lugar de 0?

R. π no se puede representar en forma *exacta* con la precisión de 12 dígitos de la calculadora.

P. ¿Por qué obtengo respuestas incorrectas cuando utilizo las funciones trigonométricas?

R. Debe asegurarse que la calculadora esté usando el modo angular correcto (■ [MODES]).

P. ¿Qué significa el símbolo que aparece en la pantalla?

R. Se trata de un *anunciador*, el cual le da información sobre el estado de la calculadora. Vea la sección "Anunciadores" en el capítulo 1.

Información sobre la tensión y las baterías

La HP-32S se envía de fábrica con 3 baterías alcalinas. Un juego nuevo de baterías proporciona aproximadamente un año de uso normal. Sin embargo, la vida de las baterías depende del uso de la calculadora; con frecuencia, los cálculos largos requieren más energía que los cálculos cortos y ocasionales. La calculadora consume la mayoría de la energía al ejecutar programas o al efectuar cálculos largos (como SOLVE o SFN). En todos los casos, las baterías de mercurio o de óxido de plata duran casi el doble que las alcalinas.

Utilice únicamente baterías de tipo botón nuevas. No utilice baterías recargables. A continuación encontrará una lista de las baterías recomendadas, pero no todas se encuentran a la venta en todos los países.

Alcalinas	Mercurio	Oxido de plata
Panasonic LR44	Panasonic NP675	Panasonic SR44W o SP357
Eveready A76	Eveready EP675E	Eveready 357
Varta V13GA	Toshiba NR44 o MR44	Varta V357
	Radio Shack NR44 o MR44	Ray-O-Vac 357
Duracell LR44	Duracell MP675H	

Indicador de baja tensión

Cuando se enciende el anunciador de carga baja de batería () , Ud. deberá reemplazar las baterías tan pronto como sea posible.

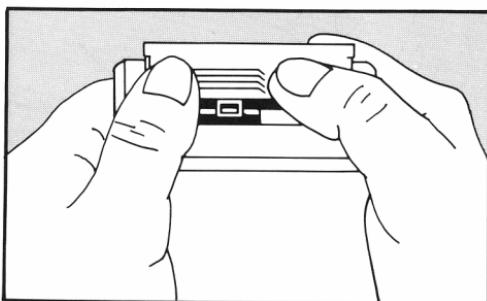
Si Ud. continúa utilizando la calculadora después de encenderse el anunciador de baterías, la energía puede decaer a un nivel en que la pantalla se oscurece y la información almacenada puede resultar afectada. En este caso, la calculadora necesitará un juego nuevo de baterías antes de poder operar en forma apropiada. Si la información almacenada se ha perdido a causa del nivel bajo de energía, la calculadora exhibirá el mensaje **MEMORY CLEAR**.

Cómo instalar las baterías

Una vez que las baterías hayan sido retiradas, deberá reemplazarlas dentro del período de un minuto para evitar la pérdida de la Memoria Continua. Por lo tanto, deberá tener las baterías a mano antes de abrir el compartimiento para baterías. También asegúrese que la calculadora esté apagada durante el proceso completo de cambio de las baterías.

Para instalar las baterías haga lo siguiente:

1. Tenga a mano tres baterías del tipo botón.
2. Asegúrese que la calculadora esté *apagada*. **No oprima [C] nuevamente hasta que haya terminado de cambiar las baterías. Si cambia las baterías con la calculadora encendida puede borrar el contenido de la Memoria Continua.**
3. Sostenga la calculadora según lo muestra la ilustración. Para quitar la puerta del compartimiento para baterías, empújelo hacia abajo y hacia afuera hasta que la puerta se deslice hacia afuera (en la dirección opuesta al centro de la unidad).



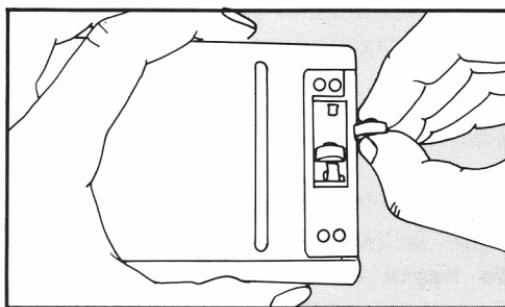
- 4.** Dé vuelta a la unidad y sacúdala para que caigan las baterías.



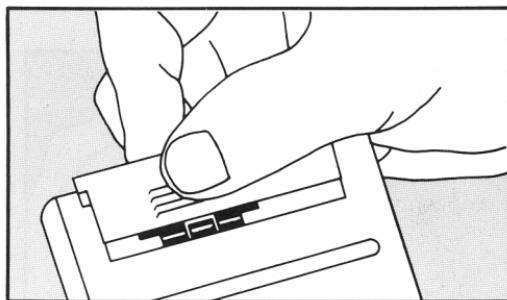
**No mutile, ni perfore, ni tire las baterías al fuego.
Estas pueden explotar y dejar escapar sustancias**

Advertencia **químicas peligrosas.**

- 5.** Sostenga la calculadora como lo muestra la ilustración e inserte las baterías, una por una, en el compartimiento para baterías. Oriente las baterías según el diagrama que aparece dentro del compartimiento. Asegúrese que los extremos coincidan con lo ilustrado en el diagrama.



- 6.** Inserte la lengüeta de la puerta del compartimiento para baterías en la ranura de la armazón de la calculadora, tal como aparece ilustrado a continuación.



Ahora vuelva a encender la calculadora. Si ésta no funciona, compruebe que la orientación de las baterías esté bien. Si aún así no funciona, es posible que Ud. haya demorado mucho en cambiar las baterías o que haya encendido la calculadora por accidente mientras se encontraba sin baterías. *Retire nuevamente las baterías y ligeramente presione ambos contactos de las baterías con una moneda durante algunos segundos.* Reinstale las baterías y encienda la calculadora. Esta vez debería exhibir el mensaje MEMORY CLEAR.

Límites ambientales

Para mantener la confiabilidad del producto, deberá observar los siguientes límites de temperatura y de humedad:

- Temperatura de operación: de 0° a 45°C (de 32° a 113°F).
- Temperatura de almacenamiento: de -20° a 65°C (de -4° a 149°F).
- Límites de humedad para operación y almacenamiento: 90% de humedad relativa a un máximo de 40°C (104°F).

Cómo determinar si la calculadora necesita servicio de reparación.

Utilice las instrucciones que se dan a continuación para determinar si su calculadora necesita reparación. Si resulta necesario, lea la sección "Servicios de reparación" en la página 249.

■ **Si la calculadora no se enciende (no se ve nada en la pantalla):**

1. Intente resaturar la calculadora. (Mantenga oprimida la tecla **C** y oprima **[LN]**.)
2. Si la calculadora no responde al paso 1, reemplace las baterías (vea la página 242).

Si estos pasos no restauran el funcionamiento de la calculadora, ésta necesita reparación.

■ Si la calculadora no responde a las pulsaciones de tecla (no sucede nada cuando Ud. oprime cualquiera de las teclas):

1. Intente restaurar la calculadora. (Mantenga oprimida la tecla **C** y oprima **LN**.)
2. Si la calculadora no responde al paso 1, intente despejar la memoria. (Mantenga oprimida **C**, **\sqrt{x}** , y **$\Sigma+$** según se describe en la página 255). De esta manera se borrará toda la información almacenada.
3. Si la calculadora no responde a los pasos 1 y 2, retire las baterías (vea la página 243) y presione ligeramente con una moneda ambos contactos de baterías de la calculadora. Reinstale las baterías y encienda la calculadora. Esta vez debería exhibir el mensaje **MEMORY CLEAR**.

Si este procedimiento no restaura el funcionamiento de la calculadora, ésta necesitará reparación.

■ Si la calculadora responde al oprimir las teclas pero usted sospecha que existen problemas de funcionamiento:

1. Lleve a cabo la autoverificación (descrita más adelante). Si la calculadora no la ejecuta correctamente, necesitará reparación.
2. Si la calculadora pasa la autoverificación, lo más probable es que Ud. haya cometido un error al utilizar la unidad. Le sugerimos que vuelva a leer las porciones del manual y que revise la sección "Respuestas a preguntas comunes" al comienzo de este capítulo.
3. Es posible comunicarse con un experto en el funcionamiento de la calculadora poniéndose en contacto con el departamento de Servicio Técnico para las Calculadoras. Las direcciones y números telefónicos correspondientes se encuentran en la contratapa del manual.

Verificación del funcionamiento de la calculadora-la autoverificación

Si la pantalla funciona pero Ud. piensa que la calculadora no está funcionando correctamente, puede llevar a cabo una autoverificación diagnóstica.

1. Para comenzar la autoverificación, mantenga oprimida la tecla **C** mientras oprime **y^x** .*

*Al mantener oprimida la tecla **C** mientras Ud. oprime **$1/x$** se inicia una autoverificación continua utilizada en la fábrica. Si Ud. llegara a iniciarla en forma accidental, es posible detenerla oprimiendo cualquiera de las teclas.

2. Oprima cualquier tecla ocho veces y observe la pantalla mientras se presentan varias gráficas y caracteres. Después de haber oprimido la tecla ocho veces, la calculadora exhibirá el mensaje COPR + HP 1987 seguido de KBD 01.
3. Comenzando en la esquina superior izquierda ($\boxed{\sqrt{x}}$) y pasando de izquierda a derecha, oprima cada una de las teclas de la fila superior. Luego, pasando de izquierda a derecha, oprima cada una de las teclas de la segunda fila, de la tercera y así sucesivamente hasta que las haya oprimido todas.

 - Si Ud. oprime las teclas en el orden correcto y éstas funcionan en forma adecuada, la calculadora exhibirá el mensaje KBD seguido de números de dos dígitos. (La calculadora cuenta las teclas empleando la base hexadecimal.)
 - Si Ud. oprime una tecla fuera de secuencia, o si una tecla no está funcionando en forma apropiada, la siguiente pulsación de tecla causará la presentación de un mensaje de error (vea el paso 4).
4. La autoverificación diagnóstica produce uno de estos dos resultados:

 - La calculadora exhibe el mensaje 32S – OK si ha pasado la autoverificación. Continúe con el paso 5.
 - La calculadora exhibe el mensaje 32S – FAIL, seguido de un número de un dígito, si ha fallado la autoverificación. Si el mensaje aparece porque Ud. ha oprimido una tecla fuera de secuencia, entonces deberá restaurar la calculadora (mantenga oprimida la tecla **C** y oprima **LN**) y repetir la autoverificación. Si Ud. ha oprimido las teclas en orden, pero de todas formas aparece este mensaje, repita la autoverificación para comprobar el resultado. Si la calculadora falla otra vez, quiere decir que requiere servicio de reparación (vea la página 249). Cuando la envíe para reparación asegúrese de incluir una copia del mensaje de error junto con la calculadora.
5. Para salir de la autoverificación, restaure la calculadora (mantenga oprimida la tecla **C** y oprima **LN**).

Garantía limitada por un año

Lo que la garantía cubre

La calculadora (excepto por las baterías y daños causados por éstas) queda garantizada por Hewlett-Packard contra defectos de material y fabricación durante un año a partir de la fecha de su adquisición original. Si el comprador vende o regala la unidad, la garantía será transferida automáticamente al nuevo propietario y permanecerá en vigencia durante el período original de un año. Durante este período Hewlett-Packard reparará o, a su elección, reemplazará sin cargo alguno cualquier producto que demuestre estar defectuoso siempre que sea devuelto, previo pago del envío, al centro de reparaciones de Hewlett-Packard. (El reemplazo puede ser efectuado con un modelo más nuevo de rendimiento equivalente o superior.)

Esta garantía le brinda a Ud. derechos específicos; a la vez es posible que Ud. cuente con otros derechos que varían de estado a estado, de provincia a provincia o de país a país.

Lo que la garantía no cubre

Las baterías y los daños causados por éstas no están cubiertos por la garantía de Hewlett-Packard. Revise la garantía extendida por el fabricante de las baterías.

Esta garantía no se aplica si el producto ha sido dañado por accidente o abuso, o como resultado de una reparación o modificación efectuada por alguien no autorizado por el centro de reparaciones de Hewlett-Packard.

No se otorga ninguna otra garantía además de la reparación o reemplazo de un producto en los casos estipulados. **CUALQUIER OTRA GARANTIA IMPLICITA DE COMERCIALIZACION O DE APTITUD QUEDA LIMITADA A LA DURACION DE UN AÑO DE ESTA GARANTIA ESCRITA.** En algunos estados, provincias o países no se permiten limitaciones en cuanto a la duración de una garantía implícita, de modo que es posible que la limitación o exclusión antedicha no se aplique a su caso. **BAJO NINGUNA CIRCUNSTANCIA LA COMPAÑIA HEWLETT-PACKARD SE HARÁ RESPONSABLE POR DAÑOS EMERGENTES.** En ciertos estados, provincias o países tampoco se permite la exclusión o limitación de daños incidentales o emergentes, de modo que es posible que la limitación o exclusión antedicha no se aplique a su caso.

Los productos se venden en base a especificaciones aplicables al momento de la fabricación. La compañía Hewlett-Packard no tendrá obligación alguna de modificar o actualizar los productos una vez que han sido vendidos.

Transacciones del consumidor en el Reino Unido

Esta garantía no se aplicará a las transacciones del consumidor y no afectará los derechos del consumidor establecidos por la ley. En relación a dichas transacciones, los derechos y obligaciones del Vendedor y del Comprador serán determinados por la ley.

Servicios de reparación

La compañía Hewlett-Packard mantiene centros de servicio en muchos países. Estos centros brindan servicios de reparación o de reemplazo (por un modelo equivalente o más nuevo), ya sea que esté o no esté la calculadora cubierta por la garantía. Existe un cargo por reparaciones efectuadas después del período de la garantía. Por lo general, las calculadoras se reparan y se envían de regreso al propietario a los cinco días hábiles de haberlas recibido.

Cómo obtener servicio

- **En los Estados Unidos:** Envíe la calculadora al Centro de Reparaciones de Calculadoras que aparece en la contratapa.
- **En Europa:** Póngase en contacto con la oficina de ventas o con la sede europea de Hewlett-Packard para obtener la dirección del centro de reparaciones más cercano a su domicilio. *No envíe la calculadora para reparación sin ponerse en contacto previamente con una oficina de Hewlett-Packard.*

Hewlett-Packard S.A.
150, Route du Nant-d'Avril
P.O. Box CH 1217 Meyrin 2
Ginebra, Suiza
Teléfono: (022) 82 81 11

- **En los demás países:** Póngase en contacto con una oficina de ventas o con su distribuidor de Hewlett-Packard, o escriba al Centro de Reparaciones de Calculadoras en los Estados Unidos (vea la dirección en la contratapa) para obtener la dirección de otros centros de reparaciones. En caso que no exista un centro local de reparaciones, Ud. podrá enviar la calculadora al Centro de Reparaciones de Calculadoras en los Estados Unidos para su reparación.

Todos los gastos de envío, reimportación y aduanas quedan a cargo del cliente.

Cargos de reparación

Existe un cargo básico por reparaciones efectuadas después del período de la garantía. El Centro de Reparaciones de Calculadoras (vea la dirección en la contratapa) podrá informarle del monto de dicho cargo. Los gastos totales estarán sujetos a los impuestos locales sobre ventas o a los impuestos al valor agregado si los hay.

Los productos dañados por accidente o abuso no están cubiertos por este tipo de cargos fijos. En tales casos, los cargos por reparaciones se determinan en forma individual basándose en las horas de trabajo y materiales empleados.

Instrucciones de envío

Si su unidad requiere reparación, envíela al centro de reparaciones Hewlett-Packard más cercano a su localidad o al punto designado para su recolección. Asegúrese de seguir estas instrucciones:

- Incluya su dirección y una descripción del problema.
- Incluya algún comprobante de la fecha de adquisición, en caso que la garantía esté en vigencia.
- Incluya una orden de compra, cheque o número de tarjeta de crédito con fecha de vencimiento (Visa o MasterCard) para cubrir el cargo básico de reparación. En los Estados Unidos y en algunos países, la calculadora reparada se le devolverá C.O.D. (pago contra entrega) si Ud. no ha pagado por adelantado.
- Envuelva la calculadora con materiales protectores adecuados para evitar daños durante el envío. Tales daños no están cubiertos por la garantía, por lo cual recomendamos que asegure el paquete.
- Pague los gastos de envío al centro de reparaciones de Hewlett-Packard, ya sea que la unidad esté o no esté cubierta por la garantía.

Garantía sobre el servicio de reparación

La reparación queda garantizada contra defectos de material y mano de obra por un período de 90 días desde la fecha de la reparación.

Contratos de servicio de reparación

En los Estados Unidos es posible obtener un contrato por servicios de reparación. Vea el formulario correspondiente que se incluye con el manual. Para obtener información adicional, póngase en contacto con el Centro de Reparaciones de Calculadoras (vea la contratapa).

Información sobre regulaciones

Interferencia de frecuencia radial

Estados Unidos. La HP-32S genera y utiliza energía de frecuencia radial y puede causar interferencias en la recepción de radio y de televisión. La calculadora cumple con las limitaciones para un dispositivo de computación de Clase B según las especificaciones del Subapartado J del Apartado 15 de las normas FCC, las cuales han sido diseñadas para suministrar una protección razonable contra tales interferencias en una instalación residencial. En el caso poco probable de que haya interferencia en la recepción de radio o televisión (la cual se puede determinar apagando y volviendo a encender la HP-32S o quitándole las baterías), trate de corregir la situación mediante las siguientes medidas:

- Reoriente la antena receptora.
- Reubique la calculadora con respecto al receptor.

Para obtener más información, consulte a su distribuidor, a un técnico en radio y televisión con experiencia o el siguiente folleto, preparado por la Comisión Federal de Comunicaciones: *How to Identify and Resolve Radio-TV Interference Problems*. Para obtenerlo diríjase a: U.S. Government Printing Office, Washington, D.C. 20402, Número de almacén 004-000-00345-4. En el momento de la primera impresión de este manual, el número telefónico era (202) 783-3238.

Alemania Occidental. La HP-32S se ciñe a las especificaciones requeridas por VGF 1046/84, VDE 0871B y otras normas similares de eliminación de interferencia. Si está utilizando equipo que no ha sido autorizado por la Hewlett-Packard, dicha configuración debe ceñirse a los requisitos del Párrafo 2 del Comunicado Federal Alemán, Orden (VFG) 1046/84, con fecha del 14 de diciembre de 1984.

Memoria del usuario y la pila

Este apéndice cubre los siguientes temas:

- La distribución y requisitos de la memoria del usuario.
- Cómo restaurar la calculadora sin afectar la memoria.
- Cómo borrar (purgar) toda la memoria del usuario y reinstalar las especificaciones predefinidas del sistema.
- Cuáles son las operaciones que afectan la elevación de la pila.

Manejo de la memoria de la calculadora

La HP-32S cuenta con 390 bytes de memoria de usuario disponibles para cualquier combinación de información almacenada (variables o líneas de programa). SOLVE, SFN y los cálculos estadísticos también requieren una porción de la memoria del usuario. (La ejecución de la operación SFN, en particular, es bastante "costosa".)

Toda la información almacenada se conserva hasta que Ud. deseé borrarla. El mensaje **MEMORY FULL** significa que en ese momento no hay memoria suficiente para la operación que Ud. desea efectuar. En tal caso Ud. deberá borrar una parte de (o toda) la memoria del usuario. Por ejemplo, Ud. puede tomar una de estas medidas:

- Borrar el contenido de una o todas las variables (vea la página 50).
- Borrar uno o todos los programas (vea la página 85).
- Borrar los registros de estadísticas (oprime **[CLEAR] {Σ}**).
- Borrar toda la memoria del usuario (oprime **[CLEAR] {ALL}**).

Requisitos de memoria

Datos u operación	Cantidad de memoria utilizada
Variables	8 bytes por cada valor diferente de cero. (Ningún byte para los valores iguales a cero.)
Instrucciones en líneas de programa	1,5 bytes.
Números en líneas de programa	Enteros de 0 a 99: 1,5 bytes. Todos los demás números: 9,5 bytes.
Datos estadísticos	48 bytes.
Cálculos SOLVE	33,5 bytes.
Cálculos <i>f</i> FN (integración)	140 bytes.

Para ver los requerimientos de memoria totales para programas específicos, oprima **[MEM] {PGM}**. Oprima **[▼]** o **[▲]** para ver la información ingresada. (Para ver un ejemplo diríjase a la página 86.)

Para recuperar manualmente la memoria asignada a un cálculo SOLVE o *f*FN interrumpido, oprima **[LBL/RTN] {RTN}**. Esta recuperación se efectúa automáticamente cuando Ud. ejecuta un programa u otro cálculo SOLVE o *f*FN.

Restauración de la calculadora

Si la calculadora no responde a las pulsaciones de tecla o se está comportando en forma diferente de lo normal, intente restaurarla. Al restaurar la calculadora se interrumpe el cálculo en curso y se cancela el ingreso de programas, el ingreso de dígitos, el programa en ejecución, los cálculos SOLVE, los cálculos *f*FN y la presentación VIEW o INPUT. Los datos almacenados permanecen por lo general intactos.

Para restaurar la calculadora mantenga oprimida la tecla **[C]** y oprima **[LN]**. En caso de no poder restaurar la calculadora, trate de instalar baterías nuevas. Si la calculadora no se puede restaurar, o si aún no funciona correctamente, deberá tratar de borrar la memoria empleando el procedimiento especial descrito en la próxima sección.

Es posible que la calculadora se restaure sola si se la deja caer o si ocurre una interrupción de energía.

Borrado de la memoria

La forma corriente de borrar la memoria es con el comando **[CLEAR]{ALL}**. Sin embargo, existe un procedimiento de borrado más drástico que borra información adicional y es útil cuando el teclado no está funcionando correctamente.

Si la calculadora no responde a las pulsaciones de tecla, y Ud. no logra reanudar el funcionamiento restaurando la unidad o cambiándole las baterías, ejecute el procedimiento siguiente. Estas pulsaciones de tecla borran toda la memoria, restauran la calculadora y reinstalan todos los formatos y modos según las especificaciones originales *pre-definidas* (las cuales aparecen más adelante).

- 1.** Presione y mantenga oprimida la tecla **[C]**.
- 2.** Presione y mantenga oprimida la tecla **[\sqrt{x}]**.
- 3.** Oprima **[Σ+]**. (Deberá oprimir las tres teclas en forma simultánea.)
Al liberar las tres teclas, si la operación ha dado buen resultado, la pantalla mostrará el mensaje **MEMORY CLEAR**.

Especificaciones predefinidas

Categoría	Estado predefinido
Modo angular.	Grados.
Modo de base.	Decimal.
Contraste de pantalla.	Medio.
Signo decimal.	“.”
Formato de presentación.	FIX 4.
Señaladores.	Quitados.
FN = (función en uso).	Nula.
Indicador de programa (línea actual).	PRGM TOP.
Memoria de programa.	Vacía.
Germen de número aleatorio.	Cero.
Elevación de la pila.	Activada.
Registros de la pila.	Borrados a cero.
Variables.	Borradas a cero.

La memoria se puede borrar por accidente si la calculadora se deja caer o si se interrumpe la energía.

El estado de la elevación de la pila

Los cuatro registros de la pila se encuentran siempre presentes y la pila siempre tiene un *estado de elevación*. Esto significa que la elevación de la pila está siempre *activada* o *desactivada*. Estos términos se refieren al comportamiento de la pila al ingresar un número en el registro X. (Consulte el capítulo 2, “La pila de memoria automática”.)

Las funciones que no se encuentren en las dos listas siguientes activarán la elevación de la pila.

Operaciones de desactivación

Existen cuatro operaciones que desactivan la elevación de la pila. Un número ingresado después de una de estas operaciones de desactivación se registrará en el lugar del número que ocupa el registro X. Los registros Y, Z y T permanecen sin cambios.

ENTER $\Sigma+$ $\Sigma-$ CLx

Además, cuando **C** y **◀** se comportan como CLx, también desactivan la elevación de la pila.

La función INPUT *desactiva* la elevación de la pila al momento en que interrumpe un programa de solicitud (de manera que cualquier número que Ud. ingrese reemplaza el contenido del registro X), pero la reactiva al reanudarse el programa.

Operaciones neutrales

Las siguientes operaciones no alteran el estado previo de la elevación de la pila:

DEG,RAD, GRAD	FIX,SCI, ENG,ALL	DEC,HEX, OCT,BIN	CLVARS
PSE	SHOW	RADIX.;RADIX,	CL Σ
OFF	R/S y STOP	▲ , ▼	C * , ◀ *
MEM {VAR} †	MEM {PGM} †	GTO • •	GTO • <i>rótulo nn</i>
Cambio de ventanas binarias	Ingreso de dígitos	Errores	PRGM e ingreso de programa

*Excepto cuando se utiliza como CLx.

†Incluye todas las operaciones efectuadas mientras se exhibe el catálogo, excepto {VAR} **ENTER** y {PGM} **XEQ**, los cuales activan la elevación de la pila.

Estado del registro LAST X

Las siguientes operaciones almacenan x en el registro LAST X.

$+, -, \times, \div$	SQRT, x^2	$e^x, 10^x$
LN, LOG	y^x	$1/x$
%, %CHG	$\Sigma +, \Sigma -$	RCL $+, -, \times, \div$ * [*]
\hat{x}, \hat{y}	SIN, COS, TAN	ASIN, ACOS, ATAN
SINH, COSH, TANH	ASINH, ACOSH, ATANH	IP, FP, RND, ABS
$y, x \rightarrow \theta, r; \theta, r \rightarrow y, x$	\rightarrow HR, \rightarrow HMS	\rightarrow DEG, \rightarrow RAD
Cn,r; Pn,r	$x!$	CMPLX $+/$ -
CMPLX $+, -, \times, \div$	CMPLX $e^x, \ln, y^x, 1/x$	CMPLX SIN,COS,TAN

*Observe que la secuencia de aritmética de recuperación x [RCL][+] *variable* almacena un valor diferente en el registro LAST X al que almacena la secuencia x [RCL] *variable* [+]. La primera almacena x en LAST X; la segunda almacena el número recuperado en LAST X.

Información adicional sobre la resolución de ecuaciones

Este apéndice proporciona información sobre la operación SOLVE, la cual suplementa la ofrecida en el capítulo 7.

Cómo halla **SOLVE** una raíz

SOLVE es una operación de tipo *iterativo*; esto significa que ejecuta la función específica en forma repetitiva. Comienza con un estimado para la variable incógnita, x , y mejora tal estimado a través de cada ejecución sucesiva de la función, $f(x)$.*

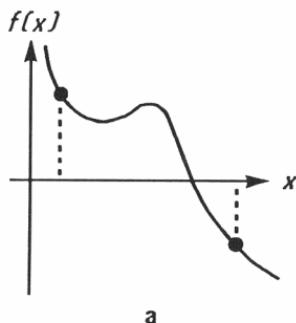
Si cualquiera de los dos estimados sucesivos de la función $f(x)$ tienen signos opuestos, SOLVE supondrá que la función $f(x)$ cruza el eje de x en por lo menos un punto ubicado entre los dos estimados. Este intervalo se estrecha en forma sistemática hasta hallar una raíz.

Para que SOLVE pueda hallar una raíz, ésta debe de existir dentro de la gama de números de la calculadora, y la función debe de definirse matemáticamente donde ocurre la búsqueda iterativa. SOLVE siempre halla una raíz (con tal de que exista una dentro de los límites de desbordamiento), siempre y cuando se dé una o más de estas condiciones:

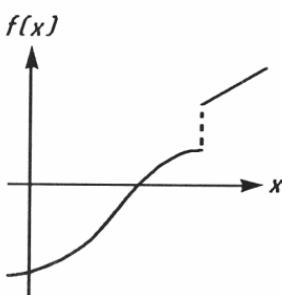
- Dos estimados dan como resultados valores de $f(x)$ con signos opuestos, y el gráfico de la función cruza el eje de x en por lo menos un lugar ubicado entre tales estimados (vea la figura a en la página siguiente).

* $f(x)$ es una abreviatura matemática correspondiente a una función definida en términos de la variable incógnita x .

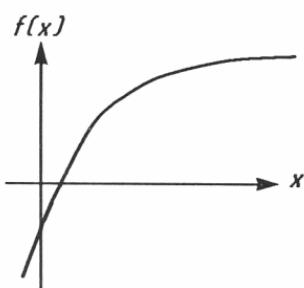
- $f(x)$ siempre aumenta o siempre disminuye en función del aumento de x (figura b, abajo).
- El gráfico de $f(x)$ es cóncavo en todas partes o convexo en todas partes (figura c, abajo).
- Si $f(x)$ tiene uno o más mínimos y máximos locales, cada uno ocurrirá una sola vez entre raíces adyacentes de $f(x)$ (figura d, abajo).



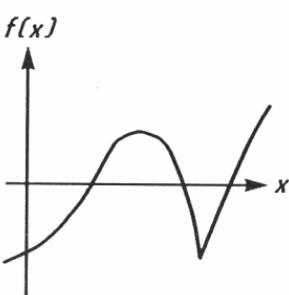
a



b



c



d

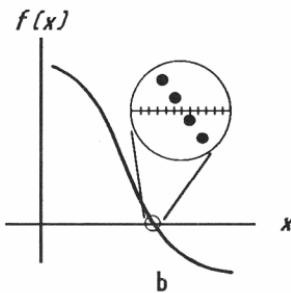
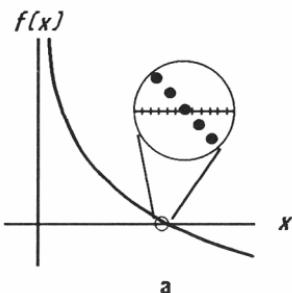
Funciones para las cuales se pueden hallar las raíces

En la mayoría de las situaciones, la raíz calculada es un estimado exacto de la raíz teórica e infinitamente precisa de la ecuación. Una solución “ideal” es una para la cual $f(x)=0$. Sin embargo, también es aceptable un valor muy pequeño para $f(x)$, ya que éste puede resultar de la aproximación numérica con precisión limitada (12 dígitos).

Cómo interpretar los resultados

La operación SOLVE producirá una solución bajo cualquiera de estas condiciones:

- Si halla un estimado para el cual $f(x)$ es igual a cero (vea la figura a, más abajo).
- Si halla un estimado donde $f(x)$ no es igual a cero, pero la raíz calculada es un número de 12 dígitos adyacente al lugar donde el gráfico de la función cruza el eje de x (vea la figura b más abajo). Esto sucede cuando los dos estimados finales se encuentran próximos (o sea que difieren en 1 en el décimosegundo dígito) y el valor de la función es positivo para un estimado y negativo para el otro.* En la *mayoría* de los casos, $f(x)$ estará relativamente cerca de cero.



Casos para los cuales se puede hallar una raíz

Si desea obtener información adicional sobre el resultado, oprima **R↓** para ver el estimado previo de la raíz (x), el cual ha quedado en el registro Y. Oprima **R↓** nuevamente para ver el valor de $f(x)$, el cual ha quedado en el registro Z. Si $f(x)$ es igual a cero o es relativamente pequeño, es probable que se haya encontrado una solución. Sin embargo, si $f(x)$ es relativamente grande, Ud. debe de tener cuidado al interpretar los resultados.

*O cuando son $(0, 10^{-499})$ o $(0, -10^{-499})$.

Ejemplo: Una ecuación con una raíz. Halle la raíz de la ecuación:

$$-2x^3 + 4x^2 - 6x + 8 = 0,$$

la cual, empleando el método de Horner (capítulo 5) se puede simplificar de la siguiente forma:

$$x(x(-2x + 4) - 6) + 8 = 0.$$

Ingrese la función en forma del programa:

```
A01 LBL A
A02 -2
A03 RCLx X
A04 4
A05 +
A06 RCLx X
A07 6
A08 -
A09 RCLx X
A10 8
A11 +
A12 RTN
```

Teclas:

**[SOLVE/] {FN} A
0 [STO] X 10
[SOLVE/] {SOLVE} X**

Pantalla:

X = 1,6506

Descripción:

Calcula x empleando los estimados 0 y 10.

[R↓]

1,6506

Los dos estimados finales son iguales hasta el cuarto lugar decimal.

[R↓]

-1,0000E-11

$f(x)$ es muy pequeña, lo cual significa que la aproximación es una buena raíz.

Ejemplo: Una ecuación con dos raíces. Halle las dos raíces de la ecuación parabólica:

$$x^2 + x - 6 = 0.$$

Ingrese la función en forma del programa:

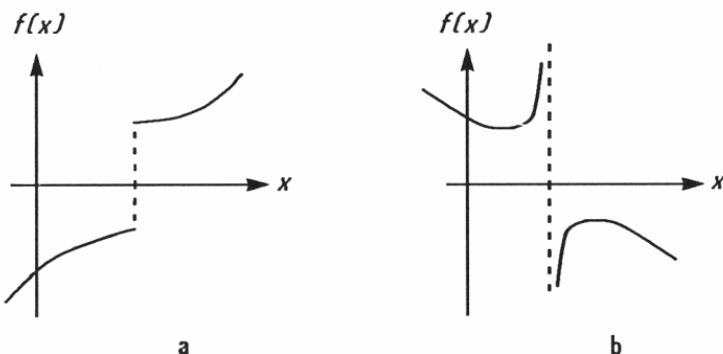
```
D01 LBL D  
D02 RCL X  
D03 x2  
D04 RCL+ X  
D05 6  
D06 -  
D07 RTN
```

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
<input type="checkbox"/> [SOLVE/ \int] {FN} D		
0 [STO] X 10		Calcula la raíz positiva empleando los estimados 0 y 10.
<input type="checkbox"/> [SOLVE/ \int] {SOLVE}		
X	X = 2,0000	
<input type="checkbox"/> R↓	2,0000	Los dos estimados finales son iguales.
<input type="checkbox"/> R↓ <input type="checkbox"/> SHOW	0,000000000000	$f(x) = 0.$
0 [STO] X 10 $\pm\!\!/-$		Calcula la raíz negativa empleando los estimados 0 y -10.
<input type="checkbox"/> [SOLVE/ \int] {SOLVE} X	X = -3,0000	
<input type="checkbox"/> R↓ <input type="checkbox"/> R↓ <input type="checkbox"/> SHOW	0,000000000000	$f(x) = 0.$

Algunos casos requieren consideración especial:

- Si el gráfico de la función presenta una discontinuidad que cruza el eje de x , la operación SOLVE da como resultado un valor adyacente a la discontinuidad (vea la figura A en la página siguiente). En este caso, $f(x)$ puede ser relativamente grande.

- Los valores de $f(x)$ pueden acercarse al infinito en el lugar donde el gráfico cambia de signo (vea la figura b abajo). Esta situación recibe el nombre de *punto*. Dado que la operación SOLVE determina la existencia de un cambio de signo entre dos valores próximos de x , el resultado será una posible raíz. Sin embargo, el valor para $f(x)$ será relativamente grande. Si el punto ocurre en un valor de x representado exactamente con 12 dígitos, ese valor hará que el cálculo se interrumpa con un mensaje de error.



Casos especiales: Una discontinuidad y un polo

Ejemplo: Una función discontinua. Halle la raíz de la ecuación:

$$\text{IP}(x) - 1.5 = 0.$$

Ingrese la función en forma del programa:

```
E01 LBL E  
E02 RCL X  
E03 IP  
E04 1.5  
E05 -  
R06 RTN
```

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[SOLVE/] {FN} E 0 [STO] X 5 [SOLVE/] {SOLVE} X	X = 2,0000	Halla una raíz con los estimados 0 y 5.
[SHOW]	1,999999999999	Muestra la raíz hasta el undécimo lugar decimal.
R↓ [SHOW]	2,000000000000	El estimado anterior es ligeramente mayor.
R↓	-0,5000	$f(x)$ es relativamente grande.

Observe la diferencia entre los últimos dos estimados, así como también el valor relativamente grande de $f(x)$. El problema radica en que no hay ningún valor de x para el cual $f(x)$ sea igual a cero. Sin embargo, en el punto donde $x = 1.9999999999$, existe un valor próximo de x que da como resultado un signo opuesto para $f(x)$.

Ejemplo: Un polo. Halle la raíz de la ecuación:

$$\frac{x}{x^2 - 6} - 1 = 0.$$

A medida que x se acerca a $\sqrt{6}$, $f(x)$ se convierte en un número positivo o negativo muy grande.

Ingrese la función en forma del programa:

```
F01 LBL F
F02 RCL X
F03 x2
F04 6
F05 -
F06 RCL X
F07 x<>>y
F08 ÷
F09 1
F10 -
F11 RTN
```

Observe que Ud. puede acortar el programa borrando las líneas F06–F07 y agregando una segunda instrucción RCL X luego de la línea F02.

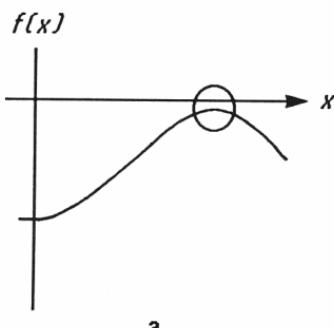
Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[SOLVE/ʃ]		Calcula la raíz
{FN} F		empleando estimados
2.3 [STO] X 2.7		que encuadran $\sqrt{6}$.
[SOLVE/ʃ]	X = 2,4495	
{SOLVE} X		
R↑ R↓	81,649,658,092,0	
		$f(x)$ es relativamente grande.

Existe un polo entre los estimados finales. Los estimados iniciales dieron como resultado signos opuestos de $f(x)$, y el intervalo entre estimados sucesivos se vio disminuido hasta encontrar dos valores próximos. Desafortunadamente, estos valores próximos hicieron que $f(x)$ se acercara a un polo en lugar del eje de x . La función sí cuenta con raíces en -2 y 3 , las cuales se pueden hallar ingresando mejores estimados.

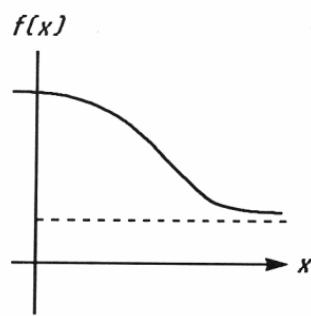
Qué hacer cuando SOLVE no puede hallar una raíz

A veces SOLVE no puede hallar una raíz. Las condiciones siguientes producirán la presentación del mensaje NO ROOT FND:

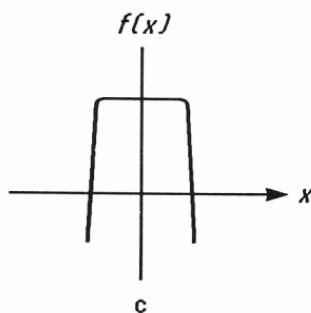
- La búsqueda termina cerca de un mínimo o máximo local (vea la figura a, abajo). Si el valor final de $f(x)$ (almacenable en el registro Z) se encuentra relativamente próximo a cero, es posible que se haya encontrado la raíz; el número almacenado en la variable incógnita puede ser un número de 12 dígitos muy cercano a una raíz teórica.
- La búsqueda se interrumpe porque SOLVE está trabajando en una asíntota horizontal, un área donde $f(x)$ es esencialmente constante para una amplia gama de valores de x (vea la figura b abajo). El valor final de $f(x)$ es el valor de la posible asíntota.
- La búsqueda se concentra en una región “plana” local de la función (vea la figura c, abajo). El valor final de $f(x)$ es el valor de la función en esta región.



a



b



c

Casos para los cuales no se puede hallar una raíz

La operación SOLVE da como resultado un error matemático si un estimado produce una operación incorrecta; por ejemplo, la división entre cero, la raíz cuadrada de un número negativo o el logaritmo de cero. Tenga presente que SOLVE puede generar estimados en una amplia gama de valores. Muchas veces se pueden evitar los errores matemáticos utilizando buenos estimados. En caso que ocurra un error matemático, oprima **RCL** variable incógnita (o **VIEW** variable) para ver el valor que produjo el error.

Ejemplo: Un mínimo relativo. Calcule la raíz de esta ecuación parabólica:

$$x^2 - 6x + 13 = 0.$$

La función presenta un mínimo en $x = 3$.

Ingrese la función en forma del programa:

```
G01 LBL G
G02 RCL X
G03 x2
G04 6
G05 RCL× X
G06 -
G07 13
G08 +
G09 RTN
```

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
SOLVE/F {FN} G		La búsqueda fracasa con los estimados
0 STO X 10		0 y 10.
SOLVE/F {SOLVE} X	NO ROOT FND	
◀ SHOW	3,00000010001	Exhibe el estimado final de x .
R↓ SHOW	3,00000468443	El estimado previo no era el mismo.
R↓	4,0000	El valor final para $f(x)$ es relativamente grande.

Ejemplo: Una asíntota. Halle la raíz de la ecuación:

$$10 - \frac{1}{x} = 0.$$

Ingrese la función en forma del programa:

```
H01 LBL H  
H02 10  
H03 RCL X  
H04 1/x  
H05 -  
H06 RTN
```

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
SOLVE/f {FN} H .005 STO X 5 SOLVE/f {SOLVE} X	X = 0,1000	Resuelve x empleando los estimados 0,005 y 5.
R↓	0,1000	El estimado previo es el mismo.
R↓ SHOW	999999999999	$f(x) = 0$.

Observe lo que sucede cuando Ud. utiliza valores negativos para sus estimados.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
1 [+/-] STO X 2 [+/-] SOLVE/f {SOLVE} X	NO ROOT FND	No se halla raíz para $f(x)$.
◀	-46,666,666,692,1	Exhibe el último estimado de x .
R↓	-5,7750E15	El estimado previo era de mucha mayor magnitud.
R↓	10,0000	$f(x)$ para el último estimado es bastante grande.

Al estudiar la ecuación, resulta aparente que si x es un número negativo, 10 es el valor más pequeño a lo que $f(x)$ puede llegar. $f(x)$ se aproxima a 10 a medida que x se convierte en un número negativo de gran magnitud.

Ejemplo: Un error matemático. Halle la raíz de la ecuación:

$$\sqrt{x \div (x + 0.3)} - 0.5 = 0.$$

Ingresé la función en forma del programa:

```
I01 LBL I  
I02 RCL X  
I03 0.3  
I04 RCL+ X  
I05 ÷  
I06 SQRT  
I07 0.5  
I08 -  
I09 RTN
```

Trate primero de hallar una raíz positiva.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
■ [SOLVE/ \int] {FN} I		Calcula la raíz
0 [STO] X 10		empleando los esti-
■ [SOLVE/ \int] {SOLVE}	X = 0 , 1000	mados 0 y 10.

Trate ahora de hallar una raíz negativa ingresando los estimados 0 y -10 . Observe que la función se encuentra indefinida para los valores de x ubicados entre 0 y -0.3 , dado que tales valores producen un denominador positivo pero el numerador es negativo, produciendo así una raíz cuadrada negativa.

0 [STO] X 10 [+/-]	Error matemático.
■ [SOLVE/ \int] {SOLVE}	
X	SQRT(NEG)
■ [VIEW] X	X = -0 , 1308

Exhibe el estimado final de x .

Ejemplo: Una región local “plana”. Halle la raíz de la siguiente función:

$$f(x) = \begin{cases} x + 2 & \text{para } x < -1 \\ 1 & \text{para } -1 \leq x \leq 1 \\ -x + 2 & \text{para } x > 1 \end{cases} \quad (\text{una región local plana})$$

Ingrese la función en forma del programa:

```
J01 LBL J
J02 1
J03 ENTER *
J04 2
J05 RCL+ X
J06 x<y?
J07 RTN
J08 4
J09 -
J10 +/--
J11 x>y?
J12 R+
J13 RTN
```

Halle X empleando estimados iniciales de 10^{-8} y -10^{-8} .

Teclas:

**[SOLVE/f] {FN} J
[E] 8 [+/-] STO X
1 [+/-] [E] 8 [+/-]
[SOLVE/f] {SOLVE}
X**

Pantalla:

NO ROOT FND

Descripción:

No se encontró ninguna raíz empleando estimados muy pequeños cercanos a cero (restringiendo por lo tanto la búsqueda a la región plana de la función).

**[◀]
[R↓]
[R↑]**

1,0000E-8
0,0025
1,0000

Los dos últimos estimados están alejados entre sí y el valor final de $f(x)$ es muy grande.

Si utiliza estimados más grandes, SOLVE podrá entonces hallar las raíces, las cuales se encuentran fuera de la región plana (en $x=2$ y $x=-2$).

*Una vez entrada, Ud. puede borrar la línea J03 para ahorrar memoria.

Error de redondeo y “número insignificante”

Error de redondeo. La precisión limitada (12 dígitos) de la calculadora puede causar errores de redondeo, los cuales afectan en forma adversa las soluciones iterativas de SOLVE y la integración. Por ejemplo,

$$[(|x| + 1) + 10^{15}]^2 - 10^{30} = 0$$

no tiene raíces porque $f(x)$ siempre es mayor que cero. Sin embargo, dados los estimados iniciales de 1 y 2, SOLVE da como resultado 1,0000 debido a un error de redondeo.

El error de redondeo también puede impedir que SOLVE halle una raíz. La ecuación

$$|x^2 - 7| = 0$$

tiene una raíz en $\sqrt{7}$. Sin embargo, no hay un número de 12 dígitos que sea *exactamente* igual a $\sqrt{7}$, de manera que la calculadora nunca puede igualar la función a cero. Además de esto, la función nunca cambia de signo. SOLVE presenta el mensaje NO ROOT FND. Sin embargo, el estimado final de x (oprime  para verlo) es la mejor aproximación de 12 dígitos posible a la raíz al terminar la rutina.

“Número insignificante”. Este fenómeno ocurre cuando la magnitud de un número es menor de lo que puede representar la calculadora, de manera que quede sustituido por cero. Esto puede afectar los resultados de SOLVE. Por ejemplo, considere la expresión

$$\frac{1}{x^2}$$

cuya raíz es de valor infinito. A causa del problema del número insignificante, SOLVE presenta como raíz un valor muy grande. (De todas maneras, la calculadora no puede representar el infinito.)

Información adicional sobre la integración

En este apéndice le proporcionamos información sobre la integración, además de la que se ofrece en el capítulo 8.

Cómo se evalúa la integral

El algoritmo utilizado por la operación de integración $\int F(x) dx$ calcula la integral de una función $f(x)$ computando un promedio ponderado de los valores de la función en muchos valores de x (conocidos como puntos de muestreo) dentro del intervalo de integración. La exactitud del resultado de cualquier proceso de muestreo similar depende del número de puntos de muestreo considerados: por lo general, cuantos más puntos de muestreo haya, mayor será la exactitud. Si $f(x)$ se pudiera evaluar en un número infinito de puntos de muestreo, el algoritmo podría—dejando de lado la limitación impuesta por la inexactitud de la función $f(x)$ calculada—proveer siempre la respuesta exacta.

La evaluación de la función en un número infinito de puntos de muestreo podría tomar muchísimo tiempo. Sin embargo, esto no tiene por qué ocurrir, dado que la exactitud mayor de la integral calculada se encuentra limitada por la exactitud de los valores de la función calculada. Empleando únicamente un número finito de puntos de muestreo, el algoritmo puede calcular una integral que sea tan exacta como se puede justificar, considerando la incertidumbre inherente a $f(x)$.

El algoritmo de integración considera primero sólo unos pocos puntos de muestreo, produciendo aproximaciones relativamente inexactas. Si estas aproximaciones no son aún tan exactas como $f(x)$ lo permite, el algoritmo se repite (iteración) con un número mayor de puntos de muestreo. Estas iteraciones continúan produciéndose, utilizando aproximadamente el doble de puntos de muestreo en cada repetición, hasta que la aproximación resultante sea tan exacta como es posible justificar considerando la incertidumbre inherente a $f(x)$.

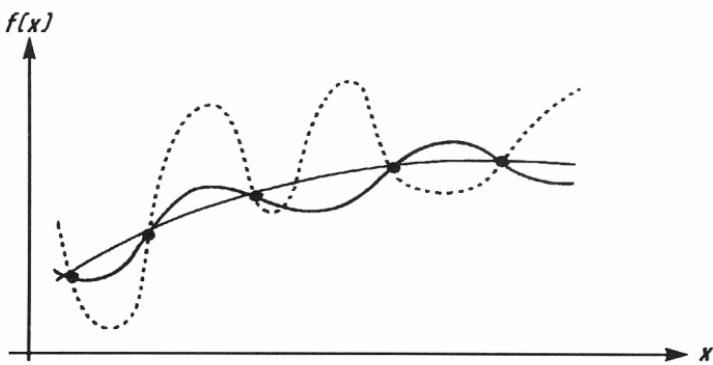
Según lo explicado en el capítulo 8, la incertidumbre de la aproximación final es un número derivado del formato de presentación en pantalla, el cual especifica la incertidumbre correspondiente a la función. Al final de cada iteración, el algoritmo compara la aproximación calculada durante tal iteración con las aproximaciones calculadas durante las dos iteraciones previas. Si la diferencia entre cualquiera de estas tres aproximaciones y las otras dos es menor que la incertidumbre tolerable en la aproximación final, los cálculos se dan por finalizados, dejando la aproximación existente en el registro X y su incertidumbre en el registro Y.

Es muy poco probable que los errores ocurridos en cada una de las tres aproximaciones sucesivas—o sea, las diferencias entre la integral verdadera y las aproximaciones—sean mayores que la disparidad existente entre las aproximaciones mismas. En consecuencia, el error ocurrido en la aproximación final será menor que su incertidumbre (siempre y cuando $f(x)$ no varie en forma repentina). Aunque no podemos conocer el error existente en la aproximación final, es en extremo improbable que el error exceda la incertidumbre que se exhibe de la aproximación. En otras palabras, el estimado de incertidumbre que se encuentra en el registro Y es casi seguramente un límite superior de la diferencia entre la aproximación y la integral misma.

Condiciones que podrían producir resultados incorrectos

Aunque el algoritmo de integración de la HP-32S es uno de los mejores que hay, en algunas situaciones—al igual que todos los demás algoritmos de integración numérica—puede ofrecer un resultado incorrecto. *La posibilidad de que esto suceda es extremadamente remota.* El algoritmo ha sido diseñado para brindar resultados exactos con casi cualquier función *uniforme*. Sólo en las funciones que presentan un comportamiento muy errático es que existe un riesgo sustancial de obtener una respuesta inexacta. Tales funciones aparecen en muy raras ocasiones en problemas relacionados con una situación física real; en tal caso, por lo general es posible reconocerlas y tratarlas en una forma directa.

Desafortunadamente, dado que todo lo que el algoritmo conoce acerca de $f(x)$ son sus valores en los puntos de muestreo, no puede distinguir entre $f(x)$ y otra función que coincida con $f(x)$ en todos los puntos de muestreo. Esta situación aparece ilustrada en la siguiente página, donde aparecen (superpuestas en una porción del intervalo de integración) tres funciones cuyas gráficas incluyen los varios puntos de muestreo que tienen en común.



Con esta cantidad de puntos de muestreo, el algoritmo calculará la misma aproximación para la integral de cualquiera de las funciones mostradas. Las integrales mismas de las funciones ilustradas con líneas sólidas y líneas de guiones son parecidas, de manera que la aproximación será bastante exacta si $f(x)$ es una de estas funciones. Sin embargo, la integral verdadera de la función ilustrada con una línea de puntos es muy diferente de la integral de las otras funciones, de manera que la aproximación será bastante inexacta si $f(x)$ es esta función.

El algoritmo llega a conocer el comportamiento general de la función al examinar la función en un número cada vez mayor de puntos de muestreo. Si la fluctuación de la función en una región no es distinta del comportamiento observado en el resto del intervalo de integración, en alguna de las iteraciones el algoritmo con seguridad detectará dicha fluctuación. Al suceder esto, el número de puntos de muestreo aumenta hasta que las iteraciones sucesivas produzcan aproximaciones que tomen en consideración las fluctuaciones más rápidas (pero siempre *características* de la función).

Por ejemplo, considere la aproximación de

$$\int_0^{\infty} xe^{-x} dx.$$

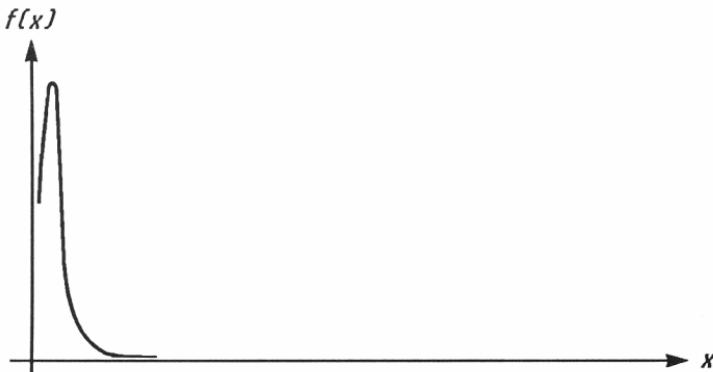
Dado que Ud. está evaluando esta integral en forma numérica, quizás piense que debería representar el límite superior de la integración como 10^{499} , el cual es virtualmente el número mayor que se puede ingresar en la calculadora. Hágalo y verá lo que sucede. Ingrese este programa para evaluar la función $f(x) = xe^{-x}$.

F01 LBL F
F02 RCL X
F03 +/-
F04 e^x
F05 RCLX X
F06 RTN

Fije la presentación en pantalla en SCI 3, especifique los límites inferiores y superiores de integración como 0 y 10^{499} respectivamente y luego inicie la integración.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
[DISP {SC}3 0 [ENTER] [E] 499	1E499__	Especifica el nivel de exactitud y los límites de integración.
[SOLVE/ʃ] {FN} F [SOLVE/ʃ] {∫FN} X	ʃ = 0 ,000E0	Aproximación de la integral.

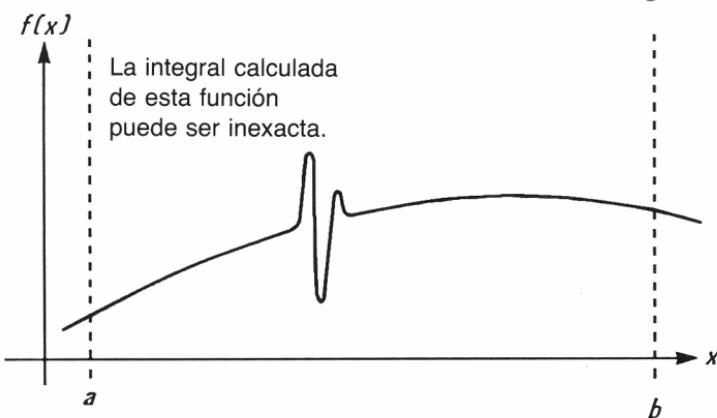
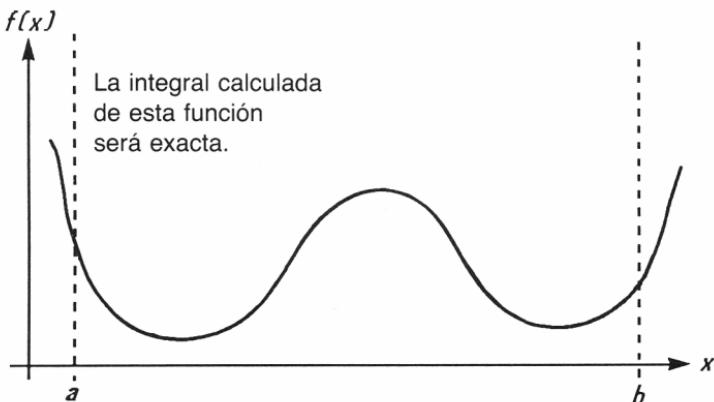
La respuesta presentada por la calculadora es obviamente incorrecta, dado que la integral verdadera de $f(x) = xe^{-x}$ a en el intervalo de cero a ∞ es exactamente 1. Sin embargo, el problema no es que ∞ esté representada por 10^{499} , puesto que la integral de esta función desde cero a 10^{499} es muy cercano a 1. La razón de la existencia de una respuesta incorrecta se vuelve aparente a partir del gráfico de $f(x)$ sobre el intervalo de integración:



El gráfico es un pico muy cercano al origen. Dado que ningún punto de muestreo ha descubierto el pico, el algoritmo supuso que $f(x)$ era exactamente igual a cero a través de todo el intervalo de integración. Aun si Ud. aumentara la cantidad de puntos de muestreo calculando la integral en el formato SCI 11 o ALL, ninguno de los puntos de muestreo adicionales descubriría el pico al integrar esta función sobre este intervalo en particular. (Si desea ver mejores maneras de enfrentar problemas como éste, vea el próximo apartado, "Condiciones que prolongan el tiempo de cálculo".)

Afortunadamente, las funciones que exhiben tales aberraciones (una fluctuación que no es característica del comportamiento de la función en otro lugar) no son comunes, por lo que no es probable que Ud. tenga necesidad de integrar una. Una función que puede conducir a resultados incorrectos se puede identificar en términos simples por la rapidez en que ella y sus derivados de orden inferior varían a través del intervalo de integración. Básicamente, cuanto más brusca sea la variación de la función o de sus derivadas, y cuanto más bajo sea el orden de tales derivadas, más lento será el cálculo y menos exacta será la aproximación resultante.

Observe que la rapidez en la variación de la función (o de sus derivadas de orden inferior) se debe determinar con respecto al ancho del intervalo de integración. Dado cierto número de puntos de muestreo, una función $f(x)$ que cuenta con tres fluctuaciones se puede caracterizar mejor mediante sus puntos de muestreo cuando estas variaciones se distribuyen sobre la mayor parte del intervalo de integración, que si se confinaran a una pequeña porción del intervalo. (Ambas situaciones aparecen ilustradas en las ilustraciones presentadas más adelante.) Al considerar las variaciones o fluctuaciones como un tipo de oscilación en la función, el criterio de interés es la proporción entre el período de las oscilaciones y el ancho del intervalo de integración: cuanto más grande es la proporción, más rápido será el cálculo y más exacta será la aproximación resultante.



En muchos casos Ud. conocerá la función lo suficiente como para saber si la función presenta variaciones rápidas relativas al intervalo de integración. Si Ud. no conoce la función y sospecha que puede causarle problemas, puede trazar rápidamente algunos puntos evaluando la función con la subrutina escrita con tal propósito.

Si por cualquier razón, después de obtener una aproximación a una integral Ud. sospecha de su validez, existe un procedimiento sencillo para verificarla: subdivida el intervalo de integración en dos o más subintervalos adyacentes, integre la función sobre cada subintervalo y luego sume las aproximaciones resultantes. Esto hará que la función se examine en una serie totalmente nueva de puntos de muestreo, existiendo así la posibilidad de que revele picos antes ignorados. Si la aproximación inicial era válida, entonces será equivalente a la suma de las aproximaciones sobre los subintervalos.

Condiciones que prolongan el tiempo de cálculo

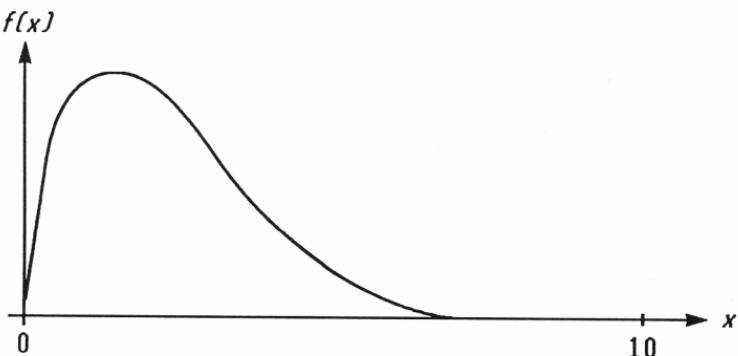
En el ejemplo precedente, el algoritmo presentó una respuesta incorrecta porque nunca detectó el pico existente en la función. Esto sucedió porque la variación de la función era muy rápida en relación al ancho del intervalo de integración. Si el ancho del intervalo fuera más pequeño, Ud. obtendría la respuesta correcta, pero tomaría mucho tiempo si el intervalo fuera aún demasiado ancho.

Considere una integral en la cual el intervalo de integración es lo suficientemente ancho como para requerir un tiempo de cálculo excesivamente largo, pero no tan ancho que el resultado fuera incorrecto. Observe que, dado que $f(x) = xe^{-x}$ se aproxima a cero con rapidez a medida que x se aproxima a ∞ , los valores grandes de x contribuyen muy poco al cálculo de la integral de la función. Por lo tanto, Ud. puede evaluar la integral reemplazando ∞ , el cual es el límite superior de la integración, por un número que no sea tan grande como 10^{499} — por ejemplo 10^3 .

Vuelva a ejecutar el mismo problema de integración con este nuevo límite de integración. Si Ud. no ha integrado ninguna otra función desde la primera vez que integró ésta, entonces no necesitará volver a especificar $\text{FN} = \text{F}$.

Teclas:	Pantalla:	Descripción:
0 [ENTER] [E] 3	1E3__	Nuevo límite superior.
[■] [SOLVE/] [\int] { \int FN} X	$\int = 1,000\text{E}0$	Integral. (El cálculo demora un poco.)
[xzy]	1,824E-4	Incertidumbre de aproximación.

Esta es la respuesta correcta, pero tomó mucho tiempo llegar a ella. Para comprender el porqué, compare el gráfico de la función entre $x = 0$ y $x = 10^3$, el cual tiene la misma apariencia que la función ilustrada en la página 276, con el gráfico de la función entre $x = 0$ y $x = 10$:



Ud. puede ver que esta función es “de interés” solamente en los valores pequeños de x . En los valores de x mayores, la función no es interesante, puesto que disminuye en forma gradual y uniforme en una manera pronosticable.

El algoritmo examina la función con densidades más grandes de puntos de muestreo hasta que la disparidad entre las aproximaciones sucesivas se vuelva suficientemente pequeña. En el caso de un intervalo estrecho que abarca un área donde esta función es interesante, toma menos tiempo alcanzar esta densidad crítica.

Para lograr la misma densidad de puntos de muestreo, el número total de puntos de muestreo requeridos sobre el intervalo más grande es mucho mayor que el número requerido sobre el intervalo más pequeño. Por esta razón, se necesitan muchas más iteraciones sobre el intervalo mayor para lograr una aproximación con la misma exactitud, y por lo tanto el cálculo de la integral demora considerablemente más tiempo.

Dado que el tiempo de cálculo depende de la rapidez con que se alcanza cierta densidad de puntos en la región donde la función es interesante, el cálculo de la integral de cualquier función se prolongará si el intervalo de integración incluye en su mayoría regiones donde la función no es interesante. Por fortuna, si Ud. debe calcular una integral de esta clase, podrá modificar el problema para que el tiempo de cálculo se vea reducido en forma considerable. Dos de las técnicas utilizadas para tal efecto son la subdivisión del intervalo de integración y la transformación de las variables. Estos métodos le permiten cambiar la función o los límites de integración para que el integrando se comporte de una forma más favorable sobre el intervalo o los intervalos de integración.

Mensajes

La calculadora responde a ciertas condiciones o pulsaciones de tecla con la presentación de un mensaje. En tal caso, el símbolo **▲** aparece para llamar su atención. En algunas condiciones de importancia, el mensaje se mantiene en la pantalla hasta que Ud. lo borra. Al oprimir **[C]** o **[◆]** se borra el mensaje; al oprimir cualquiera de las otras teclas se borra el mensaje y se ejecuta la función correspondiente a la tecla oprimida.

∫FN ACTIVE

Un programa en ejecución intentó seleccionar un rótulo de programa (**FN = rótulo**) mientras se realizaba un cálculo de integración.

∫(∫FN)

Un programa en ejecución intentó calcular una integral (**∫FN d variable**) mientras se realizaba otro cálculo de integración.

∫(SOLVE)

Un programa en ejecución intentó una operación SOLVE mientras se realizaba un cálculo de integración.

ALL VARS = 0

El catálogo de variables (**[CATALOG] [MEM] {VAR}**) indica que no hay valores almacenados.

CALCULATING

La calculadora está ejecutando una función que puede demorar un poco.

DIVIDE BY 0

Ud. ha intentado efectuar una división entre cero. (Incluye **%CHG** si el registro Y contiene cero.)

DUPLICAT.LBL

Ud. intentó registrar un rótulo de programa que ya existe para otra rutina de programa.

INTEGRATING

La calculadora está calculando una integral, lo cual puede demorar un poco.

INVALID DATA

Error de información:

- Ud. intentó calcular combinaciones o permutaciones con $r > n$, con un número r o n no entero, o con $n \geq 10^{12}$.
- Ud. intentó utilizar una función trigonométrica o hiperbólica con un argumento incorrecto: **TAN** con $x = \text{múltiplo impar de } 90^\circ$; **ACOS** o **ASIN** con $x < -1$ ó $x > 1$; **HYP ATAN** con $x \leq -1$ ó $x \geq 1$; **HYP ACOS** con $x < 1$.

INVALID x !

Ud. intentó calcular una operación de factorial o de gamma empleando para x un entero negativo.

INVALID y^x

Error de elevación a una potencia:

- Ud. intentó elevar 0 a la potencia 0 o a una potencia negativa.
- Ud. intentó elevar un número negativo a una potencia no entera.
- Ud. intentó elevar el número complejo $(0 + i0)$ a un número con una parte real negativa.

INVALID (i)

Ud. intentó efectuar una operación con una dirección indirecta, pero el número ubicado en el registro de índice no es válido ($|i| \geq 27$ ó $0 \leq |i| < 1$).

LOG(0)

Ud. intentó calcular un logaritmo de cero o $(0 + i0)$.

LOG(NEG)

Ud. intentó calcular el logaritmo de un número negativo.

MEMORY CLEAR

Se ha borrado la totalidad de la memoria del usuario (vea la página 255).

MEMORY FULL

La calculadora no tiene suficiente memoria disponible para efectuar la operación. Vea el apéndice B.

NONEXISTENT

Ud. ha intentado referirse a un rótulo de programa (o número de línea) que no existe con **GTO**, **GTO** **[]**, **XEQ**, o **{FN}**. Observe que el error **NONEXISTENT** puede significar ya sea que (1) Ud. ha llamado explícitamente (desde el teclado) un rótulo de menú que no existe; o (2) el programa que Ud. ha llamado se refiere a *otro* rótulo, el cual no existe.

NO LABELS

El catálogo de programas (**[CAT]** **[MEM]** **{PGM}**) indica que no hay rótulos de programa almacenados.

NO ROOT FND

SOLVE no puede hallar la raíz de la ecuación empleando los estimados iniciales actuales (vea la página 261 y 262). Una operación **SOLVE** ejecutada en un programa no producirá este error; en su lugar, la misma condición lo hace saltar la línea de programa siguiente (la línea que sigue a la instrucción **SOLVE variable**).

NO STAT DATA

Ud. ha intentado efectuar cálculos estadísticos sin haber almacenado los datos correspondientes.

OVERFLOW

Advertencia (se exhibe brevemente); la magnitud de un resultado es demasiado grande para la capacidad de la calculadora. En este caso el resultado presentado es 9.9999999999E499 en el formato de presentación especificado. (Vea la sección "Amplitud numérica y desbordamiento" en la página 24.) Esta condición fija el señalador 6. Si el señalador 5 está fijo, el desbordamiento tiene el efecto adicional de interrumpir un programa en ejecución y dejar el mensaje en la pantalla hasta que Ud. oprima una tecla.

PRGM TOP

Indica el principio de la memoria del programa. La disposición de la memoria es circular, de manera que **PRGM TOP** también es la línea que se encuentra después de la última línea de la memoria del programa.

RUNNING

La calculadora se encuentra en el proceso de ejecución de un programa (diferente de una rutina **SOLVE** o **{FN}**).

SELECT FN

Ud. ha intentado ejecutar **SOLVE** *variable* o la **∫FN** d *variable* sin haber seleccionado un rótulo de programa. Esto puede suceder únicamente la primera vez que Ud. utiliza SOLVE o ∫FN después del exhibirse el mensaje **MEMORY CLEAR**, o puede suceder si el rótulo en uso ha dejado de existir.

SOLVE ACTIVE

Un programa en ejecución ha intentado seleccionar un rótulo de programa (**FN = rótulo**) mientras la operación SOLVE se encontraba en ejecución.

SOLVE (SOLVE)

Un programa en ejecución ha intentado efectuar una operación SOLVE al mismo tiempo que otra operación SOLVE estaba en ejecución.

SOLVE (∫FN)

Un programa en ejecución ha intentado calcular una integral al mismo tiempo que una operación SOLVE estaba en ejecución.

SOLVING

La calculadora está buscando la raíz de una ecuación. Esto puede demorar un poco.

SQRT (NEG)

Ud. ha intentado calcular la raíz cuadrada de un número negativo.

STAT ERROR

Error de estadísticas:

- Ud. ha intentado calcular s_x , s_y , \hat{x} , \hat{y} , m , r o b con $n = 1$.
- Ud. ha intentado calcular r , \hat{x} o $\bar{x}w$ con los datos de x únicamente (todos los valores de y son iguales a cero).
- Ud. ha intentado calcular \hat{x} , \hat{y} , r , m o b con todos los valores de x iguales.
- Ud. ha intentado efectuar un cálculo estadístico después que **[Σ-]** ha reducido n a cero.

TOO BIG

La magnitud del número es demasiado grande para convertirla a la base HEX, OCT o BIN. El número debe de encontrarse en la gama de $-34.359.738.368 \leq n \leq 34.359.738.367$.

XEQ OVERFLOW

Un programa en ejecución ha intentado dirigirse a un octavo rótulo XEQ incluido en otra subrutina. (Se puede incluir subrutinas una dentro de la otra hasta un máximo de siete niveles.) Dado que SOLVE y SFN emplean cada uno un nivel de inclusión de subrutinas, también pueden generar un error.

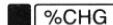
Índice de funciones

Esta sección sirve para la consulta rápida de todas las funciones y operaciones junto con sus fórmulas y las hay. La lista está ordenada alfabéticamente según el nombre de la función. Este nombre es el que se utiliza en las líneas del programa. Por ejemplo, la función llamada FIX n se ejecuta como DISP {FX} n .

Las funciones que no son programables tienen el nombre encuadrados, tal como .

Los caracteres que no pertenecen al alfabeto o que son letras del alfabeto griego se encuentran al comienzo de la lista, precediendo a todas las letras; los nombres de función que están precedidos de una flecha (por ejemplo →DEG) aparecen ordenados alfabéticamente como si la flecha no estuviera.

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página.
+/-	Cambia el signo de un número.	21
+	Suma. Da como resultado $y + x$.	25
-	Resta. Da como resultado $y - x$.	25
×	Multiplicación. Da como resultado $y \times x$.	25
÷	División. Da como resultado $y \div x$.	25
	Borra el último dígito ingresado; borra x ; borra un menú; borra un paso del programa.	16, 19, 32, 83
▲	Exhibe el ingreso previo del catálogo; desplaza el puntero del programa hacia el paso previo.	33, 76

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
	Exhibe el ingreso siguiente en el catálogo; desplaza el puntero del programa hacia el próximo paso (durante el ingreso del programa); ejecuta la línea actual del programa (no durante el ingreso del programa).	33, 76
1/x	 <i>Recíproco.</i>	24
10 ^x	 <i>Antilogaritmo decimal.</i> Da como resultado 10 elevado a la potencia x.	55
%	 <i>Porcentaje.</i> Da como resultado $(y \times x) \div 100$.	59
%CHG	 <i>Porcentaje de cambio.</i> Da como resultado $(x - y)(100 \div y)$.	59
π	 Da como resultado la aproximación 3,14159265359.	56
$\Sigma+$	 Acumula (y, x) en los registros estadísticos.	154
$\Sigma-$	 Retira (y, x) de los registros estadísticos.	155
Σx	 Da como resultado la suma de los valores de x.	161
Σx^2	 Da como resultado la suma de los cuadrados de los valores de x.	162
Σxy	 Da como resultado la suma de los productos de los valores de x y de y.	162
Σy	 Da como resultado la suma de los valores de y.	161
Σy^2	 Da como resultado la suma de los cuadrados de los valores de y.	162

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
$\theta, r \rightarrow y, x$	[P<small>OLAR</small>R<small>ECTANGULAR</small>] $\{\theta, r \rightarrow y, x\}$ <i>De polar a rectangular.</i> Convierte (r, θ) en (x, y) .	61
$\int f(x) dx$ d variable	[S<small>OLOVE</small>/I<small>NT</small>] $\{\int f(x) dx\} \text{ variable}$ <i>Integra</i> la función en uso con respecto a la variable, empleando el límite inferior dado en el registro Y y el límite superior dado en el registro X.	127
ABS	[PARTS] $\{\text{ABS}\}$ <i>Valor absoluto.</i> Da como resultado $ x $.	67
ACOS	[ACOS] <i>Arco coseno.</i> Da como resultado $\cos^{-1} x$.	57
ACOSH	[HYP] [ACOS] <i>Arco coseno hiperbólico.</i> Da como resultado $\cosh^{-1} x$.	59
ALL	[DISP] $\{\text{ALL}\}$ <i>Selecciona la presentación de todos los dígitos significativos.</i>	30
ASIN	[ASIN] <i>Arco seno.</i> Da como resultado $\sin^{-1} x$.	57
ASINH	[HYP] [ASIN] <i>Arco seno hiperbólico.</i> Da como resultado $\sinh^{-1} x$.	59
ATAN	[ATAN] <i>Arco tangente.</i> Da como resultado $\tan^{-1} x$.	57
ATANH	[HYP] [ATAN] <i>Arco tangente hiperbólico.</i> Da como resultado $\tanh^{-1} x$.	59
b	[STAT] $\{L + R +\} \{b\}$ <i>Da como resultado la intersección de la línea de regresión con el eje y:</i> $\hat{y} - m\bar{x}$.	159
[BASE]	Exhibe el menú correspondiente a las conversiones de base.	144
BIN	[BASE] $\{\text{BIN}\}$ <i>Selecciona el modo binario (base 2).</i>	144
[C]	Enciende la calculadora; borra x; despeja los mensajes y pedidos; cancela los menús; cancela los catálogos; cancela el ingreso de programa; interrumpe un programa en ejecución.	14, 16, 19, 32, 36, 73

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
CF n	■ FLAGS {CF} n <i>Quita el señalador n ($0 \leq n \leq 6$).</i>	98
■ CLEAR	Exhibe el menú para borrar números o partes de la memoria; o borra la variable o programa indicado desde el catálogo MEM.	16, 33
■ CLEAR { ALL }	Borra toda la información y los programas.	34
■ CLEAR { PGM }	Borra todos los programas.	86
CLΣ	■ CLEAR {Σ} Borra los registros de estadísticas.	154
CLVARS	■ CLEAR {VARS} Iguala todas las variables a cero.	50
CLx	■ CLEAR {x} Iguala x a cero.	36, 40, 73
■ CMPLX	Exhibe el prefijo CMPLX__ para las funciones complejas.	139
CMPLX +/–	■ CMPLX {+/-} <i>Cambio de signo complejo.</i> Da como resultado $-(z_x + iz_y)$.	139
CMPLX +	■ CMPLX {+} <i>Suma compleja.</i> Da como resultado $(z_{1x} + iz_{1y}) + (z_{2x} + iz_{2y})$.	140
CMPLX –	■ CMPLX {-} <i>Resta compleja.</i> Da como resultado $(z_{1x} + iz_{1y}) - (z_{2x} + iz_{2y})$.	140
CMPLX ×	■ CMPLX {×} <i>Multiplicación compleja.</i> Da como resultado $(z_{1x} + iz_{1y}) \times (z_{2x} + iz_{2y})$.	140

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
CMPLX ÷	■ [CMPLX] [÷] <i>División compleja.</i> Da como resultado $(z_{1x} + iz_{1y}) \div (z_{2x} + iz_{2y})$.	140
CMPLX1/x	■ [CMPLX] [1/x] <i>Recíproco complejo.</i> Da como resultado $1/(z_x + iz_y)$.	139
CMPLXCOS	■ [CMPLX] [COS] <i>Coseno complejo.</i> Da como resultado $\cos(z_x + iz_y)$.	139
CMPLX e ^x	■ [CMPLX] [e^x] <i>Antilogaritmo natural complejo.</i> Da como resultado $e^{z_x} - iz_y$.	139
CMPLXLN	■ [CMPLX] [LN] <i>Logaritmo natural complejo.</i> Da como resultado $\log_e(z_x + iz_y)$.	139
CMPLXSIN	■ [CMPLX] [SIN] <i>Seno complejo.</i> Da como resultado $\sin(z_x + iz_y)$.	139
CMPLXTAN	■ [CMPLX] [TAN] <i>Tangente compleja.</i> Da como resultado $\tan(z_x + iz_y)$.	139
CMPLX y ^x	■ [CMPLX] [y^x] <i>Potencia compleja.</i> Da como resultado $(z_{1x} + iz_{1y})^{(z_{2x} + iz_{2y})}$	140
Cn,r	■ [PROB] {Cn , r} <i>Combinaciones de una cantidad n de elementos considerados en grupos de r elementos.</i> Da como resultado $n! \div (r!(n - r)!)$.	65
COS	[COS] <i>Coseno.</i> Da como resultado $\cos x$.	57
COSH	■ [HYP] [COS] <i>Coseno hiperbólico.</i> Da como resultado $\cosh x$.	59
DEC	■ [BASE] {DEC} <i>Selecciona el modo decimal.</i>	144
→DEG	■ [D↔RAD] {→DEG} <i>Radianes a grados.</i> Da como resultado $(360/2\pi)x$.	64

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
DEG ■ [DISP]	■ [MODE] {DEG} Selecciona el modo angular Grados. ■ [DISP] Exhibe el menú para ajustar el formato de presentación en pantalla.	57 30
■ [D↔RAD]	■ [DISP] Exhibe el menú para convertir entre grados y radianes.	64
DSE variable [E]	■ [LOOP] {DSE} variable <i>Decremento, Saltar si es igual o menor.</i> Para el número de control <i>ccccccc.ffffii</i> almacenado en una variable, resta <i>ii</i> (valor del incremento) de <i>ccccccc</i> (contador) y, en el caso que el resultado sea <i>fff</i> (valor final), saltea la próxima línea del programa. ■ [DISP] {DSE} variable Inicia el ingreso de exponentes y añade "E" al número que Ud. ingresa. Indica que sigue una potencia de 10.	101 22
e ^x	■ [e ^x] <i>Antilogaritmo natural.</i> Da como resultado <i>e</i> elevado a la potencia <i>x</i> .	55
ENG n ENTER	■ [DISP] {EN} n Selecciona el formato técnico con un número <i>n</i> de dígitos luego del primero. $0 \leq n \leq 11$. ■ [ENTER] Separa los dos números ingresados en forma sucesiva; copia <i>x</i> en el registro <i>y</i> , eleva <i>y</i> al registro <i>Z</i> , eleva <i>z</i> al registro <i>T</i> y pierde así <i>t</i> .	30 23, 39
FIX n ■ [FLAGS]	■ [DISP] {FX} n Selecciona el formato de presentación Fijo con una cantidad <i>n</i> de lugares decimales. $0 \leq n \leq 11$. ■ [FLAGS] Exhibe el menú para fijar, borrar y comprobar los señaladores.	30 98
FN= label FP	■ [SOLVE/ʃ] {FX} rótulo Selecciona el programa <i>rotulado</i> como la función en uso (empleado por SOLVE y ʃFN). ■ [PARTS] {FP} <i>Parte fraccional de x.</i>	111, 127 67

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
FS? n	$\boxed{\text{FLAG}}$ $\boxed{\text{FLAGS}}$ {FS?} n Si el señalador n ($0 \leq n \leq 6$) está fijo, ejecuta la próxima línea del programa; si el señalador n está quitado, saltea la próxima línea del programa.	98
GRAD	$\boxed{\text{MODES}}$ {GR} Fija el modo angular Grads (grados centesimales).	57
GTO <i>label</i>	$\boxed{\text{GTO}}$ <i>rótulo</i> Fija el puntero de programa en el <i>rótulo</i> de programa de la memoria de programa.	93, 100
$\boxed{\text{GTO}}$ $\boxed{\cdot}$ <i>label nn</i>	Fija el puntero de programa en el rótulo de línea de programa <i>rótulo nn</i> .	94
$\boxed{\text{GTO}}$ $\boxed{\cdot \cdot}$	Fija el puntero de programa en PRGM TOP.	94
HEX	$\boxed{\text{BASE}}$ {HX} Selecciona el modo hexadecimal (base 16).	144
$\boxed{\text{HYP}}$	Exhibe el prefijo HYP__ para funciones hiperbólicas.	59
$\boxed{\text{H}\leftrightarrow\text{HMS}}$	Exhibe el menú para la conversión entre horas fraccionales y horas-minutos-segundos.	63
$\rightarrow\text{HMS}$	$\boxed{\text{H}\leftrightarrow\text{HMS}}$ {→HMS} <i>De horas a horas, minutos y segundos.</i> Convierte x de una fracción decimal al formato minutos-segundos.	64
$\rightarrow\text{HR}$	$\boxed{\text{H}\leftrightarrow\text{HMS}}$ {→HR} <i>De horas, minutos y segundos a horas.</i> Convierte x del formato de minutos-segundos a una fracción decimal.	64
(i)	Parámetro indirecto. Se dirige (en forma indirecta) a la variable o rótulo cuya letra corresponde al valor numérico que se encuentra en la variable <i>i</i> .	
INPUT <i>variable</i>	$\boxed{\text{INPUT}}$ <i>variable</i> Recupera la variable al registro X, exhibe el nombre de la variable junto con el contenido del registro X e interrumpe la ejecución del programa; al oprimir $\boxed{\text{R/S}}$ (o $\boxed{\text{▼}}$) se almacena el número en la variable. (Se utiliza únicamente en los programas.)	77
IP	$\boxed{\text{PARTS}}$ {IP} <i>Parte entera de x.</i>	67

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
ISG variable	<p>■ [LOOP] {ISG} variable <i>Incremento, saltar si es mayor.</i> Para el número de control <i>ccccccc.ffffii</i> almacenado en la variable, añade <i>ii</i> (valor de incremento) a <i>ccccccc</i> (contador) y, si el resultado es mayor que <i>fff</i> (valor final), saltea la próxima línea de programa.</p>	101
LASTx	<p>■ [LASTx] Da como resultado el número almacenado en el registro LAST X.</p>	41
LBL <i>letra</i>	<p>■ [LBL/RTN] {LBL} rótulo Rotula un programa con una sola letra para que las operaciones XEQ, GTO o FN puedan hacer referencia al mismo. (Se utiliza únicamente en los programas.)</p>	71
■ [LBL/RTN]	Exhibe el menú para LBL, RTN y PSE.	7
LN	<p>■ [LN] <i>Logaritmo natural.</i> Da como resultado $\log_e x$.</p>	55
LOG	<p>■ [LOG] <i>Logaritmo decimal.</i> Da como resultado $\log_{10} x$.</p>	55
■ [LOOP]	Exhibe el menú para DSE e ISG.	99
{L.R.}	<p>■ [STAT] {L + R + } Exhibe el menú para la regresión lineal.</p>	158
m	<p>■ [STAT] {L + R + }{m} Da como resultado la pendiente de la línea de regresión: $[\sum(x_1 - \bar{x})(y_1 - \bar{y})] \div \sum(x_1 - \bar{x})^2$.</p>	159
■ [MEM]	Exhibe la cantidad de memoria disponible y el catálogo de menú.	33
■ [MEM] {PGM}	Inicia el catálogo de programas.	85
■ [MEM] {VAR}	Inicia el catálogo de variables.	49
■ [MODES]	Exhibe el menú para especificar modos angulares y el signo decimal (. o ,).	29
n	<p>■ [STAT] {Σ}{n} Da como resultado el número de grupos de puntos de datos.</p>	161
OCT	<p>■ [BASE] {OC} Selecciona el modo Octal (base 8).</p>	144
■ [OFF]	Apaga la calculadora.	14
■ [P↔RECT]	Exhibe el menú para efectuar la conversión entre las coordenadas polares y rectangulares.	60

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
[PARTS]	Exhibe el menú para seleccionar las partes numéricas.	67
Pn,r	[PROB] {Pn , r} <i>Permutaciones de n elementos considerados en grupos de r elementos. Da como resultado $n! \div (n - r)!$.</i>	65
[PRGM]	Activa o cancela el ingreso de programa (interruptor).	72
[PROB]	Exhibe el menú para las funciones de probabilidad.	65
PSE	[LBL/RTN] {PSE} <i>Pausa. Interrumpe la ejecución del programa brevemente para exhibir x, luego reanuda el programa. (Se utiliza únicamente en los programas.)</i>	82
r	[STAT] {L + R +} {r} Da como resultado el coeficiente de correlación entre los valores de x y de y: $\Sigma(x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) \div \sqrt{\Sigma(x_i - \bar{x})^2} \times \sqrt{\Sigma(y_i - \bar{y})^2}$.	159
→RAD	[D↔RAD] {→RAD} <i>De grados a radianes. Da como resultado $(2\pi/360)x$.</i>	64
{R }	[PROB] {R} Exhibe el menú de números aleatorios.	65
RAD	[MODES] {RD} Selecciona el modo angular de Radianes.	57
RADIX,	[MODES] {,} Selecciona la coma como signo decimal.	29
RADIX.	[MODES] {.} Selecciona el punto como signo decimal.	29
RANDOM	[PROB] {R}{RANDOM} Da como resultado un número aleatorio de la gama $0 \leq x < 1$.	65
RCL variable	[RCL] variable <i>Recuperar. Copia la variable en el registro X.</i>	48
RCL+ variable	[RCL] [+] variable Da como resultado $x + variable$.	51

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
RCL – variable.	RCL – variable. Da como resultado $x - \text{variable}$.	51
RCL × variable.	RCL × variable. Da como resultado $x \times \text{variable}$.	51
RCL ÷ variable.	RCL ÷ variable. Da como resultado $x \div \text{variable}$.	51
RND	RND PARTS {RN} <i>Redondea x a n lugares decimales (en la opción de presentación FIX) o a n + 1 dígitos significativos (en la opción de presentación SCI n o ENG n).</i>	67
RTN	RTN LBL/RTN {RTN} <i>Retorno. Marca el final de un programa; el puntero de programa regresa al comienzo o a la rutina que llamó a la rutina en curso.</i>	71, 91
R/S	R/S <i>Ejecutar/Parar. Inicia la ejecución del programa a partir de la línea del programa en uso o interrumpe un programa en ejecución.</i>	82
R↓	R↓ <i>Rotación hacia abajo. Desplaza t al registro Z, z al registro Y, y al registro X y x al registro T.</i>	36
SCI n	SCI n DISP {SC} n <i>Selecciona el formato científico con n lugares decimales, $0 \leq n \leq 11$.</i>	30
SEED	SEED PROB {R} {SEED} <i>Reinicia la secuencia de números aleatorios con el germen x .</i>	65
SF n	SF n FLAGS {SF} n <i>Fija el señalador n ($0 \leq n \leq 6$) indicando "verdadero".</i>	98
SHOW	SHOW <i>Muestra la mantisa completa (todos los 12 dígitos) de x (o del número que se encuentra en la línea de programa en uso).</i>	31
SIN	SIN <i>Seno. Da como resultado sen x.</i>	57
SINH	HYP SIN <i>Seno hiperbólico. Da como resultado senh x.</i>	59
SOLVE/ʃ	SOLVE/ʃ <i>Exhibe el menú para hallar una incógnita y para la integración.</i>	111, 127

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
SOLVE <i>variable</i>	SOLVE {SOLVE} <i>variable</i> Soluiona la función para la <i>variable</i> , empleando los estimados iniciales en <i>variable</i> y en <i>x</i> .	111
SQRT	√x <i>Raíz cuadrada de x.</i>	24
STAT	Exhibe el menú para las funciones estadísticas.	156
STO <i>variable</i>	STO <i>variable</i> <i>Almacenar.</i> Copia <i>x</i> en la <i>variable</i> .	48
STO+ <i>variable</i>	STO + <i>variable</i> Almacena la <i>variable</i> + <i>x</i> en la <i>variable</i> .	50
STO- <i>variable</i>	STO - <i>variable</i> Almacena la <i>variable</i> - <i>x</i> en la <i>variable</i> .	50
STO× <i>variable</i>	STO × <i>variable</i> Almacena la <i>variable</i> × <i>x</i> en <i>variable</i> .	50
STO÷ <i>variable</i>	STO ÷ <i>variable</i> Almacena la <i>variable</i> ÷ <i>x</i> en la <i>variable</i> .	50
STOP	R/S Interrumpe la ejecución del programa y exhibe el registro X.	82
sx	STAT {s} {sx} Da como resultado la <i>desviación estándar</i> de los valores de <i>x</i> :	157
	$\sqrt{\sum(x_i - \bar{x})^2 / (n - 1)}$	
sy	STAT {s} {sy} Da como resultado la <i>desviación estándar</i> de los valores de <i>y</i> :	157
	$\sqrt{\sum(y_i - \bar{y})^2 / (n - 1)}$	
TAN	TAN <i>Tangente.</i> Da como resultado tan <i>x</i> .	57
TANH	HYP TAN <i>Tangente hiperbólica.</i> Da como resultado tanh <i>x</i> .	59
TESTS	Exhibe el menú de pruebas condicionales.	
VIEW <i>variable</i>	VIEW <i>variable</i> Exhibe el contenido rotulado de la <i>variable</i> sin recuperar el valor en la pila.	79

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
XEQ <i>label</i>	XEQ rótulo Ejecuta el programa identificado por el rótulo.	75, 91
x^2	■ x^2 <i>Cuadrado de x.</i>	24
\bar{x}	■ STAT { \bar{x} , \bar{y} } { \bar{x} } Da como resultado la media aritmética de los valores de x : $\sum x_1 \div n$.	156
\hat{x}	■ STAT {L, R+} { \hat{x} } Dado un valor de y en el registro X, da como resultado el <i>estimado</i> de x basándose en la línea de regresión: $\hat{x} = (y - b) \div m$.	159
$x!$	■ PROB { $x!$ } <i>Factorial</i> (o gamma). Da como resultado $(x)(x - 1)\dots(2)(1)$ ó $\Gamma(x + 1)$.	65
\bar{x}_w	■ STAT { \bar{x} , \bar{y} } { \bar{x}_w } Da como resultado la <i>media ponderada</i> de los valores de x : $(\sum y_1 x_1) \div \sum y_1$.	157
$x < > y$	■ $x \leftrightarrow y$ <i>Intercambio entre x e y.</i> Desplaza x al registro Y e y al registro X.	37
$x < 0?$	■ TESTS { $x ? 0$ } {< 0} Si $x \leq 0$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x \geq 0$, saltea la próxima línea del programa.	96
$x < y?$	■ TESTS { $x ? y$ } {< y} Si $x < y$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x \geq y$, saltea la próxima línea del programa.	96
$x = 0?$	■ TESTS { $x ? 0$ } {= 0} Si $x = 0$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x \neq 0$, saltea la próxima línea del programa.	96
$x = y?$	■ TESTS { $x ? y$ } {= y} Si $x = y$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x \neq y$, saltea la próxima línea del programa.	96
$x > 0?$	■ TESTS { $x ? 0$ } {> 0} Si $x > 0$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x \leq 0$, saltea la próxima línea del programa.	96

Nombre de la función	Teclas y descripción	Página
$x > y?$	[TESTS] { $x \gtreqless y$ } { $>$ y } Si $x > y$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x \leq y$, saltea la próxima línea del programa.	96
$x \neq 0?$	[TESTS] { $x \neq 0$ } { $\neq 0$ } Si $x \neq 0$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x = 0$, saltea la próxima línea del programa.	96
$x \neq y?$	[TESTS] { $x \neq y$ } { $\neq y$ } Si $x \neq y$, ejecuta la próxima línea del programa; si $x = y$, saltea la próxima línea del programa.	96
\bar{y}	[STAT] { \bar{x}, \bar{y} } { \bar{y} } Da como resultado la <i>media</i> aritmética de los valores de y : $\sum y_1 \div n$.	156
\hat{y}	[STAT] { $L, R +$ } { \hat{y} } Dado un valor de x en el registro X, da como resultado el <i>estimado</i> de y basándose en la línea de regresión: $\hat{y} = mx + b$.	159
$y, x \rightarrow \theta, r$	[P\leftrightarrowRECT] { $y, x \rightarrow \theta, r$ } <i>De rectangular a polar.</i> Convierte (x, y) en (r, θ) .	61
y^x	[y^x] <i>Elevación a potencia.</i> Da como resultado y elevado a la potencia x .	56

Índice

Los números de página que aparecen en negrita indican las referencias primarias. Para localizar las funciones según su nombre utilice el índice de funciones que le precede a éste.

Caracteres especiales

↑ , 15
▲ , 32
■ , 242
▼ , 17
↔ → , 150
▼▲ , 49
←, Vea retroceso
 π , 56, 57
0 1 2 3 , 98

A

A.Z, 15, 48
Ajuste de curva, 158-160
no lineal, 204-214
ALL, formato, 31
Almacenamiento de números, 48
Amplitud numérica, 24, 149
Angulos, conversión entre grados y
fracciones, 64
vector, 164, 171
Antilogaritmo
decimal, 55
natural, 55
Anunciadores, 20-21
señalador, 98
Apagado de la calculadora, 14
Arco coseno, 57
Arco seno, 57

Arco tangente, 57
Área de un círculo, 70, **74**, 78
Aritmética, **24-29**, 38-46
compleja, **139-140**
con variables almacenadas, 50-52
con vectores, **160-175**
en la pila, 38
no decimal. Vea Aritmética de base
Aritmética compleja, **139-140**
Aritmética de almacenamiento, 50-51
Aritmética de recuperación, 51-52
Asistencia técnica al cliente, 240
Autoverificación, calculadora,
246-247

B

Baja tensión, **242-243**
Base
aritmética de, **146-148**
conversiones de, **144-145**
modos, programación, **151-152**
Baterías
daño causado por, **248**
instalación, **243-245**
tipos de, **242**
Bessel, función de, **128-130**

- Bifurcación, 93-94, 95
hacia atrás, 99-102
incondicional, 94
- Bit del signo, 148
- Bit de orden superior, 148
- Bit más significativo, 148
- Borrado, 15-16
datos estadísticos, 154
memoria, 34, 253, 255-256
programas, 85-86
variables del catálogo, 49
- Borrado de x , 36, 40-41, 73
- Borrado de líneas de programa, 82
- Brillo de la pantalla, 14
- Bucle
con contador, 95, 101-102
condicional, 100
corriente en, 181
infinito, 100
número de control, 101
- Bytes en programas, 85
- ## C
- C. Vea Cancelar, tecla
- Caja, dimensiones de una, 113, 121
- Cálculos de ahorros. Vea Valor del dinero en función del tiempo
- Cálculos de dinero. Vea Valor del dinero en función del tiempo
- Cálculos de préstamos. Vea Valor del dinero en función del tiempo
- Cálculos en cadena, 26, 44-46
- Cálculos estadísticos, 156-162
limitaciones de los, 160-161
- Cálculos financieros. Vea Valor del dinero en función del tiempo
- Cambio de signo, 21
- Cancelación de la pantalla, 36
- Cancelar, tecla, 16, 19, 32, 36, 40, 73
- Catálogo
de programas, 85
de variables, 49
- Celsius, conversión a grados, 229-235
- Cero, 40
- Cero en una variable, 50
- Coeficiente de correlación, 159, 204, 211-212
- Comas en los números, 29
- Combinaciones, 65-66
- Complemento a dos, 146, 148
- Constante, uso de, 39-40, 43
- Consumo de energía, 242
- Contraste, 14
- Conversión de coordenadas, 60-62
- Conversiones
angular, 64
de coordenadas, 60-62
fraccionales, 63-64
- Conversiones de área, 229-235
- Conversiones de unidad, 229-235
- Coordenadas cartesianas. Vea Coordenadas rectangulares
- Coordenadas esféricas. Vea Coordenadas polares
- Copia de números. Vea Almacenamiento de números
- Copia de variables del catálogo, 49
- Corrección de errores por medio de LAST X, 41, 42-43
- Corrección de función incorrecta, 42
- Corrección de números incorrectos, 42
- Coseno, 57
- Crecimiento constante, 40
- Cursor, 15-16, 23
- Curva de distribución, normal, 215
- Curva exponencial, 204-205, 211
- Curvas, limitaciones en las, 205
- ## D
- Daño, 250
- Datos almacenados, 253
- Datos de dos variables, 154
- Datos de una variable, 154
- Datos estadísticos
acumulados, 161
borrado, 154, 162
corrección, 155
eliminación, 154, 161
grupos, número de, 154, 161

- ingreso, 153-154
 normalización, 161
 precisión de, 160-161
 pronóstico, 158-160
 Datos, ingreso en un programa, 78
 Datos, presentación de, 79-80
 Decimal fijo, formato, 30
 Decremento del contador de bucle, 101
 Defectos, 248
 DEG, 57
 Desbordamiento, 24
 con señaladores, 97-98
 en aritmética no decimal, 146
 programa, 98
 Desviación estándar, 156-157
 de la población, 219
 de muestreo, 157
 verdadera, 157
 Dígito
 ingreso, 23
 ingreso, finalización de, 23
 separador, 29
 Dígitos, número máximo de, 21
 Dígitos significativos, 22, 31, 49
 Dinero, signo del, 223
 Direcciónamiento indirecto, 103-106
 Discontinuidad, función SOLVE, 263-264
 Distribución normal, 215-221
 Distribución normal inversa, 215-221
 DSE, 101-102
- E**
- E, 22
 e , 55
 Ecuación cuadrática, 191-197
 Ecuación cúbica, 194
 Ecuaciones simultáneas
 método de determinantes, 175-182
 método de inversión de matriz, 183-190
 Ejecución de bucle, 99-102
 con (i), 106
 Ejecutar/parar, 78
- Elevación a potencia. *Vea* también y^x .
 curva, 204-205, 211
 función, 56
 función compleja, 140
 Elevación de un número a una potencia, 56
 Elevar pila, 38, 39
 activación, 257
 desactivación, 257
 neutral, 257
 operaciones que afectan, 256-257
 Elipses en la pantalla, 150
 Encendido de la calculadora, 14
 ENG, formato, 30
 ENTER, 23, 25-27, 39
 Entero positivo, el más grande, 149
 Envío de la unidad, 251
 Error
 en una función, corrección, 42
 mensaje de, 32, 82, 281-285
 paradas en un programa, 82
 Errores, integración, 274
 Errores, numéricos
 en ecuaciones cuadráticas, 191, 197
 en estadísticas, 161, 205
 en SOLVE, 272
 en trigonometría, 57
 Especificaciones predefinidas, restauración, 255-256
 Estadísticas, 153-162
 Estimado de x , 158-159, 212
 Estimado de y , 158-159, 212
 Estimados iniciales (SOLVE), 111, 118, 120
 selección, 123
 ubicación de, 120
 Exactitud, cómo especificarla para integración, 132
 Exponente, 22-23, 30
 dígitos en, 21
 ingreso de, 22
- F**
- $f(x)$, 126
 en integración, 273
 en SOLVE, 259

Factorial, 19, 65
FIX, formato, 30
FOR-NEXT, bucle, 101
Forma de fasor, compleja, 142
Fracciones, conversión, 63-64
Frecuencias, estadísticas, 157
Función
 binumérica, 25
 evaluación (fFN), 128
 evaluación (SOLVE), 112-113
 nombres, 67
 nombres de, en programas, 74
 teclas de, 24
 uninumérica, 24-25
Funciones
 índice de, 286-298
 numéricas, 54-69
 resolvibles mediante SOLVE,
 259-260
 SOLVE, 112
Funciones hiperbólicas, 25, 59
Funciones no conmutativas, 25, 37, 45
Funciones no programables, 87

G-I

Garantía, 248-249
Reino Unido, 249
servicio, 251
Generador de números primos,
 235-238
GRAD, 57
Grados, conversión, 64
Grados Fahrenheit, conversión,
 229-235
Grados Kelvin, conversión, 229-235
Grados Rankine, conversión, 229-235
Gráfico de funciones SOLVE, 123
GTO, 76, 84, 93-94, 100
i, 103-106
 funciones que utilizan, 103
 la variable, 53
(*i*), 103-106
 funciones que utilizan, 104
 para control de programa, 105
Identificación de problemas, 245-247

Incrementar contador de bucle, 101
INPUT, 77-79
cancelación, 79
con integración, 128
con números no decimales, 150
con SOLVE, 112
efecto en la pila, 257
Input, programa, 78
Inserción de líneas de programa, 82
Instrucciones condicionales, 95-99,
 100
 SOLVE, 124
 fFN , 134
Integración, 126-136
 algoritmo, 130, 272-274
 anomalías, 275-277
 aproximaciones, 273-274
 cómo funciona, 273-280
 condicional, 134
 en programas, 134-135
 errores, 274
 exactitud de, 127, 131-134
 función para, 128
 incertidumbre de, 127, 132, 274
 incluida, 135
 ingreso múltiple de variables, 128
 interrupción, 127
 iteraciones, 274
 limitaciones en, 135
 límites, 127, 130, 134
 método, 274
 muestreo, 274, 277
 programa para, 128
 resultados, 127, 134, 274-278
 resultados, verificación, 278
 salida, 134
 tiempo de cálculo, 279-280
 uso, 127
Integral, aproximación, 131
Integral definida, 126
Integrando, 127, 131
Intercambio de números (registros
 X e Y), 25, 37
Interferencia de frecuencia de radio,
 252
Intersección del eje *y*, 159, 204,
 211-212

Inversos complejos, 139
ISG, 101-102

L

LAST X, registro, 41-44
operaciones que afectan el, 258
LBL, 71-72, 73. *Vea también* Rótulos de programa
Límites de humedad, 245
Lineal
estimación. *Vea* Regresión lineal
movimiento, 115
regresión, 156, 158-160
Logarítmica(s)
curva, 204-205, 211
funciones, 25, 55, 139
Logaritmo
complejo, 139
decimal, 55
natural, 55
Longitud, conversión de, 229-235
LOOP, 99, 101
Lugares decimales, 30
Lukasiewicz, 35

M

Magnitud, 24
Mantisa, 22, 30-31, 49
Matrices, resolución. *Vea* Ecuaciones simultáneas
Matriz
de coeficientes, 183
de resultados, 183
fórmulas, 175-176, 183
inversa, 183-190
inversión, 183-190
Media aritmética, 156-157
de la población, 219
ponderada, 157-158
Media ponderada. *Vea* Media aritmética, ponderada
MEM, 33, 49, 85
Memoria
ahorro, 51

almacenada, 253-254
borrado, 34, 50, 253
borrado de toda la, 255-256
de programa, 72, 78, 84-87
del usuario, 47
disponible, 33, 49
espacio. *Vea* Memoria, usuario manejo, 253-254
MEMORY CLEAR, 243, 245, 255
MEMORY FULL, 85, 162, 253
para variables, 50
pérdida, baja tensión, 243
pérdida luego del cambio de baterías, 245
recuperación, 254
requisitos, 254
uso, 254
uso para estadísticas, 162
uso para programas, 84-85
verificación, 33
Memoria continua, 14, 243
Mensajes, 32, 281-286
Menú, 17
cancelación, 19
salida, 19-20
teclas, 16-19
tipos de, 18
uso de un, 16-19
Método de Cramer, 175
Método de determinantes, 175-182
Método de Horner, 262
programación, 87-88
Método de Newton, 215
Metros, conversión, 229-235
Modelos de curva, 204, 211
MODES, menú, 29
Modo angular, 56-57
Modo grados, 57
Modo grados centesimales, 57
Momento, 174

N

Negativo
entero, más grande, 149
números, 21
números no decimales, 148

- NO ROOT FND, 119, 267
Notación científica, 30
Notación Polaca Inversa. *Vea RPN*
Notación técnica, 30
Número
 amplitud, 24, 272
 función de dos, 25
 funciones de alteración, 67
 magnitud de, 24, 272
 presentado, 30
 redondeo, 30
 rotulado, 41
 uso dos veces, 39
Número aleatorio
 generador, 65
 germen, 65
Número insignificante, 24
 SOLVE, 272
Números
 complejos, 137-143
 corrección, 15-16, 41
 demasiado grandes, 21, 22, 49
 demasiado pequeños, 22
 en líneas de programa, 73, 151
 ingreso, 21
 justificados hacia la derecha, 148
 negativos, 21
 no decimales, 144-150
 no decimales, representación
 interna, 147-148
 parcialmente ocultos, 150
 primos, 235-238
 reales, 54
 representación interna de, 147-148
 separación, 23, 27, 39
 tamaño de, 21
Números binarios, 144-150
 grandes, 49
 largos, 149
 positivos, 148
Números complejos, 137-143
 con integración, 126
 con SOLVE, 112
 ingreso, 137, 138
Números de línea de programa
 borrado, 73, 82
desplazamiento hacia, 84, 94
en modos no decimales, 151
inserción, 82
líneas de programa, 72
renumeración, 82
Números de línea, programa, 72
Números hexadecimales, 144-149
Números imaginarios, 137
Números máximos para conversión
 de base, 149
Números octales, 144-149
Números reales, 54
- O**
- Operación
 ayuda con, 240
 verificación, 245-247
Operación de cambio, cancelación, 15
Operación de truncado en aritmética
 no decimal, 146, 147
Operaciones, índice de, 286-298
Orden
 de cálculo, 26, 45-46
 de ingreso, 25
 numérico, 37
- P**
- P↔RECT, 60-62
pago, 226
Parada de la calculadora, 245-246
Paréntesis, 26, 28, 45
Parte entera, 67
 en aritmética no decimal, 146
Parte fraccional, 67
 aritmética no decimal, 146
Partes numéricas, funciones de, 25, 67
PARTS, menú, 67
Pausa, programada, 82
Pedido de variable, 77, 79
Pendiente, 159, 204, 211-212
Períodos de capitalización, 226

- Permutaciones, 65
Pies, conversión, 229-235
Pila
 bajar, 38, 39
 compleja, 138
 llenar con una constante, 39-40
 memoria automática, 35-46
 revisión, 36
 subrutina, 92, 125, 135
 visualización sin afectar, 49
- Polar
 coordenadas, conversión, 60-62
 coordenadas de vector, 170
 forma, compleja, 142
- Polinómicas
 expresiones, programación, 87-88
- Polinomios
 de segundo grado, 191-197
- Polo, función SOLVE, 264-265
- Porcentaje, 59-60
Porcentaje de cambio, 59-60
Precisión
 completa, 31
 de datos estadísticos, 160-161
 integración, 132
 numérica, 30-31
 SOLVE, 272
 trigonométrica, 57
- Precisión interna, 30-31
- Preguntas, 240-241
- Presentación de números en un programa, 79-80
- Presentación en pantalla
 contraste, ajuste, 14
 de la pila, 36, 40
 formato, 29-31
 formato para integración, 127
 inoperativa, 245-246
 temporaria, 31
- PRGM**, 72, 73, 75
PRGM TOP, 72, 73, 84
 desplazamiento hacia, 84, 94
- Principio de la rueda gigante, 230
- PROB, menú, 65
- Probabilidad, 65-66
 normal, 215-221, 219
- Problemas de funcionamiento, 245-247, 249-250
- Producto escalar, vector, 164, 171
- Producto vectorial, 64, 171
- Programa
 borrado a través del catálogo, 85
 catálogo, 85
 cómo escribir, 71-74
 edición, 82
 ejecución a través del catálogo, 85
 ejecución de un, 75, 76, 85
 ejecución paso a paso, 76
 ingreso, 72-73
 interrupción, 82
 límites, 71-72
 memoria de, 72, 84-87
 nombres de. Vea Rótulos de programa
 presentación a través del catálogo, 85
 puntero, 76, 84, 94
 reanudación, 78, 82
 retornos de, 72, 73
 verificación, 75-76
- Programación, 70-89
- Programación con modos de base, 151-152
- Programas, borrado, 85-86
- Promedio. Vea Media aritmética
- Prueba Verdadero/Falso, 95-99
- Pruebas condicionales, 95-99
- Pruebas de comparación, 95-97
- Pulgadas, conversión, 229-235
- Puntos en la pantalla, 150
- Puntos en los números, 29

R

- R** ↓ , 36-37
RAD, 57
Radianes, conversión, 64
Radianes, modo, 57
Raíces complejas, cuadráticas, 191
Raíz
 aproximación a, 119, 197, 261
 cómo hallarla, 259-260

- cuadrática, **191-197**
- de la ecuación, 110, **116-117**, 119
- función, **56**
- inexistente, **267-271**
- máxima, **267**
- mínima, **267-268**
- Raíz cúbica, **56**
- RCL, **48**
- Rectangular
 - coordenadas, conversión, **58, 60-62**
 - coordenadas de vector, **170**
 - forma, compleja, **142**
- Recuperación de números, **48**
 - en un programa, **78**
- Redondeo, **24, 30, 49, 67**
- Redondeo, error con integración, **131**
- Referencia, función, **286-298**
- Registro LAST X, **41-44**
- Registro T, **35-36**, 38-40, **47**
- Registro X, **35-40**, **47**
 - borrado, **40-41**
 - borrado en un programa, **73**
 - comparación con cero, **96**
 - comparación con el registro Y, **95-96**
 - comprobación, **95-96**
 - con SOLVE, **113, 120**
 - e integración, **128**
 - en la programación, **70**
 - intercambio con el registro Y, **37**
 - para datos estadísticos, **154**
- Registro Y, **35-37**, **47**
 - e integración, **132**
 - para datos estadísticos, **154**
- Registro Z, **35-36**, **47**
- Registros
 - almacenamiento. *Vea Variables*
 - intercambio, **37**
 - pila, **35-41**, **78**
- Registros de estadísticas, **161-162**
 - asignación, **162**
 - borrado, **162**
- Regresión. *Vea también Regresión lineal.*
 - coeficientes. *Vea Pendiente e Intersección del eje y*
 - no lineal, **204, 214**
- Reparación, **248**. *Vea también Servicio de reparación*
- Resolución de ecuaciones, **110-125**
- Resolución de variables incógnitas, **110-125**
- Restauración de la memoria, **254-255**
- Resultados intermedios, **26, 28, 35, 44-46**
- Retroceso, **16, 19, 23, 32, 40, 73**
- Reutilización de números con LAST X, **41, 43-44**
- Rotación, coordenada, **198-203**
- Rotación de la pila, **84**
- Rotación hacia abajo, **36-37**
- Rótulos de programa, **71-72**, **73, 77, 85, 86, 94, 95**
 - bifurcación hacia, **94**
 - duplicación, **72**
 - en el catálogo, **85**
 - indirectos, **103, 104**
- Rótulos. *Vea Rótulos de programa*
- RPN (Notación Polaca Inversa), **25-26, 28, 35, 44-46**
- RTN, **72, 73**. *Vea también Retornos de programa*
- RTN, subrutina, **91**
- Rutinas, programas, **90**

S

- Saldo, **226**
- Salida, programa, **78**
- SCI, formato, **30**
- Señalador
 - borrado, **98**
 - estado, **98-99**
 - instalación, **98**
 - números, **97**
 - verificación, **95, 97, 98-99**
- Señaladores
 - desbordamiento, **97-98**
 - tipos de, **97-98**
- Seno, **57**
 - integral, **130-131**
- Servicio de reparación, **249-251**
 - cargo, **250**

centros, 250
contratos, 251
internacional, 250
SHOW, 31, 49, 79
números no decimales, 150
Signo decimal, 29
Soluciones. Vea *Resultados de SOLVE*
SOLVE, 259-272
asíntota, 267, 269
búsqueda, 120, 267-268
cálculo, interrupción, 119
cómo funciona, 259-260
con función discontinua, 263-264
con una función de dos raíces, 263
con una función de una raíz, 262
condicional, 124
definición de funciones para, 112-113
en programas, 124
error matemático, 270
estimados, 261
incluido, 125
ingreso de variables múltiples con, 112
iteraciones, 118, 259
limitaciones de, 125
máximo, 267
método, 259-260
mínimo, 267-268
número insignificante, 272
precisión, 272
programas (funciones), 112-113
región plana, 267, 271
restricciones, 259-260
resultados, 111, 119, 120, 124, 268, 272
resultados inexistentes, 267-271
resultados, interpretación, 261
salida, 124
uso, 111-113
STAT, menú, 156
STO, 48
Subrutinas, 91
incluidas dentro de otras, 92

Suma
de cuadrados, 162
de productos, 162
de valores de x , 161
de valores de y , 161
Suma de verificación, 85, 86-87
Superficie de un cilindro, 80-81

T

Tamaño de la palabra, 149
Tangente, 57
Tasa de interés, 226
Tecla de borrado. Vea C
Tecla de cambio, 15
Tecla inactiva, 32
Teclas alfabéticas, 15, 48, 71
Temperaturas
almacenamiento, 245
conversión, 229-235
operación, 245
TESTS, 96
Tiempo, conversión entre minutos y fracciones, 63-64
Transformación de coordenadas, 198-203
Traslación de coordenadas, 198-203
Trigonometría, 25, 56
compleja, 139
Trigonometría inversa, 57, 58

U-W

Valor absoluto, 67
Valor de contador, 101
Valor de índice, 105
Valor del dinero en función del tiempo, 222-229
Valor futuro, 226
Valores de caja, positivos y negativos, 223
Valores de sumatoria estadísticos, 156, 161-162
Variable dependiente, 154
Variable independiente, 154
Variable, visualización, 49

- Variables, **47-53**
borrado, **49-50**
catálogo de, **49**
copiado, **49**
desconocidas, **110-112**, 120
en programas, **77**
en programas, copiado de, **79-80**
en programas, presentación, **79-80**
indirectas, **103**
integración, **128**
listado de, **49**
nombres, **47-48**, **77**
presentación en pantalla, **49**
SOLVE, **112**
valor actual de, **77**
Vaya a. *Vea GTO*
Vector
 componentes, **171**
- conversión a coordenadas
 rectangulares, **62**
operaciones, **164-175**
suma, **142**
Vector de columna, **189**
Vector de fuerza, **174**
Vector de radio, **174**
Ventanas, **149-150**
VIEW, **49**, **79-80**
 con números no decimales, **150**
Volumen de un cilindro, **80-81**

X-Z

- XEQ**, **75**
 subrutina, **91**
yx, **56**

Cómo ponerse en contacto con Hewlett-Packard

Para obtener información acerca del uso de la calculadora. Si Ud. tiene preguntas sobre el uso de la calculadora, revise primero la Tabla de Contenido, el Indice y las "Respuestas a preguntas comunes" en el Apéndice A. Si no encuentra la respuesta en este manual, puede ponerse en contacto con el departamento de Apoyo Técnico para Calculadoras en la siguiente dirección:

Hewlett-Packard
Calculator Technical Support
1000 N.E. Circle Blvd.
Corvallis, OR 97330
U.S.A.
(503) 757-2204
de 8:00 a.m. a 3:00 p.m. hora del Pacífico
de lunes a viernes

Para obtener servicio de reparación. Si su calculadora no está funcionando correctamente, vea el Apéndice A para determinar si la unidad necesita reparación. El Apéndice A también contiene información importante en cuanto al servicio de reparación. Si la calculadora necesita reparación, envíela al Centro de Reparaciones de Calculadoras en esta dirección:

Hewlett-Packard
Calculator Service Center
1030 N.E. Circle Blvd.
Corvallis, OR 97330
U.S.A.
(503) 757-2002

Para mayor información acerca de los distribuidores de Hewlett-Packard, productos y costos. Llame al siguiente número (llamada gratis en los U.S.A.):

(800) 752-0900

Contenido

Página 13 **Parte 1: Operación básica**

Cómo comenzar • Pila de memoria automática • Cómo almacenar datos en las variables • Funciones con números reales

69 **Parte 2: Programación**

Programación sencilla • Técnicas de programación

109 **Parte 3: Operación avanzada**

Resolución de una variable incógnita en una ecuación

- Integración numérica • Operaciones con números complejos
- Conversiones de base y aritmética • Operaciones estadísticas

163 **Parte 4: Programas de aplicación**

Programas de matemáticas • Programas de estadísticas

- Programas varios

239 **Parte 5: Apéndices y referencia**

Asistencia técnica, baterías y servicio de reparación • Memoria del usuario y la pila • Información adicional sobre la resolución de ecuaciones • Información adicional sobre la integración
• Mensajes • Índice de funciones • Índice temático



HEWLETT
PACKARD

Número de pedido

00032-90047

00032-90048 Spanish

Printed in West Germany 12/88

Cómo ponerse en contacto con Hewlett-Packard

Para obtener información acerca del uso de la calculadora. Si Ud. tiene preguntas sobre el uso de la calculadora, revise primero la Tabla de Contenido, el Indice y las "Respuestas a preguntas comunes" en el Apéndice A. Si no encuentra la respuesta en este manual, puede ponerse en contacto con el departamento de Apoyo Técnico para Calculadoras en la siguiente dirección:

Hewlett-Packard
Calculator Technical Support
1000 N.E. Circle Blvd.
Corvallis, OR 97330
U.S.A.
(503) 757-2204
de 8:00 a.m. a 3:00 p.m. hora del Pacífico
de lunes a viernes

Para obtener servicio de reparación. Si su calculadora no está funcionando correctamente, vea el Apéndice A para determinar si la unidad necesita reparación. El Apéndice A también contiene información importante en cuanto al servicio de reparación. Si la calculadora necesita reparación, envíela al Centro de Reparaciones de Calculadoras en esta dirección:

Hewlett-Packard
Calculator Service Center
1030 N.E. Circle Blvd.
Corvallis, OR 97330
U.S.A.
(503) 757-2002

Para mayor información acerca de los distribuidores de Hewlett-Packard, productos y costos. Llame al siguiente número (llamada gratis en los U.S.A.):

(800) 752-0900

Scan Copyright ©
The Museum of HP Calculators
www.hpmuseum.org

Original content used with permission.

Thank you for supporting the Museum of HP
Calculators by purchasing this Scan!

Please do not make copies of this scan or
make it available on file sharing services.